

贾玉红 主编  
吴永康 朱丹丹 编



# 航空航天知识1000问



北京航空航天大学出版社

# 航空航天知识1000问

贾玉红 主编  
吴永康 朱丹丹 编

北京航空航天大学出版社

## 内容简介

本书将复杂纷繁的航空航天知识以千余个问题的形式进行提炼和整理,内容分为基础部分、拓展部分和图片填空三大部分,内容全面,时效性强。

本书为普通高等教育“十一五”国家级规划教材《航空航天技术概论(第2版)》配套的习题集,内容覆盖教材所涉及的全部知识点;同时也是航空航天爱好者的简化版教材和航空航天知识竞赛题库。习题按照教材顺序编排,便于学习和查找,为不同专业的学生和航空航天爱好者全面掌握和巩固相关知识提供了一条捷径。

本书可以作为航空航天院校学生公共课的辅助教材,也可以作为航空航天爱好者快速了解和掌握航空航天知识的参考资料。本书参考答案,任课教师可免费索取,联系电话:010-82317036。

## 图书在版编目(CIP)数据

航空航天知识 1000 问/贾玉红主编. —北京:北京航空航天大学出版社,2010.1

ISBN 978-7-81124-951-4

I. 航… II. 贾… III. ①航空—高等学校—习题②航天—高等学校—习题 IV. V-44

中国版本图书馆 CIP 数据核字(2009)第 203381 号

## 航空航天知识 1000 问

贾玉红 主编

吴永康 朱丹丹 编

责任编辑 蔡 喆

\*

北京航空航天大学出版社出版发行

北京市海淀区学院路 37 号(100191) 发行部电话:(010)82317024 传真:(010)82328026

<http://www.buaapress.com.cn> E-mail:bhpress@263.net

印装 各地书店经销

\*

开本:787×960 1/16 印张:7.5 字数:168 千字

2010 年 1 月第 1 版 2010 年 7 月第 2 次印刷 印数:4 001~10 000 册

ISBN 978-7-81124-951-4 定价:14.80 元

# 目 录

第一部分 基础部分 .....	1
一、单项选择题 .....	1
二、多项选择 .....	45
第二部分 拓展部分 .....	68
一、单项选择题 .....	68
二、多项选择 .....	93
第三部分 图片填空 .....	104

- 本书所有题目均有参考答案,任课教师可免费索取。
- 本书内容及其他问题请联系理工事业部,电子邮箱 [goodtextbook@126.com](mailto:goodtextbook@126.com),联系电话 010-82317036,010-82339364。

# 第一部分 基础部分

## 一、单项选择

- 2008年9月25日,“神舟”7号飞船在酒泉卫星发射中心发射升空,9月27日,航天员\_\_\_\_\_首次进行出舱活动,成为中国太空行走第一人。  
(A)聂海胜 (B)费俊龙  
(C)景海鹏 (D)翟志刚
- 2008年9月25日,\_\_\_\_\_飞船在酒泉卫星发射中心发射升空。  
(A)“神舟”5号 (B)“神舟”6号  
(C)“神舟”7号 (D)“神舟”8号
- 2008年11月28日,我国首架自主知识产权的涡扇支线客机\_\_\_\_\_在上海成功首飞。  
(A)运10 (B)小鹰-500  
(C)ARJ21-700 (D)K-8
- “嫦娥”1号月球探测卫星是由\_\_\_\_\_运载火箭发射的。  
(A)“长征”2号E (B)“长征”2号F  
(C)“长征”3号甲 (D)“长征”4号乙
- \_\_\_\_\_,“嫦娥”1号月球探测卫星从西昌卫星发射中心成功发射。  
(A)2007年10月24日 (B)2006年10月24日  
(C)2007年9月24日 (D)2006年11月24日
- \_\_\_\_\_,国务院正式批准我国大飞机国家重大专项立项,这标志着我国大型民用客机和大型运输机进入工程研制阶段。  
(A)2002年1月26日 (B)2007年2月26日  
(C)2007年12月20日 (D)2008年11月28日
- 2005年10月,把我国“神舟”6号载人飞船成功地送上太空的火箭是\_\_\_\_\_。  
(A)“长征”1号 (B)“长征”2号E  
(C)“长征”2号F (D)“长征”3号乙
- 我国于\_\_\_\_\_成功发射了第一艘载人飞船——“神舟”5号。  
(A)2002年10月15日 (B)2003年10月15日  
(C)2004年10月15日 (D)2005年10月15日
- 我国发射的第一艘载人飞船“神舟”5号,其航天员\_\_\_\_\_成为第一名飞入太空的中国人。

(A) 聂海胜

(B) 费俊龙

(C) 杨利伟

(D) 翟志刚

10. 把我国载人飞船“神舟”5号成功地送上太空的火箭是\_\_\_\_\_。

(A) “长征”1号

(B) “长征”2号E

(C) “长征”2号F

(D) “长征”3号乙

11. 在地球大气层内、外飞行的器械称为\_\_\_\_\_。

(A) 飞行器

(B) 航空器

(C) 导弹

(D) 航天器

12. 航空是指载人或不载人的飞行器在地球\_\_\_\_\_的航行活动。

(A) 高空

(B) 大气层内

(C) 宇宙

(D) 大气层外

13. 航天是指载人或不载人的航天器在地球\_\_\_\_\_的航行活动。

(A) 高空

(B) 大气层中

(C) 宇宙

(D) 大气层外

14. 由于航空航天活动都必须经过大气层,所以航空与航天是\_\_\_\_\_的。

(A) 互不相关

(B) 紧密联系

(C) 相互矛盾

(D) 完全相同

15. 在现代高技术战争中,\_\_\_\_\_是取得战争胜利的重要手段,也是军用航空的主要活动。

(A) 侦查

(B) 作战

(C) 夺取制空权

(D) 通信

16. 轻于空气的航空器比重于空气的航空器更早进入使用。中国早在五代时期就出现了“孔明灯”,这就是现代\_\_\_\_\_的雏形。

(A) 飞机

(B) 热气球

(C) 直升机

(D) 飞艇

17. 轻于(或等于)同体积空气的航空器靠\_\_\_\_\_升空。

(A) 与空气相对运动产生升力

(B) 推力

(C) 空气的静浮力

(D) 拉力

18. 重于同体积空气的航空器靠\_\_\_\_\_升空。

(A) 与空气相对运动产生升力

(B) 推力

(C) 空气的静浮力

(D) 拉力

19. 飞机动力装置的核心是\_\_\_\_\_。

(A) 推进剂

(B) 发动机

(C) 燃烧系统

(D) 固定装置

20. 滑翔机是指没有\_\_\_\_\_的重于空气的固定翼航空器。

- (A)动力装置  
(C)操纵系统
- (B)燃油系统  
(D)液压冷气系统
21. 轻型直升机一般采用\_\_\_\_\_。
- (A)浮筒式起落架  
(C)滑轨弹射器
- (B)轮式起落架  
(D)滑橇式起落架
22. 多数直升机采用\_\_\_\_\_。
- (A)浮筒式起落架  
(C)滑轨弹射器
- (B)轮式起落架  
(D)滑橇式起落架
23. 具有隐身性能的直升机为\_\_\_\_\_。
- (A)美国的“黑鹰”  
(C)法国的“超黄蜂”
- (B)美国的“阿帕奇”  
(D)美国的“科曼奇”
24. 美国贝尔公司研制的 V-22“鱼鹰”属于\_\_\_\_\_。
- (A)直升机  
(C)旋翼机
- (B)扑翼机  
(D)倾转旋翼机
25. 人类关于飞行的许多探索和试验都是从\_\_\_\_\_的飞行开始的。
- (A)模仿蜻蜓  
(C)模仿苍蝇
- (B)模仿蜜蜂  
(D)模仿飞鸟
26. 中国春秋时期出现的\_\_\_\_\_,被看成是现代飞机的雏形。
- (A)竹蜻蜓  
(C)孔明灯
- (B)木鸢  
(D)风筝
27. \_\_\_\_\_,两个法国人乘坐蒙哥尔费气球,在 1 000 m 高的空中,飞行了 12 km,完成了人类首次乘坐航空器飞行的伟大壮举。
- (A)1883 年 10 月 5 日  
(C)1683 年 10 月 5 日
- (B)1783 年 11 月 21 日  
(D)1583 年 10 月 5 日
28. 飞机诞生之前,在操纵稳定方面做出了突出贡献的是\_\_\_\_\_。
- (A)美国的莱特兄弟  
(C)美国的兰利
- (B)德国的李林达尔  
(D)英国的凯利
29. \_\_\_\_\_,\_\_\_\_\_的莱特兄弟驾驶他们自己制造的“飞行者”1 号飞机飞行了四次,实现了人类最早的持续动力可控飞行。
- (A)1901 年 11 月 17 日;美国  
(C)1901 年 11 月 17 日;英国
- (B)1903 年 12 月 17 日;美国  
(D)1903 年 11 月 17 日;英国
30. 第一次世界大战时期,机枪射击协调装置首先在\_\_\_\_\_的“福克”单翼飞机上获得了使用。
- (A)美国  
(C)德国
- (B)英国  
(D)法国

31. 活塞式发动机和螺旋桨推进的飞机是不能突破“声障”的，\_\_\_\_\_的出现解决了这一问题。  
(A)内燃机 (B)蒸汽机  
(C)涡轮喷气发动机 (D)电动机
32. 美国的 F-80 飞机是\_\_\_\_\_战斗机。  
(A)活塞式 (B)喷气式  
(C)超声速 (D)后掠翼
33. 1947 年 10 月 14 日，美国\_\_\_\_\_首次突破了“声障”  
(A)F-100 飞机 (B)X-1 研究机  
(C)米格-19 (D)X-5 研究机
34. \_\_\_\_\_年，\_\_\_\_\_首先试飞了超声速旅客机图-144。  
(A)1965；美国 (B)1968；美国  
(C)1965；苏联 (D)1968；苏联
35. 1969 年\_\_\_\_\_超声速旅客机试飞成功。  
(A)美国的 B-747 (B)英法合作研制的“协和号”  
(C)欧洲空中客车公司的 A350 (D)美国的 B-787
36. 目前世界上最大的旅客机为\_\_\_\_\_。  
(A)A380 (B)B-747  
(C)B-787 (D)“协和号”飞机
37. 隐身飞机的第一个实用型号是\_\_\_\_\_。  
(A)B-2 (B)F-117  
(C)B-1 (D)F-22
38. 装有远距离搜索雷达和相应的数据处理及通信设备，用于搜索、监视空中和海上目标的是\_\_\_\_\_。  
(A)电子干扰机 (B)空中预警机  
(C)侦察机 (D)反潜机
39. 对敌方雷达和通信设备进行干扰的军用飞机为\_\_\_\_\_。  
(A)电子干扰机 (B)空中预警机  
(C)侦察机 (D)反潜机
40. 专门用于搜集敌方军事情报的飞机为\_\_\_\_\_。  
(A)巡逻机 (B)空中预警机  
(C)侦察机 (D)反潜机
41. 如图 1 所示的空中加油机的加油方式为\_\_\_\_\_。  
(A)伸缩管式 (B)插头锥管式  
(C)嵌入式 (D)对接式



42. 如图 2 所示的空中加油机的加油方式为\_\_\_\_\_。

(A)伸缩管式

(B)插头锥管式

(C)嵌入式

(D)对接式

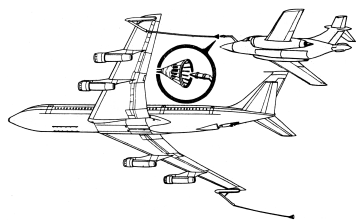


图 1

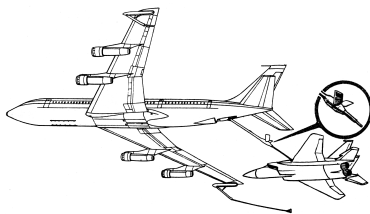


图 2

43. 在\_\_\_\_\_中第一次大规模使用喷气式战斗机。

(A)朝鲜战争

(B)越南战争

(C)中东战争

(D)海湾战争

44. 1991 年的\_\_\_\_\_是现代空军高技术局部战争的标志。

(A)朝鲜战争

(B)越南战争

(C)中东战争

(D)海湾战争

45. 在现代局部战争中,空中战争的雏形在\_\_\_\_\_中第一次展现出来。

(A)朝鲜战争

(B)越南战争

(C)中东战争

(D)海湾战争

46. 在现代局部战争中,第一次真正意义上的空中战争是\_\_\_\_\_。

(A)海湾战争

(B)科索沃战争

(C)阿富汗战争

(D)伊拉克战争

47. 在\_\_\_\_\_中,无人驾驶飞机第一次向目标发射了武器,标志着无人航空作战平台的概念已经进入了实战阶段。

(A)海湾战争

(B)科索沃战争

(C)阿富汗战争

(D)伊拉克战争

48. 第四代战斗机的典型代表是\_\_\_\_\_。

(A)美国的 F-22

(B)欧洲的 EF-2000

(C)法国的“阵风”

(D)瑞典的 JAS 39

49. 美国将来替代 F-16 的飞机是\_\_\_\_\_。

(A)F-35

(B)F-22

(C)F-18

(D)F/A-18

50. 具有前掠翼的飞机是\_\_\_\_\_。

(A) X - 29

(B) 苏 - 30

(C) 苏 - 27

(D) X - 45

51. 如图 3 所示无人机的名称是\_\_\_\_\_。

(A) 捕食者

(B) 全球鹰

(C) 暗剑

(D) 死神

52. 从地球表面发射的飞行器环绕地球飞行所需要的最小速度称为\_\_\_\_\_。

(A) 第一宇宙速度

(B) 第二宇宙速度

(C) 第三宇宙速度

(D) 第四宇宙速度

53. 从地球表面发射的飞行器脱离地球所需要的最小速度称为\_\_\_\_\_。

(A) 第一宇宙速度

(B) 第二宇宙速度

(C) 第三宇宙速度

(D) 第四宇宙速度

54. 从地球表面发射的飞行器飞出太阳系所需要的最小速度称为\_\_\_\_\_。

(A) 第一宇宙速度

(B) 第二宇宙速度

(C) 第三宇宙速度

(D) 第四宇宙速度

55. 20 世纪 40 年代初期,\_\_\_\_\_的成功发射奠定了现代航天技术的基础。

(A) 小型液体火箭

(B) 小型固体火箭

(C) 大型液体火箭

(D) 大型固体火箭

56. 航天技术的核心是\_\_\_\_\_。

(A) 电子技术

(B) 自动控制技术

(C) 制造工艺技术

(D) 火箭推进技术

57. 航天器又称空间飞行器,它与自然天体不同的是\_\_\_\_\_。

(A) 可以按照人的意志改变其运行

(B) 不按照天体力学规律运行

(C) 其运行轨道固定不变

(D) 基本上按照天体力学规律运行但不能改变其运行轨道

58. 可用作空间侦察与监视平台、空间武器试验基地、未来天军作战基地的军事载人航天系统是\_\_\_\_\_。

(A) 飞船

(B) 航天飞机

(C) 空天飞机

(D) 空间站

59. 数量最多的航天器是\_\_\_\_\_。

(A) 空间探测器

(B) 人造地球卫星

(C) 载人飞船

(D) 空间站



图 3

60. 世界上第一种也是唯一可重复使用的航天运载工具是\_\_\_\_\_。  
(A)宇宙飞船 (B)空间站  
(C)航天飞机 (D)空天飞机
61. \_\_\_\_\_年10月4日,苏联成功发射世界上第一颗人造地球卫星。  
(A)1957 (B)1958  
(C)1959 (D)1960
62. \_\_\_\_\_年4月12日,苏联航天员加加林乘坐“东方”1号飞船首次进入太空。  
(A)1971 (B)1969  
(C)1961 (D)1957
63. \_\_\_\_\_年7月16日\_\_\_\_\_宇航员首次登上月球,随后又进行了多次登月活动。  
(A)1959;苏联 (B)1959;美国  
(C)1969;苏联 (D)1969;美国
64. 世界上第一个空间站是苏联于\_\_\_\_\_年4月发射的“礼炮号”。  
(A)1970 (B)1973  
(C)1971 (D)1972
65. 美国研制的可重复使用的航天飞机于\_\_\_\_\_年试飞成功。  
(A)1984 (B)1982  
(C)1981 (D)1983
66. 世界上第一架航天飞机的名称是“\_\_\_\_\_”号。  
(A)挑战者 (B)发现  
(C)奋进 (D)哥伦比亚
67. 1986年,\_\_\_\_\_号航天飞机失事,7名航天员全部遇难。  
(A)亚特兰蒂斯 (B)挑战者  
(C)奋进 (D)哥伦比亚
68. 2003年,\_\_\_\_\_号航天飞机失事,7名航天员全部遇难。  
(A)亚特兰蒂斯 (B)挑战者  
(C)奋进 (D)哥伦比亚
69. 国际空间站是\_\_\_\_\_年开始建设的。  
(A)1990 (B)1995  
(C)1998 (D)2001
70. 国际空间站是人类历史上最庞大的航天工程,共有\_\_\_\_\_个国家参与研制。  
(A)11 (B)15  
(C)16 (D)18
71. 目前使用的通讯卫星一般为\_\_\_\_\_。

- (A)地球静止轨道卫星  
(C)地球同步轨道卫星
- (B)太阳静止轨道卫星  
(D)地球运动轨道卫星
72. 属于我国第一代超声速战斗机的是\_\_\_\_\_。
- (A)歼 5  
(C)歼 7
- (B)歼 6  
(D)歼 10
73. 属于我国第二代超声速战斗机的是\_\_\_\_\_。
- (A)歼 6  
(C)歼 10
- (B)歼 7  
(D)歼 12
74. 我国自行研制的具有完全自主知识产权的第三代战斗机是\_\_\_\_\_。
- (A)歼 7  
(C)歼 10
- (B)歼 8  
(D)歼 12
75. 我国的超 7 战斗机也称\_\_\_\_\_。
- (A)歼 7  
(C)F-10
- (B)“枭龙”/FC-1  
(D)“飞豹”
76. 我国的歼轰 7 飞机也称\_\_\_\_\_。
- (A)歼 7  
(C)歼 8-II
- (B)“枭龙”/FC-1  
(D)“飞豹”
77. 由北京航空航天大学的前身北京航空学院的师生设计、生产的新中国第一架轻型旅客机是\_\_\_\_\_。
- (A)“翔凤”  
(C)“北京”1 号
- (B)运 5  
(D)运 10
78. 有史以来首次成功飞越世界屋脊的中国自行研制的飞机是\_\_\_\_\_。
- (A)“翔凤”  
(C)“北京”1 号
- (B)运 5  
(D)运 10
79. 2002 年 1 月,我国启动的研制适应我国西部高原机场起降和复杂航路营运要求的新型涡扇支线客机项目是\_\_\_\_\_。
- (A)运 10  
(C)ARJ21
- (B)“小鹰”- 500  
(D)K-8
80. 第一次把模拟假人带入太空的神舟飞船是\_\_\_\_\_,它为载人飞行提供了可靠的参考数据。
- (A)“神舟”1 号  
(C)“神舟”3 号
- (B)“神舟”2 号  
(D)“神舟”4 号
81. \_\_\_\_\_的飞行试验彻底解决了座舱有害气体超标等问题。
- (A)“神舟”1 号  
(C)“神舟”3 号
- (B)“神舟”2 号  
(D)“神舟”4 号

- (C)“神舟”3号  
(D)“神舟”4号
82. 我国载人飞船的发射场为\_\_\_\_\_。  
(A)西昌卫星发射中心  
(B)酒泉卫星发射中心  
(C)太原卫星发射中心  
(D)海南文昌航天发射场
83. 我国载人飞船的主着陆场在\_\_\_\_\_。  
(A)甘肃  
(B)内蒙古  
(C)四川  
(D)海上
84. 我国第一枚探空火箭是由北京航空学院师生研制的\_\_\_\_\_。  
(A)“北京”1号  
(B)“北京”2号  
(C)T-7M  
(D)仿制的P-2
85. 我国的运载火箭命名为“\_\_\_\_\_”系列。  
(A)东方红  
(B)风云  
(C)长征  
(D)神舟
86. 我国的通信卫星命名为“\_\_\_\_\_”系列。  
(A)东方红  
(B)风云  
(C)长征  
(D)神舟
87. 我国的气象卫星命名为“\_\_\_\_\_”系列。  
(A)东方红  
(B)风云  
(C)长征  
(D)神舟
88. \_\_\_\_\_年4月24日我国发射了第一颗人造地球卫星。  
(A)1968  
(B)1970  
(C)1972  
(D)1974
89. 从1970年至2003年10月,“长征”运载火箭已形成\_\_\_\_\_个系列。  
(A)4  
(B)5  
(C)6  
(D)7
90. 截止到2005年,我国已发射成功的“长征”火箭共有\_\_\_\_\_个型号。  
(A)13  
(B)14  
(C)15  
(D)16
91. 我国“长征”系列运载火箭中主要用于发射高度在500 km以下的各类近地轨道卫星和其他航天器的是\_\_\_\_\_。  
(A)“长征”1号系列  
(B)“长征”2号系列  
(C)“长征”3号系列  
(D)“长征”4号系列
92. \_\_\_\_\_是“长征”2号家族中的最新改进型号,主要用于发射我国的“神舟”系列飞船。  
(A)“长征”2号丁  
(B)“长征”2号丙

- (C)“长征”2号E (D)“长征”2号F
93. \_\_\_\_\_年11月20日,“长征”2号F运载火箭成功将我国第一艘实验飞船“神舟”1号送入地球轨道。
- (A)1999 (B)2001  
(C)2003 (D)2004
94. 我国“长征”系列运载火箭中用于发射太阳同步轨道卫星的是\_\_\_\_\_系列。
- (A)“长征”1号 (B)“长征”2号  
(C)“长征”3号 (D)“长征”4号
95. \_\_\_\_\_是我国研制中的新一代重型运载火箭,可将25吨的有效载荷送入地球近地轨道或14吨的有效载荷送入地球同步转移轨道。
- (A)“长征”2号 (B)“长征”3号  
(C)“长征”4号 (D)“长征”5号
96. 我国成功研制和发射的导航定位卫星命名为“\_\_\_\_\_”导航定位卫星。
- (A)东方红 (B)风云  
(C)长征 (D)北斗
97. 我国第一代“北斗”卫星导航系统共有\_\_\_\_\_颗卫星。
- (A)2 (B)3  
(C)4 (D)5
98. 大气层由低向高排列的顺序为\_\_\_\_\_。
- (A)平流层、对流层、热层、中间层 (B)对流层、平流层、热层、中间层  
(C)平流层、对流层、中间层、热层 (D)对流层、平流层、中间层、热层
99. 对流层气温随高度增加而\_\_\_\_\_。
- (A)无明显变化 (B)降低  
(C)先基本不变再升高 (D)升高
100. 平流层气温随高度增加而\_\_\_\_\_。
- (A)无明显变化 (B)降低  
(C)先基本不变再升高 (D)升高
101. 平流层大气主要是\_\_\_\_\_的流动。
- (A)铅垂方向和水平方向 (B)铅垂方向  
(C)无明显方向 (D)水平方向
102. 中间层气温随高度升高而\_\_\_\_\_。
- (A)无确定规律 (B)下降  
(C)无明显变化 (D)升高
103. 热层气温随高度升高而\_\_\_\_\_。

- (A)无确定规律  
(C)无明显变化
- (B)下降  
(D)升高
104. 大气层最外面的一层是\_\_\_\_\_。  
(A)平流层  
(C)热层
- (B)中间层  
(D)散逸层
105. 航空器的飞行环境是\_\_\_\_\_。  
(A)整个宇宙  
(C)空间飞行环境
- (B)大气飞行环境  
(D)真空飞行环境
106. “范爱伦辐射带”存在于\_\_\_\_\_。  
(A)地球空间环境的电离层  
(C)地球空间环境的磁层
- (B)地球高层大气  
(D)行星际空间
107. 根据连续介质假设,流体在飞机表面上产生的空气动力是\_\_\_\_\_。  
(A)单个分子的行为  
(C)大宗分子共同作用的结果
- (B)单个原子的行为  
(D)大股气流共同作用的结果
108. 在标准大气状态下,声音在大气中传播的速度为\_\_\_\_\_ m/s。  
(A)296  
(C)341
- (B)340  
(D)345
109. 大气的绝对温度和摄氏温度的差值为\_\_\_\_\_。  
(A)256  
(C)273
- (B)264  
(D)293
110. 流体的可压缩性越大,声速\_\_\_\_\_。  
(A)不变  
(C)越小
- (B)越大  
(D)不确定
111. 对于气体来说,随着温度的升高,黏性将\_\_\_\_\_。  
(A)增大  
(C)不变
- (B)减小  
(D)不确定
112. 忽略黏性的流体是\_\_\_\_\_。  
(A)理想流体  
(C)不可压缩流体
- (B)可压缩流体  
(D)定常流体
113. 密度不变的流体是\_\_\_\_\_。  
(A)理想流体  
(C)不可压缩流体
- (B)定常流体  
(D)非定常流体
114. 流动马赫数越大,空气受到由飞行引起的压缩的程度\_\_\_\_\_。  
(A)越小
- (B)不变

- (C)不确定 (D)越大
115. 用管道运输石油时,对石油加温可以起到减小流动损失、节省能耗的作用,这与液体的\_\_\_\_\_有关。
- (A)连续性 (B)黏性  
(C)可压缩性 (D)压强
116. \_\_\_\_\_可作为空气所受压缩程度大小的指标。
- (A)雷诺数 (B)声速  
(C)飞机飞行速度 (D)马赫数
117. 当飞机作水平等速直线飞行时,升力的大小等于\_\_\_\_\_。
- (A)发动机的推力 (B)作用在飞机上的阻力  
(C)重力 (D)向上的爬升力
118. 采用让飞机静止不动,而空气以相同的速度沿相反的方向流过飞机表面,其产生的空气动力效果是完全一样的,其运用的原理是\_\_\_\_\_。
- (A)连续性定理 (B)相对运动原理  
(C)伯努利定理 (D)能量守恒定理
119. 流体的连续方程遵循\_\_\_\_\_定律。
- (A)能量守恒 (B)质量守恒  
(C)动量守恒 (D)动量矩守恒
120. 气流在收缩管道中连续流动时,质量流量\_\_\_\_\_。
- (A)增大 (B)减小  
(C)随流动速度减小而减小 (D)不变
121. 根据不可压缩流体的连续方程,流管横截面变大,平均流速必然\_\_\_\_\_。
- (A)变大 (B)不变  
(C)变小 (D)不一定
122. 伯努利定理是\_\_\_\_\_在流体流动中的应用。
- (A)质量守恒定律 (B)相对运动原理  
(C)能量守恒定律 (D)流体连续性定理
123. 如图 4 所示的三根一样粗细的玻璃管 1,2,3,当管道中的流体没有流动时,三根玻璃管中的液面高度情况为\_\_\_\_\_。
- (A)玻璃管 1 液面最高  
(B)玻璃管 2 液面最高  
(C)玻璃管 3 液面最高  
(D)三根玻璃管中的液面高度同容器中的液面高度一样



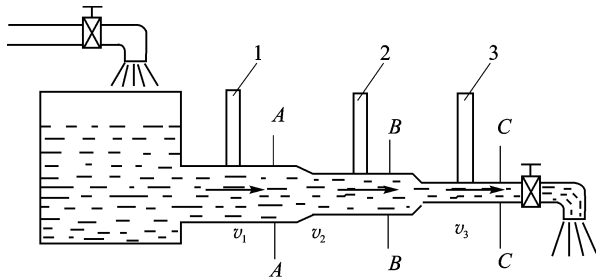


图 4

124. 如图 4 所示的三根一样粗细的玻璃管 1, 2, 3, 当管道中的流体稳定地流动时, 保持容器中的流体液面高度不变, 则三根玻璃管中的液面高度情况为\_\_\_\_\_。
- (A) 三根玻璃管中的液面高度同容器中的液面高度一样  
 (B) 玻璃管 1 中的液面最高  
 (C) 玻璃管 3 中的液面最高  
 (D) 三根玻璃管中的液面高度比液体无流动时都有不同程度的升高
125. 低速气流在变截面管道中流动时,\_\_\_\_\_。
- (A) 由伯努利方程可知, 当管道收缩时, 气流的流速将增加  
 (B) 由连续性方程可知, 当管道收缩时, 气流的静压将减小  
 (C) 当管道扩张时, 气流的流速将减小  
 (D) 当管道扩张时, 气流的总压将增加
126. 超声速气流在变截面管道中流动时,\_\_\_\_\_。
- (A) 横截面积变化引起的速度的变化占了主导地位  
 (B) 横截面积的变化引起的密度变化占了主导地位  
 (C) 超声速气流的密度是常数  
 (D) 超声速气流在变截面管道中的流动情况与低速时基本相同
127. 关于升力的说法错误的是\_\_\_\_\_。
- (A) 与翼型的形状有很大关系  
 (B) 与迎角的大小成正比  
 (C) 一般来讲, 不对称的流线翼型在迎角为零时仍可产生升力  
 (D) 与机翼面积的大小成正比
128. 在飞机失速之前, 迎角增大, 则升力\_\_\_\_\_。
- (A) 减小 (B) 不变  
 (C) 增大 (D) 不一定
129. 为进一步提高飞机的升力, 从结构上可以采用哪种增升措施\_\_\_\_\_。

- (A) 改变机翼剖面形状, 减小机翼弯度
- (B) 增大飞行速度
- (C) 改变气流的流动状态, 控制机翼上的附面层, 延缓气流分离
- (D) 减小附面层的气流速度和能量, 延缓气流分离

130. 采用襟翼的主要目的是为了\_\_\_\_\_。

- (A) 改变俯仰状态
- (B) 减小阻力
- (C) 改变偏航状态
- (D) 增加升力

131. 下列哪项不属于低速飞机上的阻力\_\_\_\_\_。

- (A) 摩擦阻力
- (B) 激波阻力
- (C) 压差阻力
- (D) 诱导阻力

132. 由于大气的黏性而产生的阻力是\_\_\_\_\_。

- (A) 摩擦阻力
- (B) 干扰阻力
- (C) 压差阻力
- (D) 诱导阻力

133. 减小飞机迎风面积和把飞机设计成流线型是减小\_\_\_\_\_的有效措施。

- (A) 黏性摩擦阻力
- (B) 压差阻力
- (C) 干扰阻力
- (D) 诱导阻力

134. 伴随着升力而产生的阻力是\_\_\_\_\_。

- (A) 摩擦阻力
- (B) 干扰阻力
- (C) 压差阻力
- (D) 诱导阻力

135. 飞机采用翼梢小翼是为了减小\_\_\_\_\_。

- (A) 黏性摩擦阻力
- (B) 压差阻力
- (C) 干扰阻力
- (D) 诱导阻力

136. 如图 5 所示(机头朝向纸面), 由于诱导阻力的存在, 机翼翼尖气流产生的旋涡方向是\_\_\_\_\_。

- (A) 左边顺时针, 右边逆时针
- (B) 左边逆时针, 右边顺时针
- (C) 左右都是逆时针
- (D) 左右都是顺时针



图 5

137. 飞机加装整流片是为了减小\_\_\_\_\_。

- (A) 黏性摩擦阻力
- (B) 黏性压差阻力
- (C) 干扰阻力
- (D) 诱导阻力

138. “声障”现象产生的根本原因是由于飞机在飞行过程中产生的\_\_\_\_\_造成的。

- (A) 振动
- (B) 动力不够
- (C) 激波阻力
- (D) 俯冲速度太快

139. 与低亚声速飞机相比, 超声速飞机机翼的展弦比\_\_\_\_\_。

- (A)较大 (B)较小  
(C)相等 (D)无可比性
140. 与低亚声速飞机相比,超声速飞机机翼的梢根比\_\_\_\_\_。  
(A)较大 (B)较小  
(C)相等 (D)无可比性
141. 与低亚声速飞机相比,超声速飞机机身的长细比\_\_\_\_\_。  
(A)较大 (B)较小  
(C)相等 (D)无可比性
142. 与低亚声速飞机相比,超声速飞机机翼的后掠角\_\_\_\_\_。  
(A)较大 (B)较小  
(C)相等 (D)无可比性
143. 与低亚声速飞机相比,超声速飞机机翼的相对厚度\_\_\_\_\_。  
(A)较大 (B)较小  
(C)相等 (D)无可比性
144. 在超声速扰动源运动过程中,扰动源的扰动区在\_\_\_\_\_。  
(A)“边界波”的左半平面 (B)“边界波”的右半平面  
(C)马赫锥面内 (D)马赫锥面外
145. 当机翼表面上最大速度点的马赫数等于 1 时,对应来流马赫数\_\_\_\_\_。  
(A)大于 1 (B)大于等于 1  
(C)等于 1 (D)小于 1
146. 超声速气流流过激波时,气流的\_\_\_\_\_将减小。  
(A)密度 (B)速度  
(C)温度 (D)压强
147. 下列关于激波的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)波面之后空气的压强突然减小 (B)波面之后温度降低  
(C)波面之后气流速度会大大提高 (D)波面之后气流密度增大
148. 下列关于激波的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)激波始终是随着飞机的飞行以同样的速度向前运动的  
(B)激波实际上是受到强烈压缩的一层比较厚的空气  
(C)激波是由固定的空气微团组成的  
(D)气流流过斜激波后,其速度就变为亚声速
149. 超声速飞机的机翼前缘设计成尖锐的形状,是为了减小\_\_\_\_\_。  
(A)压差阻力 (B)激波阻力  
(C)诱导阻力 (D)摩擦阻力

150. 下列关于高速飞行的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)当飞机的飞行速度超过临界马赫数时,机翼上就会出现“局部激波”  
(B)通常机翼下表面首先产生局部激波  
(C)“激波分离”现象是由于附面层内的气流由前向后快速流动造成  
(D)当速度进一步增加时,局部激波将向后缘移动,激波的强度随之减小
151. 在低速飞行情况下,通常选用\_\_\_\_\_机翼。
- (A)后掠 (B)大展弦比平直  
(C)三角机翼 (D)边条机翼
152. 在高亚声速飞行的民用飞机,通常选用\_\_\_\_\_机翼以延缓激波的产生。
- (A)后掠 (B)大展弦比平直  
(C)三角机翼 (D)边条机翼
153. 在超声速飞行情况下,可选用\_\_\_\_\_机翼以减小波阻。
- (A)梯形机翼 (B)大展弦比  
(C)三角机翼 (D)平直
154. 下列哪个属于超声速飞机的翼型特点\_\_\_\_\_。
- (A)相对厚度小 (B)非对称上凸下平翼型  
(C)最大厚度位置靠近翼弦四分之一弦线处 (D)前缘曲率半径较大
155. 航程是一架飞机\_\_\_\_\_的指标。
- (A)“飞多远” (B)“飞多高”  
(C)“飞多快” (D)机动性
156. 对军用飞机来说,飞行速度一般指的是\_\_\_\_\_。
- (A)最大飞行速度 (B)巡航速度  
(C)最小平飞速度 (D)最大平飞速度
157. 对民用飞机来说,飞行速度一般指的是\_\_\_\_\_。
- (A)最大飞行速度 (B)巡航速度  
(C)最小平飞速度 (D)最大平飞速度
158. 当飞机达到理论静升限时,飞机此时\_\_\_\_\_。
- (A)水平速度为零 (B)垂直上升速度为零  
(C)会失速 (D)垂直上升速度为 5 m/s
159. 当作战飞机需要迅速增大速度,来提高轰炸和射击的准确度时,通常采取的措施是\_\_\_\_\_。
- (A)筋斗 (B)俯冲  
(C)跃升 (D)战斗转弯
160. 当作战飞机需要迅速获得高度优势时,通常采取的措施是\_\_\_\_\_。

- (A)筋斗 (B)俯冲  
(C)跃升 (D)战斗转弯
161. 当作战飞机需要同时改变飞行方向和增加飞行高度时,通常采取的措施是\_\_\_\_\_。  
(A)筋斗 (B)俯冲  
(C)跃升 (D)战斗转弯
162. 关于飞机的纵向稳定性的叙述正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)飞机重心在焦点之前,则当飞机受到扰动而机头上仰时,产生下俯的稳定力矩  
(B)飞机重心在焦点之前,则当飞机受到扰动而机头下俯时,产生下俯的稳定力矩  
(C)飞机重心在焦点之后,则当飞机受到扰动而机头上仰时,产生下俯的稳定力矩  
(D)飞机重心在焦点之后,则当飞机受到扰动而机头下俯时,产生上仰的稳定力矩
163. 关于飞机的方向稳定性的叙述正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)飞机主要靠水平尾翼的作用来保证方向稳定性  
(B)方向稳定力矩可在侧滑之前产生  
(C)机头向左偏叫左侧滑;机头向右偏叫右侧滑  
(D)只要有侧滑,飞机就会产生方向稳定力矩
164. 采用腹鳍是为了使飞机具有足够的\_\_\_\_\_。  
(A)俯仰静稳定性 (B)方向静稳定性  
(C)横向静稳定性 (D)方向操纵性
165. 采用机翼上反角是为了使飞机具有足够的\_\_\_\_\_。  
(A)俯仰静稳定性 (B)方向静稳定性  
(C)横向静稳定性 (D)俯仰操纵性
166. 对于军用歼击机,应在\_\_\_\_\_方面要求高一些。  
(A)机动性 (B)稳定性  
(C)舒适性 (D)经济性
167. 驾驶员操纵驾驶杆向左或向右摆动,飞机的\_\_\_\_\_将发生偏转。  
(A)升降舵 (B)方向舵  
(C)副翼 (D)襟翼
168. 驾驶员向前蹬左脚蹬或右脚蹬,飞机的\_\_\_\_\_将发生偏转。  
(A)升降舵 (B)方向舵  
(C)副翼 (D)襟翼
169. 副翼主要操纵飞机的\_\_\_\_\_。  
(A)俯仰运动 (B)滚转运动  
(C)偏航运动 (D)旋转运动
170. 升降舵主要操纵飞机的\_\_\_\_\_。

- (A)俯仰运动 (B)滚转运动  
(C)偏航运动 (D)旋转运动
171. 方向舵主要操纵飞机的\_\_\_\_\_。  
(A)俯仰运动 (B)滚转运动  
(C)偏航运动 (D)旋转运动
172. 升降舵在飞机的\_\_\_\_\_上。  
(A)机翼 (B)平尾  
(C)立尾 (D)机身
173. 方向舵在飞机的\_\_\_\_\_上。  
(A)机翼 (B)平尾  
(C)立尾 (D)机身
174. 副翼在飞机机翼的\_\_\_\_\_。  
(A)后缘外侧 (B)后缘内侧  
(C)后缘中间 (D)前缘
175. 襟翼一般在飞机机翼的\_\_\_\_\_上。  
(A)后缘外侧 (B)后缘内侧  
(C)上表面 (D)下表面
176. 驾驶员操纵驾驶杆向前推, \_\_\_\_\_发生偏转, 飞机产生\_\_\_\_\_运动。  
(A)升降舵;俯仰 (B)方向舵;航向  
(C)副翼;滚转 (D)襟翼;上升
177. 烧蚀法是消除\_\_\_\_\_的重要方法。  
(A)激波阻力 (B)声障  
(C)热障 (D)声爆
178. 直升机拉力的改变主要靠调节\_\_\_\_\_来实现。  
(A)旋翼的转速 (B)发动机功率  
(C)桨叶桨距 (D)主轴转速
179. 要想使直升机向前飞行, 必须使旋翼的倾斜锥\_\_\_\_\_。  
(A)变大 (B)变小  
(C)向前倾斜 (D)向后倾斜
180. 直升机的操纵中, 使桨叶升力周期改变, 并由此引起桨叶周期挥舞运动采用的是\_\_\_\_\_。  
(A)总距操纵 (B)变距操纵  
(C)脚操纵 (D)差动操纵
181. 直升机的操纵中, 使各片桨叶的安装角同时增大或减小, 从而改变旋翼拉力的大小采用的是\_\_\_\_\_。

- (A)总距操纵 (B)变距操纵  
(C)脚操纵 (D)方向操纵
182. 直升机的操纵中,改变尾桨的推力(或拉力)的大小,实现航向操纵采用的是\_\_\_\_\_。  
(A)总距操纵 (B)变距操纵  
(C)脚操纵 (D)差动操纵
183. 第一宇宙速度为\_\_\_\_\_。  
(A) 7.91km/s (B)11.18km/s  
(C)16.6km/s (D)18.8 km/s
184. 第二宇宙速度为\_\_\_\_\_。  
(A)7.91km/s (B)11.18km/s  
(C)16.6km/s (D)18.8 km/s
185. 第三宇宙速度为\_\_\_\_\_。  
(A)7.91km/s (B)11.18km/s  
(C)16.6km/s (D)18.8 km/s
186. 为飞机提供动力的部分是\_\_\_\_\_。  
(A)机翼 (B)动力装置  
(C)机载设备 (D)空气动力
187. 依赖于空气中的氧气而工作的发动机有\_\_\_\_\_。  
(A)冲压喷气发动机 (B)液体火箭发动机  
(C)固体火箭发动机 (D)太阳能发动机
188. 涡轮轴发动机较适合于\_\_\_\_\_。  
(A)超声速飞机 (B)低速飞机  
(C)直升机 (D)大型运输机
189. 战术导弹上常使用的发动机为\_\_\_\_\_。  
(A)液体火箭发动机 (B)固体火箭发动机  
(C)涡轮喷气发动机 (D)脉动发动机
190. 1883年,\_\_\_\_\_发动机的问世,为第一架飞机的试飞成功创造了条件。  
(A)火箭 (B)组合  
(C)活塞式 (D)空气喷气
191. 飞机突破声障,并使飞行器的飞行速度达到几倍声速成为可能得益于\_\_\_\_\_发动机。  
(A)火箭 (B)组合  
(C)活塞式 (D)空气喷气
192. 作为航天器发展的基础,并使人类冲出地球,飞向宇宙的梦想成为现实得益于\_\_\_\_\_发动机的出现。

- (A)火箭  
(C)活塞式
- (B)组合  
(D)空气喷气
193. 下列发动机中不能直接产生推力使飞行器前进的是\_\_\_\_\_。
- (A)火箭发动机  
(C)活塞式发动机
- (B)组合发动机  
(D)空气喷气发动机
194. 空气喷气发动机不能用于航天飞行的最主要的原因是\_\_\_\_\_。
- (A)它依赖于空气中的氧气作为氧化剂  
(C)速度不够
- (B)推力不够  
(D)重量太大
195. 活塞发动机目前主要用于\_\_\_\_\_。
- (A)超声速飞机  
(C)直升机
- (B)小型低速飞机  
(D)大型运输机
196. 四冲程的活塞发动机工作一个循环,发动机主轴转\_\_\_\_\_周。
- (A)1  
(C)3
- (B)2  
(D)4
197. 活塞发动机用的燃料为\_\_\_\_\_。
- (A)航空煤油  
(C)航空柴油
- (B)航空汽油  
(D)航空煤油和空气的混合气体
198. 在活塞式发动机的工作过程中,内能转化为机械能发生在\_\_\_\_\_。
- (A)进气行程  
(C)压缩行程
- (B)排气行程  
(D)膨胀行程
199. 活塞式发动机气缸内点火燃烧次数一般为每秒\_\_\_\_\_。
- (A)几次  
(C)几百次
- (B)几十次  
(D)上千次
200. 第二次世界大战期间,在 1 000 m 高度上活塞发动机的最大速度达到了\_\_\_\_\_ km/h。
- (A)764  
(C)884
- (B)816  
(D)890
201. 关于活塞式发动机以下说法错误的是\_\_\_\_\_。
- (A)耗油率高  
(C)功率小
- (B)燃烧较完全  
(D)效率高
202. 目前应用最广泛的航空发动机是\_\_\_\_\_。
- (A)涡轮冲压发动机  
(C)冲压喷气发动机
- (B)燃气涡轮发动机  
(D)活塞式发动机
203. 涡轮喷气发动机的单位推力是指每\_\_\_\_\_的空气进入发动机所产生的推力。
- (A)单位体积  
(B)单位流量



(C)单位面积

(D)单位时间

204. 涡轮喷气发动机的推重比是指\_\_\_\_\_。

(A)地面最大工作状态下发动机推力与其结构重量之比

(B)地面最大工作状态下发动机推力与飞机重量之比

(C)飞行状态下发动机最大推力与其结构重量之比

(D)飞行状态下发动机最大推力与飞机重量之比

205. 涡轮喷气发动机的单位耗油率是指产生\_\_\_\_\_每小时所消耗的燃油量。

(A)单位功率

(B)单位推力

(C)单位里程

(D)百公里里程

206. \_\_\_\_\_的进气道需要采用附面层吸附装置。

(A)机头正面进气

(B)两侧进气

(C)短舱正面进气

(D)前面都不是

207. 亚声速进气道形状一般为\_\_\_\_\_。

(A)扩散形

(B)收缩形

(C)先扩散后收缩

(D)先收缩后扩散

208.  $Ma < 1.5$  的气流流到亚声速进气道入口部位时,会产生一个\_\_\_\_\_,使气流减速。

(A)正激波

(B)斜激波

(C)弓形激波

(D)弱扰动波

209. 超声速进气道中调节锥的作用是\_\_\_\_\_。

(A)改变气流方向

(B)增加气流速度

(C)产生斜激波,降低气流速度

(D)产生正激波,降低气流速度

210. 适合于亚声速飞行的尾喷管形状为\_\_\_\_\_。

(A)扩散形

(B)收缩形

(C)先扩散后收缩

(D)先收缩后扩散

211. 离心式压气机的增压比一般为\_\_\_\_\_。

(A)小于 10

(B)10~20

(C)20~30

(D)大于 30

212. 离心式压气机与轴流式压气机相比其增压比\_\_\_\_\_。

(A)大

(B)小

(C)相等

(D)视具体情况而定

213. 涡轮喷气发动机工作时,第一次将速度动能转变为压力能发生在\_\_\_\_\_。

(A)压气机

(B)进气道

(C)燃烧室

(D)尾喷管

214. 轴流式压气机工作过程中,静子叶片的作用是\_\_\_\_\_。

- (A)对气流起增速作用  
(C)对气流起减压作用
215. 轴流式压气机依靠\_\_\_\_\_的作用增压。  
(A)工作叶轮  
(C)机匣
216. 轴流式压气机转子叶片的相邻叶片构成的通道是\_\_\_\_\_。  
(A)扩散形  
(C)先扩散后收缩
217. 涡轮喷气发动机的燃料是\_\_\_\_\_。  
(A)航空煤油  
(C)航空柴油
218. \_\_\_\_\_是涡轮喷气发动机燃烧室中的部件。  
(A)整流器  
(C)扰流器
219. 喷嘴的主要作用是\_\_\_\_\_。  
(A)输送燃油  
(C)提高喷流速度
220. 进入燃烧室的气流分成两股的主要原因是\_\_\_\_\_。  
(A)使气流流动更加通畅  
(C)使推力增加
221. 涡流器的主要功用是\_\_\_\_\_。  
(A)雾化燃料  
(C)稳定点火
222. 涡轮喷气发动机能够产生机械能的部件是\_\_\_\_\_。  
(A)进气道  
(C)涡轮
223. 涡轮喷气发动机涡轮导向器叶片的通道是\_\_\_\_\_。  
(A)扩散形  
(C)先扩散后收缩
224. 涡轮喷气发动机中的燃气经过涡轮后\_\_\_\_\_。  
(A)压力增大  
(C)速度增大
225. 加力燃烧室位于\_\_\_\_\_。  
(A)涡轮的前面
- (B)减小气流温度  
(D)改变气流的方向
- (B)静子和转子  
(D)导流器
- (B)收缩形  
(D)先收缩后扩散
- (B)航空汽油  
(D)其他燃料
- (B)增压器  
(D)涡流器
- (B)提高燃料的雾化质量  
(D)形成点火源
- (B)与燃料混合更充分  
(D)冷却火焰筒
- (B)使燃料与空气充分混合  
(D)增加压力
- (B)压气机  
(D)燃烧室
- (B)收缩形  
(D)先收缩后扩散
- (B)温度升高  
(D)速度降低
- (B)涡轮的后面

- (C)主燃烧室的前面 (D)主燃烧室的后面
226. 关于加力燃烧室的描述正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)存在转动部件 (B)可降低燃油消耗率  
(C)可降低燃气温度 (D)增加气流速度,产生更大推力
227. 超声速飞行的飞机发动机宜采用\_\_\_\_\_尾喷管。
- (A)扩散型 (B)收缩型  
(C)拉瓦尔喷管 (D)锥形
228. 1937年4月,英国的弗·惠特尔首先制成的第一台航空燃气涡轮发动机是\_\_\_\_\_。
- (A)涡轮喷气发动机 (B)涡轮风扇发动机  
(C)涡轮螺桨发动机 (D)涡轮桨扇发动机
229. 关于涡轮喷气发动机以下说法错误的是\_\_\_\_\_。
- (A)耗油率高 (B)噪声大  
(C)推力大 (D)适合于低速飞行
230. 涡轮螺桨发动机适宜的飞行速度范围为\_\_\_\_\_ km/h。
- (A)400~500 (B)500~700  
(C)600~850 (D)700~900
231. 下列关于涡轮螺桨发动机的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)涡轮只带动螺旋桨转动 (B)涡轮带动螺旋桨转动,产生拉力  
(C)螺旋桨的转速比涡轮高得多 (D)螺旋桨产生的拉力占飞机总推力的一小部分
232. 螺桨式飞机不适合于高速飞行的主要原因是\_\_\_\_\_。
- (A)螺桨刚度不够 (B)螺桨强度不够  
(C)飞行阻力太大 (D)桨尖产生局部激波
233. 从广义来看,涡轮风扇发动机的涵道比减小到零时即成为\_\_\_\_\_。
- (A)涡轮螺桨发动机 (B)涡轮桨扇发动机  
(C)涡轮喷气发动机 (D)涡轮轴发动机
234. 从广义来看,涡轮风扇发动机的涵道比增大到一定程度(一般大于25)时即成为\_\_\_\_\_。
- (A)涡轮螺桨发动机和涡轮喷气发动机 (B)涡轮喷气发动机和涡轮轴发动机  
(C)涡轮螺桨发动机和桨扇发动机 (D)桨扇发动机和涡轮轴发动机
235. 涡轮风扇发动机的风扇是由\_\_\_\_\_带动的。
- (A)高压涡轮 (B)低压涡轮  
(C)电动机 (D)气流吹动
236. 用在歼击机上的涡轮风扇发动机的涵道比与民用飞机上的相比一般\_\_\_\_\_。

- (A)要大 (B)要小  
(C)相同 (D)要看飞机的大小决定
237. 战斗机选用的加力式涡轮风扇发动机的涵道比一般为\_\_\_\_\_。  
(A)小于 1 (B)1~2  
(C)4~10 (D)大于 10
238. 下列不属于涡轮浆扇发动机的浆扇特点的是\_\_\_\_\_。  
(A)无外罩壳 (B)浆叶的剖面形状为超临界翼型  
(C)浆盘直径仅为普通螺旋桨的 40%~50% (D)浆扇的浆叶数目较少
239. 英国的“鹞”式强击机装备的发动机属于\_\_\_\_\_发动机。  
(A)涡轮浆扇 (B)垂直起落  
(C)涡轮轴 (D)涡轮螺桨
240. 冲压发动机与燃气涡轮发动机的不同之处在于它们没有专门的\_\_\_\_\_。  
(A)压气机 (B)进气道  
(C)燃烧室 (D)尾喷管
241. 下列各项不属于冲压喷气发动机部件的是\_\_\_\_\_。  
(A)进气道 (B)燃烧室  
(C)尾喷管 (D)涡轮
242. 下列关于冲压发动机的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)较适合于低速飞行 (B)构造复杂,质量重,推重比较小  
(C)不能自行起飞,必须要有助推器助飞 (D)工作范围较宽
243. 涡轮喷气发动机处于\_\_\_\_\_时,发动机的推力最大。  
(A)起飞状态 (B)最大状态  
(C)慢车状态 (D)额定状态
244. 军用飞机的加力状态相当于\_\_\_\_\_。  
(A)起飞状态 (B)最大状态  
(C)慢车状态 (D)额定状态
245. 发动机巡航状态的推力约为起飞推力的\_\_\_\_\_。  
(A)85%~90% (B)65%~75%  
(C)55%~65% (D)50%以下
246. 发动机最省油的工作状态为\_\_\_\_\_。  
(A)起飞状态 (B)最大状态  
(C)巡航状态 (D)慢车状态
247. 用于飞机长时间爬升和高速平飞的发动机工作状态为\_\_\_\_\_。  
(A)起飞状态 (B)最大状态

- (C)额定状态 (D)巡航状态
248. 发动机慢车状态的推力约为起飞推力的\_\_\_\_\_左右。  
 (A)2% (B)4%  
 (C)10% (D)15%
249. 若发动机推进剂的质量给定,则\_\_\_\_\_。  
 (A)比冲越高,射程越近 (B)比冲越高,推力越大  
 (C)比冲越高,其有效载荷越小 (D)比冲越高,发动机总冲就越大
250. 目前液体火箭发动机中应用最广的是\_\_\_\_\_推进系统。  
 (A)单组元 (B)双组元  
 (C)三组元 (D)多组元
251. 固体火箭发动机与液体火箭发动机相比,其特点是\_\_\_\_\_。  
 (A)结构比较复杂 (B)固体推进剂性能稳定  
 (C)比冲较大 (D)推力易调节
252. 火箭发动机的喷管都是\_\_\_\_\_形,以保证气流流动损失最小。  
 (A)收缩—扩散 (B)扩散—收缩  
 (C)收缩 (D)扩散
253. 液氧作为推进剂一般应用于\_\_\_\_\_。  
 (A)弹道导弹武器上 (B)航天飞行器的运载火箭上  
 (C)小型火箭发动机 (D)小推力姿态控制系统的发动机
254. 固体火箭发动机与液体火箭发动机相比省掉了\_\_\_\_\_。  
 (A)燃烧室 (B)推力室  
 (C)尾喷管 (D)推进剂输送系统
255. 固体火箭燃烧室的温度与液体火箭燃烧室的温度相比\_\_\_\_\_。  
 (A)一般较高 (B)一般较低  
 (C)几乎相等 (D)不是一个数量级
256. 图 6 中哪种药柱形状产生的推力最大\_\_\_\_\_。  
 (A)(a) (B)(b)  
 (C)(c) (D)(d)

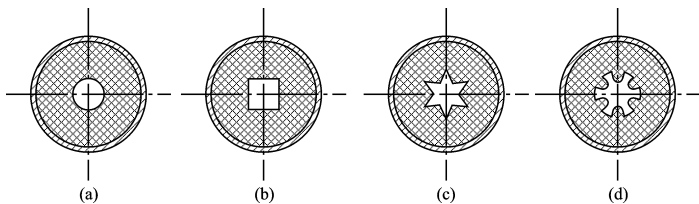


图 6

257. 固体火箭发动机的比冲一般要比液体火箭发动机的比冲\_\_\_\_\_。  
(A)高 (B)低  
(C)相等 (D)差多个数量级
258. 火箭飞行时的俯仰和偏航运动是靠\_\_\_\_\_控制的。  
(A)喷管摆动 (B)侧喷管喷气  
(C)推力终止装置 (D)壳体上的径向孔
259. 火箭飞行时的滚转运动是靠\_\_\_\_\_控制的。  
(A)喷管摆动 (B)侧喷管喷气  
(C)推力终止装置 (D)壳体上的径向孔
260. 固—液混合发动机多采用\_\_\_\_\_。  
(A)固体的氧化剂和液体的燃烧剂 (B)固体的燃烧剂和液体的氧化剂  
(C)胶体推进剂 (D)复合推进剂
261. 对近地空间进行环境探测、科学研究和技术试验的火箭属于\_\_\_\_\_。  
(A)侦查火箭 (B)探空火箭  
(C)试验火箭 (D)运载火箭
262. 生活保障系统需要测量\_\_\_\_\_参数。  
(A)座舱温度 (B)飞行器飞行速度  
(C)飞行高度 (D)飞行器飞行姿态
263. 温度测量一般采用\_\_\_\_\_的方法,即通过某些物体与温度有关的一些性能或状态参数来测量。  
(A)间接测量 (B)直接测量  
(C)自动测量 (D)参数计算
264. 电阻式温度传感器利用\_\_\_\_\_来测量温度。  
(A)电阻值与温度之间确定的函数关系式  
(B)电阻值与温度之间的反比例关系  
(C)温度与电阻值之间的正比例关系  
(D)温度与电阻值之间不确定性的函数关系
265. 热电偶式温度传感器是利用\_\_\_\_\_来测量温度。  
(A)自由端效应 (B)热端效应  
(C)热电效应 (D)接触点效应
266. 力的测量可以通过测量\_\_\_\_\_间接得到。  
(A)刚性物体的位移 (B)作用在物体上的压强  
(C)弹性物体的变形 (D)物体的运动速度
267. 飞行器采用变形测量方法测量压力时,采用\_\_\_\_\_作为敏感元件。

- (A)弹性元件  
(C)振动膜片
- (B)单晶硅膜片  
(D)振动筒
268. 迎角传感器是测量\_\_\_\_\_的夹角的传感器。  
(A)机翼弦线相对于水平面  
(C)飞机轴线相对于水平面  
(B)机翼弦线相对于气流  
(D)飞机轴线相对于气流
269. 一般情况下,迎角传感器都安装在飞行器的\_\_\_\_\_。  
(A)前端  
(C)后端  
(B)中部  
(D)前端或后端
270. 气压式高度表是利用\_\_\_\_\_来测量飞行高度的。  
(A)标准大气压力与速度的函数关系  
(C)标准大气压力与湿度的函数关系  
(B)标准大气压力与温度的函数关系  
(D)标准大气压力与高度的函数关系
271. 飞机在起飞着陆时需测量起降场地的\_\_\_\_\_。  
(A)绝对高度  
(C)真实高度  
(B)相对高度  
(D)标准气压高度
272. 飞机在执行低空飞行、轰炸、照相等任务时需测量飞行的\_\_\_\_\_。  
(A)绝对高度  
(C)真实高度  
(B)相对高度  
(D)标准气压高度
273. 描述飞机的飞行性能时需使用\_\_\_\_\_。  
(A)绝对高度  
(C)真实高度  
(B)相对高度  
(D)标准气压高度
274. 下列仪表或系统中可以测量飞行高度的是\_\_\_\_\_。  
(A)大气数据系统  
(C)全向信标系统  
(B)陀螺地平仪  
(D)全姿态指示器
275. 下列飞行速度的测量方法中最为简单的方法是\_\_\_\_\_。  
(A)压力测量法  
(C)红外测量法  
(B)加速度积分测量法  
(D)雷达测量法
276. 下列飞行速度的测量方法中有积累误差的方法是\_\_\_\_\_。  
(A)压力测量法  
(C)红外测量法  
(B)加速度积分测量法  
(D)雷达测量法
277. 位于飞机机头部位最前端向前伸出的细杆是\_\_\_\_\_。  
(A)飞机天线  
(C)温度传感器  
(B)空速管  
(D)探测器
278. 升降速度表测量的是\_\_\_\_\_。  
(A)飞行速度  
(B)升降速度变化率

- (C)高度变化率 (D)以上都不是
279. 下列飞行速度的测量方法中相对测量精度较高的方法是\_\_\_\_\_。
- (A)压力测量法 (B)加速度积分测量法  
(C)红外测量法 (D)雷达测量法
280. 由\_\_\_\_\_提供的原始数据,加上一些修正用的传感器信息,经计算机运算而得到大气数据信息的系统叫做大气数据系统。
- (A)静压、动压和总压传感器 (B)静压、动压和侧滑角传感器  
(C)静压、动压和迎角传感器 (D)静压、动压和总温传感器
281. 飞行器姿态角主要是利用由\_\_\_\_\_等部分组成的\_\_\_\_\_测量的。
- (A)定子、内环、外环、叶片;陀螺仪 (B)转子、内环、外环、天线;地平仪  
(C)定子、内环、外环、力矩器;地平仪 (D)转子、内环、外环、基座;陀螺仪
282. 陀螺仪有\_\_\_\_\_两个重要特性。
- (A)定轴性和前进性 (B)定轴性和进动性  
(C)动轴性和前进性 (D)动轴性和进动性
283. 陀螺仪的\_\_\_\_\_是指高速旋转的转子具有维持其转轴在惯性空间内方向不变的特性。
- (A)方向性 (B)定轴性  
(C)进动性 (D)静动性
284. 陀螺仪的漂移性是由\_\_\_\_\_引起的。
- (A)转子转速不稳 (B)外干扰力矩  
(C)基座的摆动 (D)以上都不对
285. 飞机和航天飞机的\_\_\_\_\_为航向角,或叫真航向角。
- (A)横轴与地球南极之间的夹角 (B)横轴与地球北极之间的夹角  
(C)纵轴与地球南极之间的夹角 (D)纵轴与地球北极之间的夹角
286. 磁罗盘用地磁场作为测量依据,所测得的航向角称为\_\_\_\_\_,而真航向角是磁航向角和磁偏角的\_\_\_\_\_。
- (A)磁航向角;代数和 (B)磁偏角;代数和  
(C)磁航向角;矢量和 (D)磁偏角;矢量和
287. 陀螺地平仪是利用陀螺仪特性测量飞行器\_\_\_\_\_的飞行仪表。
- (A)平飞和倾侧姿态角 (B)偏航和倾侧姿态角  
(C)俯仰和倾侧姿态角 (D)滚转和倾侧姿态角
288. 陀螺地平仪建立的测量基准是\_\_\_\_\_。
- (A)北向子午线 (B)地球轴线  
(C)地垂线 (D)飞机轴线
289. 航向陀螺仪是一个双自由度、利用\_\_\_\_\_测量飞机\_\_\_\_\_的飞行仪表。



- (A)磁罗盘特性;航向  
(C)磁罗盘特性;滚转速率
- (B)陀螺仪特性;航向  
(D)陀螺仪特性;滚转速率
290. 飞行器座舱显示器有\_\_\_\_\_两种。
- (A)指针式和刻度盘式  
(C)机械式和指针式
- (B)机械式和电子式  
(D)数字式和电子式
291. 20 世纪\_\_\_\_\_年代后期,飞行器座舱中出现了电子式显示器。
- (A)60  
(C)80
- (B)70  
(D)90
292. 电子显示器把\_\_\_\_\_以显示所需的信息内容。
- (A)电信号转换成机械指示  
(C)机械信号转变成光信号
- (B)机械信号转变成电信号  
(D)电信号转变成光电信号
293. 把飞机、导弹、宇宙飞行器、舰船等运动体从一个地方(如出发点)引导到其目的地的过程叫做\_\_\_\_\_。
- (A)归航  
(C)导航
- (B)出航  
(D)领航
294. 自动测向器属于\_\_\_\_\_系统。
- (A)测向无线电导航  
(C)测距差无线电导航
- (B)测距无线电导航  
(D)雷达导航
295. 全向信标系统属于\_\_\_\_\_系统。
- (A)测距差无线电导航  
(C)测向无线电导航
- (B)测距无线电导航  
(D)测速无线电导航
296. 全向信标系统(VOR)由地面导航台向飞行器提供以导航台所在点\_\_\_\_\_为基准的飞行器方位信息,以确定飞行器相对于导航台的方位。
- (A)北向子午线  
(C)南向子午线
- (B)东向子午线  
(D)西向子午线
297. 全向信标系统是通过测量\_\_\_\_\_来定向的。
- (A)电波幅值  
(B)基准相位信号与可变相位信号之间的相位差  
(C)基准相位信号的相位  
(D)可变相位信号的相位变化
298. 通过测量\_\_\_\_\_来确定飞行高度的仪表叫无线电高度表或雷达高度表。
- (A)电波往返于飞行器与导航台之间所需时间  
(B)往返于飞行器与地面之间脉冲信号的宽度  
(C)电波往返于飞行器与地面之间所需时间

- (D)往返于飞行器与导航台之间脉冲信号的宽度
299. 属于远程无线电导航系统的是\_\_\_\_\_。
- (A)测向无线电导航 (B)测距无线电导航  
(C)测距差无线电导航 (D)雷达导航
300. 惯性导航是通过测量飞行器的\_\_\_\_\_经运算处理以获得飞行器当时的\_\_\_\_\_的飞行器定位的综合性技术。
- (A)加速度;速度和位置 (B)方位角;速度和位置  
(C)加速度;高度和方位 (D)方位角;高度
301. 惯性导航需测量飞行器的加速度,所以它的力学基础是\_\_\_\_\_。
- (A)牛顿第一定律 (B)牛顿第二定律  
(C)牛顿第三定律 (D)万有引力定律
302. 平台式惯性导航系统采用的平台是\_\_\_\_\_。
- (A)虚拟平台 (B)机电陀螺平台  
(C)数字平台 (D)机械平台
303. 捷联式惯性导航系统采用的平台是\_\_\_\_\_。
- (A)不存在平台 (B)机电陀螺平台  
(C)数字平台 (D)机械平台
304. 以下关于惯性导航的描述不正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)属于完全自主性导航 (B)有积累误差  
(C)不依赖于外界信息而工作 (D)通常单独使用
305. 目前世界上的几种卫星导航系统中,性能最好、功能最完备的是\_\_\_\_\_。
- (A)美国的卫星全球定位系统 (B)俄罗斯的格罗纳斯卫星导航系统  
(C)欧洲空间局研制的伽利略导航卫星系统 (D)中国的“北斗”导航定位卫星系统
306. 美国的 GPS 系统从 20 世纪 70 年代开始研制,\_\_\_\_\_全部建设完成。
- (A)1983 年 (B)1989 年  
(C)1994 年 (D)1998 年
307. GPS 系统共有\_\_\_\_\_颗导航卫星。
- (A)3 (B)12  
(C)21 (D)24
308. GPS 系统的卫星分布在与地球赤道成  $55^\circ$  夹角的\_\_\_\_\_个轨道平面上。
- (A)4 (B)6  
(C)8 (D)10
309. GPS 系统每颗卫星的运行周期约\_\_\_\_\_小时。
- (A)6 (B)12

- (C)18 (D)24
310. 美国的 GPS 系统中卫星的轨道高度约为\_\_\_\_\_。
- (A)200 km (B)640 km  
(C)10 000 km (D)20 000 km
311. GPS 导航系统至少需要\_\_\_\_\_颗卫星才能对飞行器进行定位。
- (A)24 (B)6  
(C)4 (D)8
312. 在卫星导航系统中,卫星所发射的信号大约是以\_\_\_\_\_的速度传播的。
- (A)341 m / s (B) $3 \times 10^8$  m / s  
(C) $3 \times 10^8$  km / s (D)341 km / s
313. GPS 系统中,监测卫星及气象等数据,并进行初步处理的部分是\_\_\_\_\_。
- (A)导航卫星 (B)上行注入站  
(C)监控站 (D)主控站
314. GPS 系统中,汇集所有数据后进行运算处理的部分是\_\_\_\_\_。
- (A)上行注入站 (B)监控站  
(C)主控站 (D)用户设备
315. GPS 系统定位过程中,以下\_\_\_\_\_参数为已知参数。
- (A)飞行器坐标 (B)飞行器的位置  
(C)石英钟与原子钟的时钟差 (D)卫星位置
316. 俄罗斯的 Glonass 系统的导航卫星分布在\_\_\_\_\_个轨道平面上。
- (A)3 (B)4  
(C)5 (D)6
317. 我国的北斗导航系统目前采用的是\_\_\_\_\_卫星。
- (A)极轨道 (B)回归轨道  
(C)地球同步轨道 (D)太阳同步轨道
318. 北斗导航系统的通讯主要是通过\_\_\_\_\_数据传送实现的,目前其他国家的导航系统不具备这一功能。
- (A)短 (B)中  
(C)中长 (D)长
319. 北斗导航系统具有\_\_\_\_\_的能力。
- (A)长报通讯 (B)短报通讯  
(C)三维定位 (D)全球定位导航
320. 下列关于北斗导航系统的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)是一种全球定位导航系统

(B)赤道附近和高纬度地区定位精度较高

(C)可实现三维定位

(D)采用主动式定位方式

321. 随着北斗导航系统的完善,将有\_\_\_\_\_颗非静止卫星陆续投入使用。届时将能够进行全球定位。

(A)5

(B)21

(C)24

(D)30

322. 图像匹配导航分为\_\_\_\_\_两种导航类型。

(A)原图匹配和实时图匹配

(B)原图匹配和地形匹配

(C)景像匹配和实时图匹配

(D)地形匹配和景像匹配

323. 利用地表特征信息进行的导航方式称为\_\_\_\_\_。

(A)无线电导航

(B)图像匹配导航

(C)惯性导航

(D)卫星导航

324. 地形匹配导航是以\_\_\_\_\_作为匹配特征的。

(A)地形面积轮廓

(B)地形高度轮廓

(C)地表特征

(D)地貌特征

325. 地形匹配导航通常采用\_\_\_\_\_方法测量沿航迹的高度数据。

(A)气压测高

(B)激光测高

(C)直线加速度积分测高

(D)无线电测高

326. 景象匹配导航是以\_\_\_\_\_作为匹配特征的。

(A)地形面积轮廓

(B)地形高度轮廓

(C)地表特征

(D)目标轮廓

327. 地形匹配导航适合于\_\_\_\_\_地区的导航。

(A)丘陵

(B)平原

(C)高原

(D)海上

328. 导弹未制导中常用的导航方式是\_\_\_\_\_,以修正飞行轨迹偏差。

(A)无线电导航

(B)惯性导航

(C)卫星导航

(D)图像匹配导航

329. 美国“战斧”巡航导弹进入末制导阶段后采用\_\_\_\_\_,使导弹命中精度提高。

(A)景像匹配技术

(B)地形匹配技术

(C)惯性导航技术

(D)威胁回避技术

330. 下列关于地形匹配导航的说法正确的是\_\_\_\_\_。

(A)采用摄像等图像成像装置录取目标附近地区地貌

(B)适合平坦地区导航

(C)有利于长距离单独使用

(D)属于一维匹配导航

331. 下列属于完全自主导航技术的是\_\_\_\_\_。

(A)惯性导航

(B)无线电导航

(C)图像匹配导航

(D)GPS 导航

332. 目前常见的组合导航方式一般都以\_\_\_\_\_为主。

(A)天文导航

(B)卫星导航

(C)惯性导航

(D)图像匹配导航

333. 组合导航由两种以上的导航技术组合而成,下列描述中关于组合导航不准确的是\_\_\_\_\_。

(A)充分发挥各分系统的优点

(B)相互取长补短

(C)提高导航精度

(D)由于采用了两种以上的导航技术,降低了系统的可靠性

334. 飞机的自动控制是指通过飞机自动控制系统自动操纵\_\_\_\_\_来控制飞机的飞行过程。

(A)脚蹬和油门杆

(B)气动舵面和驾驶杆

(C)脚蹬和驾驶杆

(D)气动舵面和油门杆

335. 目前先进飞机采用的飞行器操纵系统是\_\_\_\_\_。

(A)机械操纵系统

(B)助力操纵系统

(C)增稳控制操纵系统

(D)电传操纵系统

336. 电传操纵是驾驶员操纵微型驾驶杆发出电指令信号,通过\_\_\_\_\_到信号处理器后再控制舵机推动\_\_\_\_\_的偏转来驾驶飞机。

(A)光缆传输;气动舵面

(B)机械传输;气动舵面

(C)电缆传输;发动机喷管

(D)电缆传输;气动舵面

337. 电传操纵系统是驾驶员通过操纵\_\_\_\_\_来实现对舵面的控制的。

(A)驾驶杆

(B)运动传动机构

(C)电缆

(D)微型操纵杆

338. 有人驾驶和无人驾驶飞行器在机载设备上的主要区别在于\_\_\_\_\_。

(A)测量传感器不同

(B)有人驾驶的飞行器需要仪表显示系统,而无人驾驶飞行器则不需要

(C)有人驾驶的飞行器需要导航系统,而无人驾驶飞行器则不需要

(D)无人驾驶飞行器需要自动控制系统,而有人驾驶的飞行器则不需要

339. 在自动驾驶仪系统中,相当于飞行员眼睛的部分为\_\_\_\_\_。

(A)舵面

(B)敏感元件

(C)执行装置

(D)综合放大装置

340. 在自动驾驶仪系统中,相当于飞行员大脑的部分为\_\_\_\_\_。  
(A)舵面 (B)敏感元件  
(C)执行装置 (D)综合放大装置
341. 在自动驾驶仪系统中,相当于飞行员双手的部分为\_\_\_\_\_。  
(A)舵面 (B)敏感元件  
(C)执行装置 (D)综合放大装置
342. 轨迹控制是要求飞行器\_\_\_\_\_以足够的准确度\_\_\_\_\_给定的飞行轨迹。  
(A)重心;保持或跟踪 (B)机头;保持或跟踪  
(C)重心;控制 (D)中心线;跟随
343. 目前民航机场主要使用的着陆导航系统为\_\_\_\_\_。  
(A)目视引导系统和仪表着陆系统 (B)目视着陆系统和自动着陆系统  
(C)仪表着陆系统和微波着陆系统 (D)目视着陆系统和目视引导系统
344. 飞机正确的着陆过程应该为\_\_\_\_\_。  
(A)下滑、拉平、平飞、飘落触地、滑跑和停止 (B)滑跑、离地、爬升  
(C)拉平、下滑、接地、滑跑和停止 (D)下滑、飘落接地、滑跑和停止
345. 国际民航组织(ICAO)按照跑道上的能见度水平,把气象条件分为\_\_\_\_\_类。  
(A)两 (B)三  
(C)四 (D)五
346. 雷达测量距离是通过\_\_\_\_\_来确定的。  
(A)测量天线至目标间无线电波往返的时间  
(B)接收两个导航台的无线电信号,比较它们的时间差  
(C)接收两个导航台的无线电信号,比较它们的相位差  
(D)测定天线与两个导航台的距离差
347. 下列关于相控阵雷达的说法不正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)天线是平板形的,其上分布有许多个小天线  
(B)小天线按一定规则排列,组成天线阵列  
(C)每个小天线发射的无线电波的相位相同  
(D)可以同时搜索和跟踪多个目标
348. 相控阵雷达的天线可以在空间形成\_\_\_\_\_,同时搜索和跟踪\_\_\_\_\_。  
(A)单个波束;单个目标 (B)多个波束;单个目标  
(C)多个波束;多个目标 (D)单个波束;多个目标
349. 在轨道飞行阶段出现故障或危险情况时常用的航天救生方式是\_\_\_\_\_。  
(A)弹射救生 (B)中断飞行计划,提前返回地面  
(C)航天器的冗余设计 (D)逃逸塔

350. 战斗机在作大机动飞行时产生的正过载(惯性力方向从头到脚)可达\_\_\_\_\_。  
(A)4~5 (B)6~7  
(C)8~9 (D)10 以上
351. 飞行时产生大的正过载时,以下说法错误的是\_\_\_\_\_。  
(A)人体的血液向脚部流动 (B)人体的血液向头部流动  
(C)会引发失明和意识丧失 (D)会出现黑视
352. 飞机飞行中出现紧急情况时用来保证飞行员快速离机和安全降落的设备为\_\_\_\_\_。  
(A)弹射救生系统 (B)航空坐椅  
(C)稳定伞和降落伞 (D)弹射坐椅
353. 下列材料中体积质量最小的是\_\_\_\_\_。  
(A)铝合金 (B)钛合金  
(C)合金钢 (D)镁合金
354. 强度是指结构\_\_\_\_\_。  
(A)承受载荷的能力 (B)抵抗破坏的能力  
(C)抵抗变形的能力 (D)寿命的长短
355. 刚度是指\_\_\_\_\_。  
(A)承受载荷的能力 (B)抵抗破坏的能力  
(C)抵抗变形的能力 (D)寿命的长短
356. 颤振现象的产生原因是由于\_\_\_\_\_。  
(A)强度不足 (B)重量过大  
(C)飞行速度过高 (D)刚度不足
357. 有色金属中\_\_\_\_\_在航空航天中应用最为广泛。  
(A)合金钢 (B)镁合金  
(C)铝合金 (D)钛合金
358. 氢气球通过\_\_\_\_\_控制气球的升降。  
(A)气动舵面 (B)充入和放出氢气  
(C)抛掉压舱物和放出氢气 (D)以上方式都不能
359. 氢气球通过\_\_\_\_\_进行方向控制。  
(A)气动舵面 (B)充入或放出氢气  
(C)压舱物的摆放 (D)以上方式都不能
360. 热气球通过\_\_\_\_\_控制气球的升降。  
(A)气动舵面 (B)加热空气和放出热气  
(C)抛掉压舱物和放出热气 (D)以上方式都不能
361. 热气球总的飞行方向是\_\_\_\_\_。

- (A)顺风飞行 (B)逆风飞行  
(C)由飞行员决定 (D)由地形决定
362. 飞艇是由\_\_\_\_\_提供前进动力的。  
(A)发动机 (B)自然界的风力  
(C)有的靠发动机,有的靠自然界风力 (D)气动舵面
363. 在金属骨架上蒙以气密型的织物构成气囊的飞艇属于\_\_\_\_\_。  
(A)软式 (B)硬式  
(C)半软式 (D)半硬式
364. 没有金属骨架,全部用织物制成气囊,并用绳索连接吊舱的飞艇属于\_\_\_\_\_。  
(A)软式 (B)硬式  
(C)半软式 (D)半硬式
365. 在气囊头部气动载荷较大部位和气囊尾部安装舵面部位采用硬式骨架,其余部分是软式气囊的飞艇属于\_\_\_\_\_。  
(A)软式 (B)硬式  
(C)半软式 (D)半硬式
366. 氦气飞艇通常采用\_\_\_\_\_进行俯仰操纵。  
(A)主气囊 (B)压舱物  
(C)氦气囊 (D)升降舵
367. 关于飞艇副气囊的作用,以下说法不正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)可以调节气囊大小 (B)可以调节气囊压力  
(C)可以调节飞艇浮力 (D)可以调节飞艇姿态平衡
368. 氦气飞艇的航向操纵是利用\_\_\_\_\_操纵的。  
(A)主气囊 (B)方向舵  
(C)副气囊 (D)自然界的风力
369. 热气飞艇属于\_\_\_\_\_飞艇。  
(A)软式 (B)硬式  
(C)半硬式 (D)有的属于软式有的属于硬式
370. 热气飞艇通过\_\_\_\_\_控制飞艇升降。  
(A)气动舵面 (B)热空气的加热程度  
(C)抛掉压舱物和放出热气 (D)以上方式都不能
371. 热气飞艇的最大飞行速度约为\_\_\_\_\_ km/h。  
(A)20~30 (B)30~40  
(C)40~50 (D)50~60



372. 下列属于飞机机翼的横向骨架的是\_\_\_\_\_。

(A)翼梁

(B)纵墙

(C)翼肋

(D)桁条

373. 机翼的主要受力构件中最强有力的纵向构件是\_\_\_\_\_。

(A)翼梁

(B)纵墙

(C)翼肋

(D)桁条

374. 机翼的主要受力构件中承受大部分弯矩和剪力的构件是\_\_\_\_\_。

(A)翼肋

(B)翼梁

(C)纵墙

(D)桁条

375. 机翼纵墙构件主要承受\_\_\_\_\_。

(A)弯矩

(B)剪力

(C)扭矩

(D)扭矩和剪力

376. 薄壁构造机翼是指\_\_\_\_\_。

(A)蒙皮骨架式

(B)组合壁板式

(C)整体壁板式

(D)夹层式

377. 图 7 中所示机翼属于\_\_\_\_\_结构。

(A)蒙皮骨架式

(B)蜂窝夹层

(C)整体壁板式

(D)夹层式

378. 图 8 中所示机翼属于\_\_\_\_\_结构。

(A)蒙皮骨架式

(B)整体壁板式

(C)蜂窝夹层

(D)泡沫实心夹层式

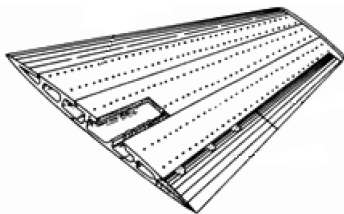


图 7

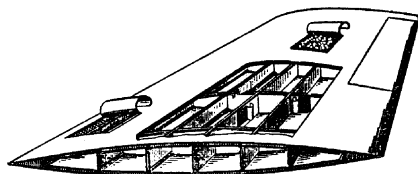


图 8

379. 图 9 中所示机翼属于\_\_\_\_\_结构。

(A)蒙皮骨架式

(B)组合壁板式

(C)蜂窝夹层

(D)泡沫实心夹层式

380. 图 10 中飞机的起落装置属于\_\_\_\_\_。

(A)滑轨弹射器式

(B)机轮式起落架

(C)滑橇式起落架

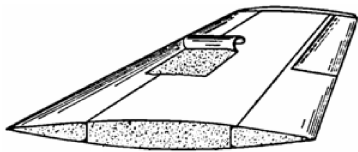


图 9

(D)浮筒式起落架



图 10

381. 图 11 中飞机的起落装置属于\_\_\_\_\_。

- (A)滑轨弹射器式
- (C)滑橇式起落架

- (B)机轮式起落架
- (D)船身式起落架

382. 图 12 中飞机的起落装置属于\_\_\_\_\_。

- (A)滑轨弹射器式
- (C)滑橇式起落架

- (B)机轮式起落架
- (D)浮筒式起落架



图 11



图 12

383. 飞机起落装置中使用最广泛的是\_\_\_\_\_。

- (A)滑轨弹射器式
- (C)滑橇式起落架

- (B)机轮式起落架
- (D)浮筒式起落架

384. 减震器的主要作用是\_\_\_\_\_。

- (A)满足地面运动,并有一定的减震作用
- (B)用于起落架的收起和放下
- (C)吸收着陆和滑跑时的冲击能量,减小冲击载荷
- (D)承受地面各个方向的载荷并作为安装机轮的支撑部件

385. 机轮的作用是\_\_\_\_\_。

- (A)满足地面运动,并有一定的减震作用
- (B)用于起落架的收起和放下
- (C)是吸收着陆和滑跑冲击能量的主要部件,用于减小冲击载荷
- (D)承受地面各个方向的载荷并作为安装机轮的支撑部件

386. 现代飞机常采用\_\_\_\_\_。

(A)全油液式减震器

(B)油气式减震器

(C)空气式减震器

(D)弹簧减震器

387. 起落架在飞机上的布置一般为\_\_\_\_\_方式。

(A)一点

(B)两点

(C)三点

(D)多点

388. 如图 13 所示飞机的起落架布置方式为\_\_\_\_\_。

(A)前三点式

(B)后三点式

(C)自行车式

(D)多点式

389. 如图 14 所示飞机的起落架布置方式为\_\_\_\_\_。

(A)前三点式

(B)后三点式

(C)自行车式

(D)多点式

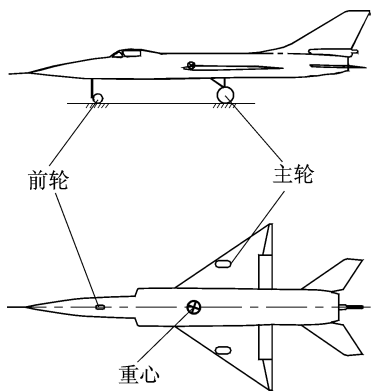


图 13

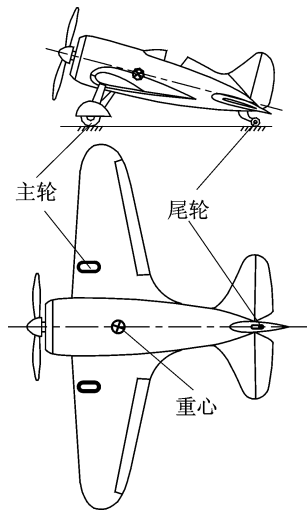


图 14

390. 如图 15 所示飞机的起落架布置方式为\_\_\_\_\_。

(A)前三点式

(B)后三点式

(C)自行车式

(D)多点式

391. 根据主轮相对重心的位置不同,在飞机重心前并排安置两个主轮,在飞机尾部有一个较小的尾轮的起落架属于\_\_\_\_\_。

(A)前三点式

(B)后三点式

(C)自行车式

(D)多点式

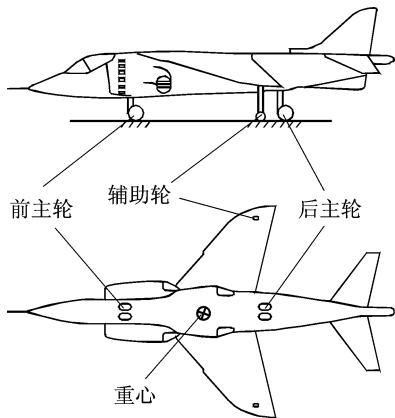


图 15

392. 根据主轮相对重心的位置不同,在飞机重心后并排安置两个主轮,在飞机前部有一个前轮的起落架属于\_\_\_\_\_。
- (A)前三点式 (B)后三点式  
(C)自行车式 (D)多点式
393. 根据主轮相对重心的位置不同,两个主轮分别布置在机身下重心前后,为防止地面停放时倾倒,另有两个辅助小轮对称安装在机翼下面的起落架属于\_\_\_\_\_。
- (A)前三点式 (B)后三点式  
(C)自行车式 (D)多点式
394. 20 世纪 40 年代中期以前,\_\_\_\_\_起落架在装有活塞发动机的飞机上曾得到广泛应用。
- (A)前三点式 (B)后三点式  
(C)自行车式 (D)多点式
395. 20 世纪 40 年代后期,\_\_\_\_\_起落架在飞机上得到广泛应用。
- (A)前三点式 (B)后三点式  
(C)自行车式 (D)多点式
396. 前三点式起落架具有方向稳定性的原因是\_\_\_\_\_。
- (A)前轮可以自由转向 (B)主轮摩擦力提供恢复力矩  
(C)主轮可以刹车控制方向 (D)前轮不可以自由转向
397. 采用自行车式起落架的飞机在滑跑过程中采用\_\_\_\_\_转弯。
- (A)方向舵 (B)自动控制系统  
(C)前轮的转弯操纵装置 (D)主轮刹车方式
398. 采用多轮小车式起落架的目的是\_\_\_\_\_。
- (A)减轻起落架的重量 (B)减小机轮对跑道的压力

- (C)减小收放空间 (D)减小空气阻力
399. 航空母舰的舰载飞机一般采用\_\_\_\_\_帮助起飞。  
(A)仅靠自身的发动机 (B)弹射装置  
(C)起飞加速器 (D)助推火箭
400. 航空母舰的舰载飞机一般采用\_\_\_\_\_帮助降落。  
(A)仅靠刹车 (B)减速伞  
(C)钢索减速装置 (D)蒸汽减速装置
401. 航天器上用于直接执行特定的航天任务的系统属于\_\_\_\_\_。  
(A)结构系统 (B)专用系统  
(C)保障系统 (D)姿态控制系统
402. 载人航天器上用于维持宇航员正常工作、生活所必需的设备和系统属于\_\_\_\_\_。  
(A)结构系统 (B)专用系统  
(C)生命保障系统 (D)温度控制系统
403. 航天器温度控制系统一般不采用\_\_\_\_\_。  
(A)热传导方式 (B)对流方式  
(C)辐射方式 (D)以上3种方式
404. 太阳观测卫星要求其射线探测器始终对准\_\_\_\_\_。  
(A)太阳 (B)地面的接收地点  
(C)地面的发射地点 (D)宇宙空间
405. 载人飞船的核心部分是\_\_\_\_\_。  
(A)轨道舱 (B)服务舱  
(C)对接舱 (D)乘员返回舱
406. 载人飞船的控制中心是\_\_\_\_\_。  
(A)轨道舱 (B)服务舱  
(C)应急舱 (D)乘员返回舱
407. 载人飞船结构中放置各种实验仪器设备的舱段是\_\_\_\_\_。  
(A)轨道舱 (B)服务舱  
(C)对接舱 (D)乘员返回舱
408. 载人飞船结构中航天员在轨工作的舱段是\_\_\_\_\_。  
(A)轨道舱 (B)服务舱  
(C)应急舱 (D)乘员返回舱
409. 载人飞船结构中安装推进系统、电源、气源等设备的舱段是\_\_\_\_\_。  
(A)轨道舱 (B)服务舱  
(C)对接舱 (D)乘员返回舱

410. 载人飞船结构中用来与航天站或其他航天器对接的舱段是\_\_\_\_\_。
- (A)轨道舱 (B)服务舱  
(C)对接舱 (D)乘员返回舱
411. 载人飞船的逃逸舱指的是\_\_\_\_\_。
- (A)轨道舱 (B)服务舱  
(C)应急舱 (D)乘员返回舱
412. 美国航天飞机的组成部件中只能一次性使用的是\_\_\_\_\_。
- (A)助推器 (B)轨道器  
(C)外挂储箱 (D)主发动机
413. 导弹中\_\_\_\_\_的功用是摧毁目标。
- (A)弹身 (B)战斗部  
(C)引信 (D)保险装置
414. 导弹的战斗部系统中\_\_\_\_\_的功用是保证在恰当的时机引爆战斗部。
- (A)弹身 (B)战斗部  
(C)引信 (D)保险装置
415. 导弹的战斗部系统中\_\_\_\_\_的功用是防止导弹在保存、运输和装卸过程中爆炸。
- (A)弹身 (B)战斗部  
(C)引信 (D)保险装置
416. 有翼导弹的各组成部分中\_\_\_\_\_的功能是引导控制导弹以一定的准确度飞向目标。
- (A)战斗部系统 (B)动力系统  
(C)制导系统 (D)导航系统
417. 如图 16 中所示导弹的气动布局形式为\_\_\_\_\_。
- (A)正常式 (B)鸭式  
(C)无尾式 (D)可偏弹翼式
418. 如图 17 中所示导弹的气动布局形式为\_\_\_\_\_。
- (A)正常式 (B)鸭式  
(C)无尾式 (D)可偏弹翼式

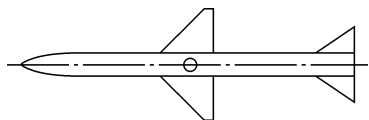


图 16

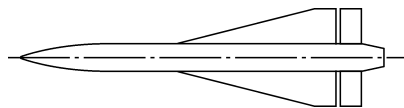


图 17

419. 如图 18 中所示导弹的气动布局形式为\_\_\_\_\_。

- (A) 正常式
- (B) 鸭式
- (C) 无尾式
- (D) 可偏弹翼式

420. 如图 19 中所示导弹的气动布局形式为\_\_\_\_\_。

- (A) 正常式
- (B) 鸭式
- (C) 无尾式
- (D) 可偏弹翼式

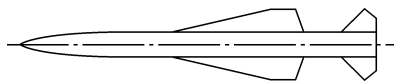


图 18

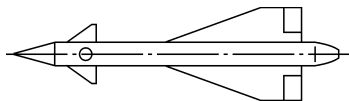


图 19

421. 如图 20 中所示有翼导弹弹翼沿弹身周向布置方式为\_\_\_\_\_。

- (A) 平面形
- (B) X 形
- (C) 十字形
- (D) 星形

422. 如图 21 中所示有翼导弹弹翼沿弹身周向布置方式为\_\_\_\_\_。

- (A) 平面形
- (B) X 形
- (C) 十字形
- (D) 星形

423. 如图 22 中所示有翼导弹弹翼沿弹身周向布置方式为\_\_\_\_\_。

- (A) 平面形
- (B) X 形
- (C) 十字形
- (D) 星形

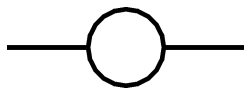


图 20

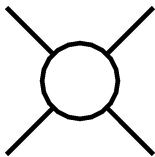


图 21

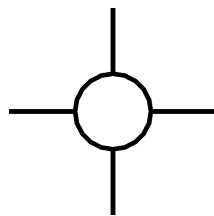


图 22

424. 平面形的弹翼沿弹身周向布置方式一般用于\_\_\_\_\_。

- (A) 巡航导弹
- (B) 高机动性导弹
- (C) 空地导弹
- (D) 空空导弹

425. X 形的弹翼沿弹身周向布置方式一般用于\_\_\_\_\_。

- (A) 巡航导弹
- (B) 高机动性导弹
- (C) 弹道导弹
- (D) 战略导弹

426. 十字形的弹翼沿弹身周向布置方式一般用于\_\_\_\_\_。
- (A) 巡航导弹 (B) 高机动性导弹  
(C) 战略弹道导弹 (D) 战术弹道导弹
427. 巡航导弹一般采用\_\_\_\_\_发动机。
- (A) 活塞 (B) 空气喷气  
(C) 火箭 (D) 组合
428. 弹道导弹的飞行过程是\_\_\_\_\_。
- (A) 靠发射时的弹射力获得瞬间速度, 然后依靠惯性飞行  
(B) 一直靠发动机推力飞行  
(C) 开始阶段靠发动机推力前进, 发动机停止工作后, 靠惯性飞行  
(D) 发射后先靠惯性飞行, 一段时间后发动机启动, 靠推力飞行
429. 射程小于 1 000 km 的弹道导弹为\_\_\_\_\_。
- (A) 近程战略导弹 (B) 洲际弹道导弹  
(C) 战术弹道导弹 (D) 战略弹道导弹
430. 母弹头和子弹头都没有装推进系统和制导系统的多弹头属于\_\_\_\_\_。
- (A) 集束式 (B) 推进式  
(C) 分导式 (D) 机动式
431. 母弹头装推进系统和制导系统, 而子弹头没有推进系统和制导系统的多弹头属于\_\_\_\_\_。
- (A) 集束式 (B) 推进式  
(C) 分导式 (D) 机动式
432. 母弹头和子弹头都装有推进系统和制导系统的多弹头属于\_\_\_\_\_。
- (A) 集束式 (B) 推进式  
(C) 分导式 (D) 机动式



## 二、多项选择

- 2005年10月12日“神舟”6号飞船发射成功,飞船搭载\_\_\_\_\_两名航天员在太空生活了5天时间。  
(A)杨利伟 (B)聂海胜  
(C)费俊龙 (D)翟志刚
- 2008年9月25日,“神舟”7号飞船搭载\_\_\_\_\_在酒泉卫星发射中心发射升空。  
(A)景海鹏 (B)费俊龙  
(C)刘伯明 (D)翟志刚
- 我国2003年启动了名为“嫦娥”工程的月球探测计划,该计划分\_\_\_\_\_几个阶段实施。  
(A)发射环绕月球的卫星 (B)发射月球探测器  
(C)载人登月 (D)送机器人上月球并建立观测站
- 飞行器可分为三大类,下列器械属于飞行器的有\_\_\_\_\_。  
(A)航空器 (B)航天器  
(C)气垫船 (D)火箭和导弹
- 下列飞行器中,\_\_\_\_\_属于轻于空气的航空器。  
(A)固定翼航空器 (B)气球  
(C)飞艇 (D)倾转旋翼机
- 下列飞行器中,\_\_\_\_\_属于重于空气的航空器。  
(A)浮空器 (B)旋翼航空器  
(C)扑翼机 (D)倾转旋翼机
- 下列飞行器中,\_\_\_\_\_属于固定翼航空器。  
(A)飞机 (B)直升机  
(C)滑翔机 (D)旋翼机
- 旋翼航空器包括\_\_\_\_\_。  
(A)滑翔机 (B)直升机  
(C)旋翼机 (D)飞机
- 军用飞机可分为\_\_\_\_\_两大类。  
(A)作战飞机 (B)侦查飞机  
(C)警戒飞机 (D)作战支援飞机
- 下列机种中,\_\_\_\_\_属于作战飞机。  
(A)战斗机 (B)电子战飞机  
(C)战斗轰炸机 (D)预警指挥机

11. 下列机种中, \_\_\_\_\_ 属于作战支援飞机。
- (A) 战斗轰炸机 (B) 军用运输机  
(C) 反潜机 (D) 空中加油机
12. 根据不同的飞行目的, 民用航空分为 \_\_\_\_\_ 两大类。
- (A) 商务航空 (B) 商业航空  
(C) 专业航空 (D) 通用航空
13. 下列可作为体育运动项目的飞行器有 \_\_\_\_\_。
- (A) 热气球 (B) 氢气球  
(C) 热气飞艇 (D) 氦气飞艇
14. 氦气飞艇主要用于 \_\_\_\_\_ 等用途。
- (A) 飞行运动 (B) 运输  
(C) 吊装 (D) 空中预警
15. 气球和飞艇的区别在于 \_\_\_\_\_。
- (A) 飞艇有动力装置而气球没有 (B) 飞艇有气动舵面而气球没有  
(C) 飞艇可载人而气球不可 (D) 飞艇和气球均可用于吊装
16. 要使飞机能够成功飞行, 必须解决 \_\_\_\_\_ 等关键问题。
- (A) 升力 (B) 动力  
(C) 正常起降 (D) 稳定操纵
17. 20 世纪 70~80 年代, 除美国外, \_\_\_\_\_ 等国家也曾经开展了航天飞机研制计划, 但最终只有美国的航天飞机投入了使用。
- (A) 法国 (B) 苏联  
(C) 中国 (D) 日本
18. 可用于军事目的的航天工程可分为 \_\_\_\_\_。
- (A) 卫星系统 (B) 空间物理探测  
(C) 反卫星系统 (D) 载人航天系统
19. 可用于民用目的的航天工程可分为 \_\_\_\_\_。
- (A) 卫星气象观测 (B) 空间物理探测  
(C) 反卫星系统 (D) 遥感考古
20. 人造卫星可分为科学卫星、应用卫星和试验卫星三类, 属于应用卫星的有 \_\_\_\_\_。
- (A) 通讯卫星 (B) 气象卫星  
(C) 侦察卫星 (D) 技术卫星
21. 根据是否环绕地球运行, 无人航天器分为 \_\_\_\_\_。
- (A) 空间站 (B) 航天飞机  
(C) 人造地球卫星 (D) 空间探测器

22. 按照用途,人造卫星可分为\_\_\_\_\_几大类。  
(A)科学卫星 (B)应用卫星  
(C)商业卫星 (D)技术试验卫星
23. 目前已有的载人航天器分\_\_\_\_\_几大类。  
(A)航天飞机 (B)载人飞船  
(C)空天飞机 (D)空间站
24. 下列关于航天飞机的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)可以重复使用,是目前最安全、最有效的航天器  
(B)可以进入近地轨道完成多种任务  
(C)能完成包括人造地球卫星、飞船、空间探测器甚至小型空间站的许多功能  
(D)目前世界上只有美国和前苏联有航天飞机
25. 下列属于载人航天系统地面基础设施的是\_\_\_\_\_。  
(A)发射中心 (B)指挥控制中心  
(C)轨道基础设施 (D)航天员选拔训练中心
26. 已经使用的天地往返运输系统有\_\_\_\_\_。  
(A)一次性使用的载人飞船 (B)一次性使用的运货飞船  
(C)可重复使用的航天飞机 (D)可重复使用的空天飞机
27. 属于我国第二代超声速战斗机的是\_\_\_\_\_。  
(A)歼 6 (B)歼 7  
(C)歼 8 (D)歼 10
28. 我国直升机工业的主要产品有\_\_\_\_\_。  
(A)直 4 (B)直 5  
(C)直 8 (D)直 9
29. 目前我国的应用卫星主要包括\_\_\_\_\_等几大系列。  
(A)地球静止轨道通信卫星 (B)技术试验卫星  
(C)太阳(地球)同步轨道气象卫星 (D)导航定位卫星
30. 目前,发展中的隐身技术主要有\_\_\_\_\_等几个方面。  
(A)降低雷达波特征 (B)降低红外辐射特征  
(C)降低可见光特征 (D)降低声学特征
31. 具有超声速巡航能力的战斗机具有\_\_\_\_\_等优势。  
(A)可以更快速地飞抵战区执行任务 (B)可以在超声速飞行状态发射导弹  
(C)可以提高飞机的低空飞行性能 (D)可以高速脱离战区避免敌人的攻击
32. 过失速机动的作用为\_\_\_\_\_。  
(A)有利于空中近距离格斗 (B)有利于提高爬升率

- (C)有利于超视距作战能力  
(D)有利于提高对目标的击毁概率
33. 雷达隐身的措施主要包括\_\_\_\_\_。  
(A)外形隐身  
(B)降低发动机的排气温度  
(C)采用倾斜的双立尾  
(D)应用吸波材料
34. 红外隐身的主要措施有\_\_\_\_\_等。  
(A)采用涡扇发动机  
(B)采用矩形二元喷管  
(C)发动机布置在机身或机翼上面  
(D)应用吸波材料
35. 第二次世界大战中著名的飞机有\_\_\_\_\_。  
(A)日本的“零”式  
(B)美国的 P - 51  
(C)苏联的米格-9  
(D)美国的 P - 61
36. 歼击机的主要任务是\_\_\_\_\_。  
(A)空战  
(B)侦察  
(C)拦截敌机  
(D)运输
37. 第一代超声速战斗机的代表机型有\_\_\_\_\_。  
(A)F - 86  
(B)F - 100  
(C)米格-19  
(D)雅克-18
38. 第二代超声速战斗机的代表机型有\_\_\_\_\_。  
(A)米格-21  
(B)米格-15  
(C)F - 104  
(D)F - 111
39. 第三代战斗机的代表机型有\_\_\_\_\_。  
(A)F - 4  
(B)F - 15  
(C)Su - 27  
(D)米格-29
40. 第四代战斗机应具备\_\_\_\_\_和超视距多目标攻击能力等先进的战术技术性能。  
(A)隐身能力  
(B)超声速巡航能力  
(C)空中指挥  
(D)推力矢量技术
41. 按我国对隐身飞机的划分方法,属于第二代和第三代的隐身飞机包括\_\_\_\_\_。  
(A) B - 2  
(B)F - 117  
(C) F - 22  
(D)F - 35
42. 具有隐身性能的飞机有\_\_\_\_\_。  
(A)F - 22  
(B)F - 117  
(C)JAS - 39  
(D)B - 2
43. 飞行速度超过 3 倍声速的飞机有\_\_\_\_\_。  
(A)米格-23  
(B)米格-25  
(C)F - 22  
(D)SR - 71

44. 直升机的布局形式有\_\_\_\_\_。
- (A)单旋翼 (B)纵列双旋翼  
(C)横列双旋翼 (D)共轴双旋翼
45. 下面航空器中可以称为直升机的有\_\_\_\_\_。
- (A)直 9 (B)F - 16D  
(C)V - 22 (D)AH - 64“阿帕奇”
46. 对流层的主要气象特点为\_\_\_\_\_。
- (A)风向、风速经常变化 (B)空气上下对流剧烈  
(C)有云、雨、雾、雪等天气现象 (D)气流比较平稳,能见度较好
47. 航空器的飞行环境是\_\_\_\_\_。
- (A)对流层 (B)平流层  
(C)中间层 (D)散逸层
48. 关于热层的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)空气密度极小 (B)空气直接受到太阳短波辐射  
(C)空气处于高度电离状态 (D)温度随高度增高而下降
49. 空间飞行环境主要是指\_\_\_\_\_等形成的飞行环境。
- (A)真空 (B)电磁辐射  
(C)高能粒子辐射 (D)等离子体
50. 行星际空间环境主要受\_\_\_\_\_的影响。
- (A)太阳活动 (B)来自银河系的宇宙线  
(C)微流星体 (D)来自银河系的高能带电粒子
51. 国际标准大气的规定包括\_\_\_\_\_。
- (A)大气被看成完全气体 (B)以海平面的高度为零高度  
(C)气温为摄氏 20°C (D)服从气体的状态方程
52. 当气流流过如图 23 所示上凸下平的翼型上翼面时,以下描述正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)气流速度增大 (B)压强降低  
(C)气流速度减小 (D)压强增大
53. 当气流流过如图 23 所示上凸下平的翼型下翼面时,以下描述正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)气流速度增大 (B)压强降低  
(C)气流速度减小 (D)压强增大
54. 影响升力的因素的有\_\_\_\_\_。
- (A)机身面积 (B)相对速度  
(C)空气密度 (D)机翼剖面形状

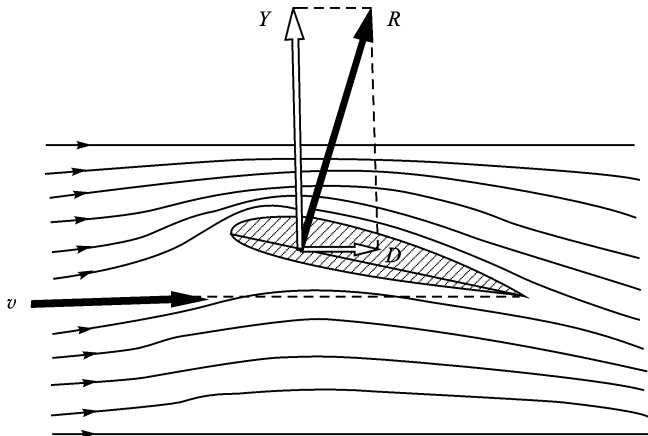


图 23

55. 翼型的零升阻力包括\_\_\_\_\_。
- (A)黏性摩擦阻力  
(B)黏性压差阻力  
(C)干扰阻力  
(D)诱导阻力
56. 摩擦阻力的大小,取决于\_\_\_\_\_。
- (A)空气的黏性  
(B)飞行器形状  
(C)附面层中气流的流动情况  
(D)同气流接触的飞机表面积的大小
57. 压差阻力主要与\_\_\_\_\_等因素有关。
- (A)飞行器形状  
(B)最大迎风面积  
(C)升力  
(D)翼展长度
58. 诱导阻力与\_\_\_\_\_等因素有关。
- (A)机翼的平面形状  
(B)机翼剖面形状  
(C)展弦比  
(D)飞机不同部件之间的相对位置
59. 减小干扰阻力的措施有\_\_\_\_\_。
- (A)加装流线型的整流片  
(B)使连接处圆滑过渡  
(C)采用面积率  
(D)合理安排部件位置
60. 大展弦比平直机翼的气动特点为\_\_\_\_\_。
- (A)低速时升力系数较大  
(B)低速时诱导阻力大  
(C)高速时激波阻力大  
(D)局部激波产生的早
61. 飞机发生声障时会产生\_\_\_\_\_等现象。
- (A)剧烈的抖振  
(B)变得很不稳定  
(C)激波对地面建筑有一定影响  
(D)驾驶员感觉有很大阻力

62. 关于激波的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)波面之后空气的压强突然增大 (B)波面之后温度降低  
(C)波面之后气流速度会大大降低 (D)波面之后气流密度增大
63. 飞机的纵向气动布局类型包括\_\_\_\_\_。
- (A)正常式 (B)“鸭”式  
(C)双立尾式 (D)无尾式
64. 飞机的机翼几何外形参数包括\_\_\_\_\_。
- (A)翼展 (B)翼弦  
(C)前缘后掠角 (D)机身长细比
65. 减小激波阻力的方法有\_\_\_\_\_。
- (A)采用三角形机翼 (B)采用平直机翼  
(C)采用边条机翼 (D)采用鸭式布局
66. 采用变后掠翼的主要目的是\_\_\_\_\_。
- (A)增大失速迎角 (B)改善低速和高速性能  
(C)提高临界马赫数 (D)减小机翼面积
67. 超声速飞行时,防止翼尖产生失速的方法有\_\_\_\_\_。
- (A)在翼尖加装翼梢小翼 (B)在机翼上表面加装翼刀  
(C)在机翼前缘制作锯齿或缺口 (D)打开扰流板
68. 三角机翼飞机的优点为\_\_\_\_\_。
- (A)结构重量轻 (B)气动焦点变化范围小  
(C)升力大 (D)激波阻力小
69. 小展弦比机翼飞机的优点是\_\_\_\_\_。
- (A)起落性能好 (B)诱导阻力小  
(C)激波阻力小 (D)机动性能好
70. 变后掠翼飞机的主要缺点是\_\_\_\_\_。
- (A)机翼变后掠转动机构复杂 (B)结构重量大  
(C)气动中心变化大 (D)飞行阻力大
71. \_\_\_\_\_为变后掠翼飞机。
- (A)俄罗斯的米格-23 (B)欧洲的“狂风”  
(C)美国的 F-14 战斗机 (D)美国的 B-1 轰炸机
72. “鸭”式飞机的主要优点为\_\_\_\_\_。
- (A)起降性能好 (B)高速性能好  
(C)“鸭翼”对升力的贡献为正 (D)稳定性好
73. “声爆”强度同飞机的哪些因素有关\_\_\_\_\_。

- (A)飞机的飞行高度  
(C)飞行速度
- (B)发动机推力  
(D)飞行姿态
74. 飞机飞行性能包括\_\_\_\_\_等参数。  
(A)巡航速度  
(C)迎角
- (B)后掠角  
(D)最大平飞速度
75. 目前解决热障的方法主要有\_\_\_\_\_。  
(A)采用耐高温材料  
(C)用隔热层保护
- (B)烧蚀法  
(D)冷却法
76. 与固定翼飞机相比,直升机存在\_\_\_\_\_等问题。  
(A)速度小、航程短  
(C)振动和噪声较大
- (B)飞行高度低  
(D)可靠性较差
77. 直升机的优点包括\_\_\_\_\_。  
(A)能垂直起降  
(C)能沿任意方向飞行
- (B)能在空中悬停  
(D)飞行速度快,但航程相对来说比较短
78. 直升机的飞行操纵包括\_\_\_\_\_。  
(A)机头转向操纵  
(C)周期性桨距操纵
- (B)总距操纵  
(D)襟翼操纵
79. 开普勒三大定律包括\_\_\_\_\_。  
(A)万有引力定律  
(C)面积定律
- (B)椭圆定律  
(D)调和定律
80. 航天器由运载火箭发射升空到完成全部飞行任务顺利返回的整个过程,通常包括\_\_\_\_\_几个阶段。  
(A)发射场准备  
(C)在轨运行段
- (B)发射入轨段  
(D)返回再入段
81. 轨道机动包括\_\_\_\_\_等多个方面。  
(A)轨道摄动  
(C)轨道交会
- (B)轨道转移  
(D)轨道修正
82. 轨道交会和对接常用于\_\_\_\_\_等场合。  
(A)飞船与空间站  
(C)飞船与卫星
- (B)航天飞机与空间站  
(D)航天飞机回收卫星
83. 自发射之日起,“嫦娥”1号卫星经历了\_\_\_\_\_的漫长征程,最终进入工作轨道。  
(A)地球轨道  
(C)环月轨道
- (B)地月转移轨道  
(D)月球轨道
84. 卫星的姿态稳定控制有\_\_\_\_\_等方式。



- (A)自旋稳定  
(C)重力梯度稳定
- (B)三轴姿态控制  
(D)三轴稳定控制
85. 自旋稳定方式的卫星形状一般是\_\_\_\_\_。
- (A)圆柱形  
(C)椭球形
- (B)球形  
(D)对形状无要求
86. 关于重力梯度稳定的卫星姿态控制方式,其说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)控制精度较高  
(C)结构简单
- (B)不耗费能源  
(D)可长期运行
87. 三轴稳定法是通过控制\_\_\_\_\_三根轴来确定卫星姿态的稳定控制方法。
- (A)俯仰轴  
(C)自转轴
- (B)偏航轴  
(D)滚转轴
88. 动力装置的主要组成部分包括\_\_\_\_\_。
- (A)发动机  
(C)导管、附件、仪表
- (B)推进剂或燃料系统  
(D)飞行器上的固定装置
89. 按发动机产生推力原理的不同和发动机工作原理的不同发动机可分为\_\_\_\_\_。
- (A)火箭发动机  
(C)活塞式发动机
- (B)组合发动机  
(D)空气喷气发动机
90. 下列属于燃气涡轮发动机的是\_\_\_\_\_。
- (A)涡轮喷气发动机  
(C)冲压喷气发动机
- (B)涡轮风扇发动机  
(D)垂直起落发动机
91. 能直接产生使飞行器前进的推力的发动机有\_\_\_\_\_。
- (A)活塞发动机  
(C)涡轮风扇发动机
- (B)涡轮喷气发动机  
(D)火箭发动机
92. 下列属于喷气式发动机的是\_\_\_\_\_。
- (A)火箭发动机  
(C)活塞式发动机
- (B)蒸汽发动机  
(D)空气喷气发动机
93. 有压气机的发动机有\_\_\_\_\_。
- (A)涡轮喷气发动机  
(C)冲压发动机
- (B)涡轮轴发动机  
(D)活塞发动机
94. 目前活塞式发动机主要用在\_\_\_\_\_飞机上。
- (A)小型公务机  
(C)大中型飞机
- (B)农业飞机  
(D)小型多用途运输机
95. 活塞发动机的主要性能参数有\_\_\_\_\_。
- (A)推力
- (B)发动机功率

- (C)耗油率  
(D)功率重量比
96. 燃气涡轮发动机的核心机由 \_\_\_\_\_ 组成。  
(A)尾喷管  
(B)压气机  
(C)燃烧室  
(D)涡轮
97. 进气道的功用为 \_\_\_\_\_。  
(A)整流  
(B)减压  
(C)增速  
(D)将动能转变为压力能
98. 进气道形状根据不同的飞行速度可分为 \_\_\_\_\_ 和 \_\_\_\_\_ 两大类。  
(A)S形进气道  
(B)亚声速进气道  
(C)方形进气道  
(D)超声速进气道
99.  $Ma > 1.5$  的飞机可采用 \_\_\_\_\_ 进气道。  
(A)扩散形  
(B)二波系  
(C)三波系  
(D)多波系
100. 轴流式压气机工作过程中,空气经过一级转子叶片后, \_\_\_\_\_ 发生变化。  
(A)压力  
(B)速度  
(C)温度  
(D)运动轨迹
101. 轴流式压气机工作过程中,静子叶片的作用是 \_\_\_\_\_。  
(A)对气流起减速作用  
(B)对气流起增速作用  
(C)对气流起增压作用  
(D)改变气流的方向
102. 轴流式压气机中转子叶片的作用是 \_\_\_\_\_。  
(A)减速  
(B)增压  
(C)调整气流方向  
(D)增速
103. 涡轮喷气发动机中对空气有增压作用的部件有 \_\_\_\_\_。  
(A)进气道  
(B)压气机  
(C)涡轮  
(D)尾喷管
104. 喷气发动机燃烧室的作用包括 \_\_\_\_\_。  
(A)增大气流速度  
(B)产生推力  
(C)减小气流的压力  
(D)将化学能转变为热能
105. 涡轮喷气发动机的加力燃烧室与主燃烧室相比有 \_\_\_\_\_ 等特点。  
(A)燃气速度高  
(B)燃气混合更充分  
(C)燃烧温度高  
(D)燃气含氧率高
106. 涡轮螺旋桨发动机与活塞式发动机相比,具有 \_\_\_\_\_ 的优点。  
(A)功率重量比大  
(B)耗油率低  
(C)振动小  
(D)低空性能好

107. 涡轮螺桨发动机的推力是由\_\_\_\_\_产生的。  
(A)螺桨 (B)涡轮  
(C)尾喷口 (D)压气机
108. 涡轮螺桨发动机与涡轮喷气发动机比,具有\_\_\_\_\_的优点。  
(A)功率重量比大 (B)在低亚声速飞行时效率较高  
(C)耗油率小 (D)高空性能好
109. 涡轮风扇发动机的主要优点为\_\_\_\_\_。  
(A)产生的推力大 (B)效率高  
(C)噪声低 (D)排气速度大
110. 桨扇发动机的突出优点是\_\_\_\_\_。  
(A)推进效率高 (B)省油  
(C)适宜的飞行速度较高,可达 800 km/h 以上 (D)它是大中型客机的首选
111. 涡轮喷气发动机规定的工作状态中,严格限制工作时间的有\_\_\_\_\_。  
(A)起飞状态 (B)额定状态  
(C)巡航状态 (D)慢车状态
112. 冲压发动机通常由\_\_\_\_\_组成。  
(A)压气机 (B)进气道  
(C)燃烧室 (D)尾喷管
113. 现代冲压发动机按飞行速度可分为\_\_\_\_\_发动机。  
(A)低速 (B)亚声速  
(C)超声速 (D)高超声速
114. 适合于高超声速飞行的发动机有\_\_\_\_\_。  
(A)火箭发动机 (B)涡轮风扇发动机  
(C)冲压发动机 (D)脉动式发动机
115. 按推进剂类型的不同,火箭发动机可分为\_\_\_\_\_几大类。  
(A)液体火箭发动机 (B)固体火箭发动机  
(C)气体火箭发动机 (D)固—液混合发动机
116. 火箭发动机的主要性能参数有\_\_\_\_\_。  
(A)推力 (B)推进剂消耗率  
(C)冲量 (D)比冲

117. 液体火箭发动机按所用推进剂组元数目的不同,一般可以分为\_\_\_\_\_几种形式。  
(A)单组元 (B)双组元  
(C)三组元 (D)多组元
118. 液体火箭发动机主要由\_\_\_\_\_等组成。  
(A)推进剂输送系统 (B)推力终止装置  
(C)推力室 (D)冷却系统
119. 常用的液体燃烧剂有\_\_\_\_\_。  
(A)液氧 (B)液氢  
(C)航空煤油 (D)航空汽油
120. 常用的单组元推进剂有\_\_\_\_\_。  
(A)过氧化氢 (B)无水肼  
(C)硝酸 (D)硝酸异丙酯
121. 对用来冷却液体火箭发动机推力室壁的推进剂的特殊要求是\_\_\_\_\_。  
(A)物理安定性好 (B)无毒性  
(C)黏度小 (D)传热性好
122. 液氧的优点是\_\_\_\_\_。  
(A)无毒 (B)成本低  
(C)沸点低 (D)易贮存
123. 液氢的缺点是\_\_\_\_\_。  
(A)沸点低 (B)比冲低  
(C)易燃、易爆 (D)不易贮存
124. 液体火箭发动机的主要优点是\_\_\_\_\_。  
(A)比冲高 (B)推力范围大  
(C)能反复启动 (D)较易控制推力的大小
125. 固体火箭发动机主要由\_\_\_\_\_等组成。  
(A)药柱 (B)燃烧室  
(C)喷管组件 (D)燃料调节控制活门
126. 固体火箭发动机的药柱包覆层的主要作用是\_\_\_\_\_。  
(A)阻止燃烧 (B)维持药柱形状  
(C)控制推力大小 (D)帮助燃烧
127. 固体火箭发动机可以采取\_\_\_\_\_等措施终止推力。  
(A)发动机自动熄火 (B)从径向孔排出燃气  
(C)产生反向推力 (D)关闭所有喷口
128. 固体火箭发动机常用于\_\_\_\_\_等方面。

- (A)导弹  
(C)航天飞机主发动机
- (B)探空火箭  
(D)飞机起飞的助推器
129. 固体火箭发动机与液体火箭发动机相比其主要优点是\_\_\_\_\_。
- (A)启动方便  
(C)结构简单
- (B)推力调节方便  
(D)推进剂稳定性好
130. 固液混合发动机的主要优点为\_\_\_\_\_。
- (A)可多次启动  
(C)推力控制较方便
- (B)比冲较高  
(D)可省掉燃料输送系统
131. 下列关于运载火箭的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)一般采用多级火箭  
(B)不能采用储存性差的推进剂作为氧化剂和燃烧剂  
(C)强调可靠性、各轨道的运载能力、通用性和经济性  
(D)轨道很远星际空间需采用多于四级的火箭
132. 串联型多级火箭的优点是\_\_\_\_\_。
- (A)气动阻力小  
(C)分离时干扰小,分离故障少
- (B)级间连接简单  
(D)火箭的运输、储存方便
133. 串联型多级火箭的缺点是\_\_\_\_\_。
- (A)级间分离时干扰大  
(C)火箭的运输、储存和发射前起竖等不便
- (B)弯曲刚度差  
(D)发射装置比较复杂
134. 并联型多级火箭的优点是\_\_\_\_\_。
- (A)可以利用已有的单级火箭组合,研制过程加快  
(B)飞行时阻力较小  
(C)级间连接简单,分离时干扰小,分离故障少  
(D)火箭的长度短,在发射台上稳定性好
135. 并联型多级火箭的缺点是\_\_\_\_\_。
- (A)飞行阻力大  
(C)分离时干扰大
- (B)弯曲刚度差  
(D)级间连接较复杂
136. 下列设备中,\_\_\_\_\_属于机载设备。
- (A)测量传感器  
(C)导航系统
- (B)显示仪表  
(D)操纵系统
137. 机载设备相当于飞行器的\_\_\_\_\_。
- (A)心脏  
(C)神经系统
- (B)大脑  
(D)指挥系统
138. 飞行器在飞行过程中需要测量的状态参数主要有\_\_\_\_\_。

- (A)飞行参数  
(C)导航参数
- (B)动力系统参数  
(D)生命保障系统参数
139. 下列飞行器状态参数中,\_\_\_\_\_属于飞行参数。  
(A)飞行高度  
(C)位置  
(B)姿态角  
(D)距离
140. 下列飞行器状态参数中,\_\_\_\_\_属于导航参数。  
(A)飞行高度  
(C)位置  
(B)姿态角  
(D)距离
141. 飞行器测量压力的最常用的方法有\_\_\_\_\_。  
(A)惯性测量  
(C)特性参数测量  
(B)变形测量  
(D)温度测量
142. 下列关于热电偶式温度传感器的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)由两种不同导体的两端牢靠地接触在一起组成封闭回路  
(B)工作原理是热电效应  
(C)不太适合于高温测量  
(D)两端温差与产生的电动势成反比
143. 下列飞行状态参数中,\_\_\_\_\_属于线运动参数。  
(A)飞行高度  
(C)线加速度  
(B)姿态角  
(D)姿态角速度
144. 下列飞行状态参数中,\_\_\_\_\_属于角运动参数。  
(A)姿态角加速度  
(C)线加速度  
(B)姿态角  
(D)姿态角速度
145. 飞行高度可分为\_\_\_\_\_。  
(A)地面海拔高度  
(C)相对高度  
(B)绝对高度  
(D)标准气压高度
146. 飞行高度的测量可以采用\_\_\_\_\_等方法。  
(A)无线电测高  
(C)激光测高  
(B)直接测量法测高  
(D)同位素测高
147. 下列关于无线电高度表的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)无线电波走过的路线是飞行器—地面—飞行器  
(B)无线电高度表测量的是真实高度  
(C)调频式无线电高度表比脉冲式测量精度低  
(D)调频式高度表通过发射连续的变幅、等频率的无线电波测高
148. 飞行速度可以采用\_\_\_\_\_等多种测量方法。

- (A)压力测量法  
(C)同位素测量法
- (B)加速度积分测量法  
(D)雷达测量法
149. 用雷达测量法测量飞行速度具有\_\_\_\_\_等特点。
- (A)精度高  
(C)不受气候条件的影响
- (B)有积累误差  
(D)可用于相对距离较远的航天器
150. 大气数据系统由\_\_\_\_\_等部分组成。
- (A)计算机  
(C)输入、输出接口
- (B)传感器  
(D)陀螺仪
151. 陀螺仪的两个重要特性是\_\_\_\_\_。
- (A)可绕支点任意转动  
(C)进动性
- (B)定轴性  
(D)静动性
152. 陀螺地平仪由\_\_\_\_\_等组成。
- (A)磁罗盘  
(C)摆式敏感元件
- (B)双自由度陀螺仪  
(D)力矩器
153. 指针一刻度盘和指标一刻度带的显示可以反映被测参数的变化趋势,但它们也存在较多的不足,主要缺点有\_\_\_\_\_。
- (A)显示精度不高  
(C)易受振动和冲击的影响
- (B)被测参数的数字变化过程较慢  
(D)不易实现综合显示
154. 电子综合显示器的发展方向是\_\_\_\_\_。
- (A)高精度指针指示器  
(C)头盔显示器
- (B)彩色液晶显示器  
(D)大屏幕全景显示器
155. 电子显示系统的突出优点是\_\_\_\_\_。
- (A)显示灵活多样,形象逼真  
(C)显示精度显著提高
- (B)容易实现综合显示  
(D)能够反映参数变化趋势
156. 主飞行显示器显示的内容包括\_\_\_\_\_。
- (A)机场  
(C)地标位置和标高
- (B)航向角  
(D)俯仰角
157. 导航参数显示仪显示的内容包括\_\_\_\_\_。
- (A)机场  
(C)附近各种导航台位置及其名称
- (B)航向角  
(D)机场自动着陆系统信号
158. 彩色液晶显示器的特点是\_\_\_\_\_。
- (A)重量轻  
(C)清晰度高
- (B)功耗低  
(D)可靠性小
159. 目前常用的飞行器导航方式有\_\_\_\_\_和天文导航等。

- (A)无线电导航 (B)惯性导航  
(C)卫星导航 (D)图像匹配导航
160. 根据导航方式的不同无线电导航可分为\_\_\_\_\_等几种类型。  
(A)测向无线电导航 (B)测距无线电导航  
(C)测高无线电导航 (D)测距差无线电导航
161. 无线电导航由于具备\_\_\_\_\_的特点,所以是飞行器导航的主要技术手段之一。  
(A)不易被发现 (B)很少受气候条件的限制  
(C)作用距离远、精度高 (D)设备简单可靠
162. 下列关于全向信标导航(VOR)系统的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)无线电波是以空间波方式直线传播  
(B)易受地形、时间和季节等因素的影响,而造成测量误差  
(C)无线电波作用距离受到视线距离限制  
(D)飞行高度越高,无线电波作用距离越远
163. 全向信标导航(VOR)系统是一种\_\_\_\_\_导航系统。  
(A)近距 (B)远距  
(C)测向 (D)测距
164. 下列关于测距差导航系统的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)无需应答 (B)机上设备较复杂、费用较高  
(C)采用甚高频率波段 (D)所需地面导航台相对较少
165. 惯性导航系统主要由\_\_\_\_\_等组成。  
(A)惯性敏感元件 (B)接收设备  
(C)数字计算机 (D)陀螺仪
166. 是自主导航的导航技术包括\_\_\_\_\_。  
(A)天文导航 (B)卫星导航  
(C)惯性导航 (D)图像匹配导航
167. 美国的 GPS 全球定位系统包括\_\_\_\_\_等组成部分。  
(A)导航卫星 (B)地面站组  
(C)用户设备 (D)惯性导航设备
168. 以下关于俄罗斯 Glonass 导航系统说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)卫星分布在 3 个轨道平面内 (B)卫星分布在 6 个轨道平面内  
(C)每个轨道平面有 7 颗星 (D)可实现全球定位
169. 目前我国的北斗导航系统与 GPS 系统的主要区别有\_\_\_\_\_。  
(A)定位方式不同 (B)覆盖范围不同  
(C)北斗功能单一,而 GPS 功能较多 (D)卫星数目不同



170. 图像匹配导航可分为\_\_\_\_\_。
- (A) 数字匹配导航 (B) 地形匹配导航  
(C) 地域匹配导航 (D) 景像匹配导航
171. 在地形匹配导航中,\_\_\_\_\_是保证飞机低空安全飞行高度的重要技术。
- (A) 地形跟踪 (B) 地形回避  
(C) 图像存贮 (D) 威胁回避
172. 天文导航比较适合于\_\_\_\_\_等飞行器。
- (A) 低空飞行的飞机 (B) 宇宙飞船  
(C) 航天飞机 (D) 弹道导弹
173. 电传操纵系统主要包括\_\_\_\_\_等部件。
- (A) 微型驾驶杆 (B) 传动装置  
(C) 信号综合处理和余度管理计算机 (D) 执行机构
174. 目前,电传操纵主要采用\_\_\_\_\_来提高系统的可靠性。
- (A) 余度配置技术 (B) 以机械系统为备份  
(C) 机械系统冗余 (D) 自动故障排除技术
175. 自动驾驶仪由\_\_\_\_\_等组成。
- (A) 敏感元件 (B) 综合放大装置  
(C) 执行装置 (D) 舵面
176. 仪表着陆系统可引导飞机在\_\_\_\_\_类气象条件下着陆。
- (A) I (B) II  
(C) III (D) IV
177. 仪表着陆系统由\_\_\_\_\_等组成。
- (A) 航向信标 (B) 下滑信标  
(C) 指点信标 (D) 方位台
178. 飞行员个体防护设备包括\_\_\_\_\_。
- (A) 高空缺氧防护装置 (B) 抗荷装置  
(C) 防热装置 (D) 保护头盔
179. 现代高性能战斗机抗过载的措施有\_\_\_\_\_。
- (A) 采用抗荷服 (B) 采用代偿加压呼吸系统  
(C) 前倾坐椅 (D) 后倾坐椅
180. 航天器返回阶段常用的救生方式是\_\_\_\_\_。
- (A) 弹射坐椅 (B) 多降落伞系统  
(C) 中断飞行计划,提前返回地面 (D) 逃逸塔
181. 在发射台上或低空状态常用的救生方式是\_\_\_\_\_。

- (A) 弹射坐椅  
(C) 航天器的冗余设计
182. 飞行器结构包括\_\_\_\_\_。  
(A) 受力部件  
(C) 动力装置
183. 飞行器结构应满足\_\_\_\_\_等基本要求。  
(A) 空气动力要求  
(C) 使用维护要求
184. 常用于航空航天领域的结构材料有\_\_\_\_\_。  
(A) 合金钢类  
(C) 黑色金属类
185. 从结构形式上看, 飞艇可分为\_\_\_\_\_。  
(A) 软式  
(C) 半软式
186. 硬式飞艇的特点有\_\_\_\_\_。  
(A) 外形维持好  
(C) 气囊体积小
187. 机翼的功用主要是\_\_\_\_\_。  
(A) 提供升力  
(B) 与尾翼一起形成良好的稳定性和操纵性  
(C) 装载货物  
(D) 输送燃油
188. 飞机飞行过程中作用在机翼上的外载荷可包括\_\_\_\_\_。  
(A) 气动集中载荷  
(C) 质量力分布载荷
189. 机翼的基本受力构件包括\_\_\_\_\_。  
(A) 纵向骨架  
(C) 接头
190. 下列属于飞机机翼纵向骨架的是\_\_\_\_\_。  
(A) 翼梁  
(C) 翼肋
191. 下列属于飞机机翼横向骨架的是\_\_\_\_\_。  
(A) 加强翼肋  
(C) 普通翼肋
- (B) 降落伞  
(D) 逃逸塔
- (B) 支撑构件  
(D) 机载设备
- (B) 重量和强度、刚度要求  
(D) 工艺和经济性要求
- (B) 铝镁合金类  
(D) 复合材料
- (B) 硬式  
(D) 半硬式
- (B) 头部承压大  
(D) 飞行速度较低
- (B) 起落架冲击载荷  
(D) 质量力集中载荷
- (B) 横向骨架  
(D) 蒙皮
- (B) 纵墙  
(D) 桁条
- (B) 纵墙  
(D) 桁条

192. 下列关于翼梁的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)它是最强有力的纵向构件 (B)承受大部分弯矩和剪力  
(C)有组合式翼梁和整体锻造式翼梁 (D)在机翼根部与机身用铰接头连接
193. 下列关于纵墙的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)结构与翼梁差不多,有较强的上下凸缘  
(B)属于横向构件  
(C)相对翼梁而言承受弯矩很小或根本不承受弯矩  
(D)在机翼根部与机身用较弱的固定接头或用铰接头连接
194. 桁条主要用于\_\_\_\_\_。
- (A)承受大部分弯矩和剪力 (B)支撑蒙皮  
(C)承受扭矩 (D)将蒙皮的气动力传递给翼肋
195. 下列关于翼肋的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)它是纵向受力骨架  
(B)主要用于维持机翼的剖面形状  
(C)可承受弯矩  
(D)翼肋上开有减轻孔是为了减轻重量和内部零件通过
196. 蒙皮的主要作用是\_\_\_\_\_。
- (A)安装各种外挂 (B)承受局部气动载荷  
(C)形成和维持机翼的气动外形 (D)参与承受机翼的剪力、弯矩和扭矩
197. 机翼的典型构造形式有\_\_\_\_\_。
- (A)蒙皮骨架式 (B)复合式  
(C)整体壁板式 (D)夹层式
198. 整体壁板式机翼的特点是\_\_\_\_\_。
- (A)强度大、刚性好 (B)铆接缝少,表面光滑  
(C)气动外形好 (D)不适于复合材料制造
199. 机身的典型构造形式有\_\_\_\_\_。
- (A)蒙皮骨架式 (B)复合式  
(C)整体壁板式 (D)夹层式
200. 机身的结构形式与机翼的不同之处在于\_\_\_\_\_。
- (A)机身结构中没有桁条,而机翼中有  
(B)梁式机身的梁本身没有腹板  
(C)机身结构中维持横截面形状的称为隔框,而机翼中称翼肋  
(D)蒙皮材料不同
201. 下列关于机身的说法正确的是\_\_\_\_\_。

- (A)可以产生较大的升力
- (B)机身的作用是装载人员、货物、设备、燃油等物品
- (C)固定机翼、尾翼、起落架等部件使之连成一个整体
- (D)机身横截面以椭圆形为最好

202. 飞机起落装置的功用是提供飞机\_\_\_\_\_之用。

- (A)起飞
- (B)着陆
- (C)地面停放
- (D)空中飞行

203. 轮式起落架刹车装置的作用是\_\_\_\_\_。

- (A)满足地面运动,并有一定的减震作用
- (B)减小着陆滑跑距离
- (C)提高地面机动性
- (D)承受地面各个方向的载荷

204. 起落架减震器的作用是\_\_\_\_\_。

- (A)吸收冲击能量
- (B)耗散冲击能量
- (C)减小作用在结构上的载荷
- (D)增加起落架的长度

205. 飞机低速滑行时的地面转弯可以通过\_\_\_\_\_来实现。

- (A)偏转方向舵
- (B)差动刹车
- (C)操纵前轮转弯系统
- (D)偏转副翼

206. 后三点式起落架的优点是\_\_\_\_\_。

- (A)在大速度滑跑时,遇到前方撞击或强力刹车时,不容易发生倒立
- (B)在飞机上易于安装尾轮
- (C)具有滑跑稳定性
- (D)着陆滑跑时迎角大

207. 后三点式起落架的缺点是\_\_\_\_\_。

- (A)尾轮重量较大
- (B)高速滑跑时不能使用刹车制动
- (C)速度较大时着陆容易跳起,造成低空失速
- (D)滑跑过程中方向稳定性差

208. 前三点式起落架的优点是\_\_\_\_\_。

- (A)前轮结构简单,尺寸、重量都较小
- (B)允许强力制动而无倒立危险
- (C)机身轴线与地面基本水平,可避免喷气发动机的燃气烧坏跑道
- (D)飞机滑跑方向稳定性好

209. 前三点式起落架的缺点是\_\_\_\_\_。

- (A)前起落架承受的载荷大
- (B)起飞滑跑时机身仰起,飞行员视界不好
- (C)速度较大时着陆容易跳起,造成低空失速
- (D)前轮会产生摆振现象

210. 前三点起落架的重心在主轮之\_\_\_\_\_。
- (A)前 (B)后  
(C)上 (D)下
211. 自行车式起落架的特点是\_\_\_\_\_。
- (A)需在前轮加装转弯操纵装置  
(B)前轮离重心相对较近,承受载荷较大,起飞时不易离地  
(C)可以采用差动刹车方式转弯  
(D)起落架较易布置
212. 可以改善飞机着陆性能的措施有\_\_\_\_\_。
- (A)减速伞 (B)助推火箭  
(C)拦阻索 (D)使用阻力板
213. 下列关于飞机起飞助推火箭的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)其本身是固体火箭发动机  
(B)通常挂在机翼或机身下面  
(C)助推火箭工作时间很短,可循环利用  
(D)能产生较大的推力,大大缩短飞机起飞距离
214. 下列关于减速伞的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)飞行员在飞机着陆前打开伞舱门,打开并拉出引导伞和主伞  
(B)先打开引导伞,再打开主伞  
(C)是用增大空气阻力的方法使飞机减速的  
(D)飞机停止后,减抛掉速伞
215. 航天器的组成从使用功能的角度可划分为\_\_\_\_\_两大系统。
- (A)专用系统 (B)结构系统  
(C)控制系统 (D)保障系统
216. 下列属于航天器的保障系统的是\_\_\_\_\_。
- (A)电源系统 (B)姿态控制系统  
(C)温度控制系统 (D)试验及观测设备
217. 属于航天器的专用系统的是\_\_\_\_\_。
- (A)氧气供应系统 (B)电视摄像系统  
(C)轨道控制系统 (D)通信转发器
218. 下列关于航天器专用系统和保障系统的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)专用系统用于直接执行特定的航天任务  
(B)保障系统用于保障专用系统的正常工作  
(C)保障系统随航天器的任务而异

- (D)专用系统在一般航天器上是类似的
219. 卫星的外壳应满足\_\_\_\_\_等功能要求。
- (A)有良好的气动外形 (B)维持外形  
(C)热控制 (D)防辐射
220. 载人飞船一般由\_\_\_\_\_和乘员返回舱等组成。
- (A)轨道舱 (B)服务舱  
(C)对接舱 (D)应急舱
221. 美国和苏联的航天飞机的相同之处包括\_\_\_\_\_。
- (A)采用自动着陆系统 (B)轨道器布局相同  
(C)飞行方式上采用垂直发射,水平滑翔着陆 (D)均采用固体火箭作为助推火箭
222. 美国和苏联的航天飞机的不同之处有\_\_\_\_\_。
- (A)助推火箭数量不同  
(B)轨道器布局不同  
(C)苏联采用自动着陆系统,而美国采用有人驾驶的半自动返航着陆  
(D)发射方式不同
223. 美国航天飞机在发射的初始阶段提供动力的部件是\_\_\_\_\_。
- (A)助推器 (B)姿态控制主推力室  
(C)轨道控制主发动机 (D)主发动机
224. 航天飞机轨道器的结构包括\_\_\_\_\_等。
- (A)机身 (B)机翼  
(C)垂直尾翼 (D)起落架
225. 航天飞机的组成中可重复使用的部分是\_\_\_\_\_。
- (A)外挂燃料箱 (B)助推火箭  
(C)轨道器 (D)返回舱
226. 按气动外形和飞行弹道方式导弹可分为\_\_\_\_\_两大类。
- (A)有翼导弹 (B)弹道导弹  
(C)巡航导弹 (D)潜射导弹
227. 按发射地点和目标所在地不同导弹可分为\_\_\_\_\_导弹。
- (A)地对地 (B)反坦克  
(C)反舰 (D)空对地
228. 有翼导弹由\_\_\_\_\_几部分组成。
- (A)战斗部系统 (B)动力系统  
(C)制导系统 (D)起落装置
229. 导弹的战斗部系统由\_\_\_\_\_组成。

- (A)弹身  
(C)引信
230. 有翼导弹的弹体包括\_\_\_\_\_。
- (A)弹身  
(C)操纵面
231. 目前常用的导弹制导方式有\_\_\_\_\_等。
- (A)光纤制导  
(C)电视制导
232. 弹道导弹按射程远近可分为\_\_\_\_\_。
- (A)有翼导弹  
(C)战术弹道导弹
233. 战略弹道导弹分为\_\_\_\_\_弹道导弹。
- (A)近程  
(C)远程
234. 弹道导弹的控制方式有\_\_\_\_\_。
- (A)控制翼面  
(C)摆动喷管
- (B)战斗部  
(D)保险装置
- (B)弹翼  
(D)起落装置
- (B)红外制导  
(D)激光制导
- (B)巡航导弹  
(D)战略弹道导弹
- (B)中程  
(D)洲际
- (B)摆动发动机  
(D)固定式姿态控制发动机

## 第二部分 拓展部分

### 一、单项选择

- \_\_\_\_\_ 是指在国内和国际航线上的商业性客、货(邮)运输。  
(A)军用航空 (B)民用航空  
(C)商业航空 (D)通用航空
- \_\_\_\_\_ 是指用于公务、工业、农林牧副渔业、地质勘探、遥感遥测、公安、气象、环保、救护、通勤、体育和游览观光等方面的飞行活动。  
(A)军用航空 (B)民用航空  
(C)商业航空 (D)通用航空
- 任何航空器要升到空中,都必须有一个能克服\_\_\_\_\_ 的上升的力。  
(A)升力 (B)自身重力  
(C)空气阻力 (D)推力
- 航空器之所以能在空中长时间飞行除必须具备升力外还必须具备\_\_\_\_\_。  
(A)静浮力 (B)自身重力  
(C)空气阻力 (D)推力或拉力
- 气球的主体是\_\_\_\_\_。  
(A)吊篮 (B)气囊  
(C)吊舱 (D)推进装置
- 下列关于旋翼机的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)结构较复杂 (B)动力装置直接提供前进动力  
(C)像直升机一样,需要平衡反扭矩 (D)旋翼由动力装置驱动
- 20 世纪初,\_\_\_\_\_ 的齐柏林公司制成了一百多米长,容积超过一万立方米的硬式飞艇。并于 1910 年用硬式飞艇开辟了载客定期航线。  
(A)德国 (B)法国  
(C)美国 (D)英国
- \_\_\_\_\_ 的布莱里奥驾驶“布莱里奥”XI 号单翼飞机于\_\_\_\_\_ 年首次飞越了英吉利海峡,全程 40 千米,飞行时间 37 分钟。  
(A)法国;1909 (B)德国;1909  
(C)法国;1911 (D)德国;1911



9. 第一次世界大战期间,飞机开始用于军事目的。起初主要用于\_\_\_\_\_ ;后来出于战争的需要,相继出现了用于夺取制空权的\_\_\_\_\_和用于打击地面目标的\_\_\_\_\_。
- (A)空战和轰炸;强击机;轰炸机和歼击机  
(B)空战和轰炸;驱逐机;轰炸机和歼击机  
(C)侦察和照相;驱逐机;轰炸机和强击机  
(D)空战;驱逐机;轰炸机和歼击机
10. 第一次世界大战以后,民用航空迅速发展,民用航空是从\_\_\_\_\_开始的。
- (A)旅游观光 (B)客运  
(C)空邮 (D)竞技运动
11. 1919年,\_\_\_\_\_开通世界上第一条定期客运飞机航线。
- (A)美国 (B)英国  
(C)德国 (D)法国
12. \_\_\_\_\_年,第一架装有涡轮喷气发动机的飞机,即\_\_\_\_\_的 He-178 飞机试飞成功。
- (A)1949;德国 (B)1939;德国  
(C)1949;英国 (D)1939;美国
13. 第一架装涡轮喷气发动机的旅客飞机“彗星”号于\_\_\_\_\_年投入航线运营。
- (A)1950 (B)1953  
(C)1951 (D)1952
14. 隐身飞机出现于 20 世纪 \_\_\_\_\_ 年代。
- (A)60 (B)70  
(C)80 (D)90
15. 下列飞机中\_\_\_\_\_为反潜机。
- (A)A-50 (B)E-3  
(C)F-4 (D)P-3
16. 所谓超声速巡航是指飞机具有\_\_\_\_\_的能力。
- (A)在其发动机开加力燃烧室的情况下,以 1.5 倍声速的速度连续飞行 30min 以上  
(B)在其发动机不开加力燃烧室的情况下,以 1.5 倍声速的速度连续飞行 30min 以上  
(C)在其发动机开加力燃烧室的情况下,以 1.5 倍声速的速度连续飞行 60min 以上  
(D)在其发动机不开加力燃烧室的情况下,以 1.5 倍声速的速度连续飞行 60min 以上
17. 美国的 F-35 飞机的飞行速度为\_\_\_\_\_。
- (A)亚声速 (B)马赫数小于 2 的超声速  
(C)马赫数大于 2 的超声速 (D)马赫数大于 3 的超声速
18. 最早的\_\_\_\_\_是\_\_\_\_\_研制的装脉冲发动机的 V-1 导弹。
- (A)巡航导弹;美国 (B)弹道导弹;美国

- (C)巡航导弹;德国 (D)弹道导弹;德国。
19. \_\_\_\_\_ 研制成功的 V-2 火箭,成为世界上第一个以火箭发动机为动力的弹道导弹。  
(A)1942 年德国 (B)1942 年美国  
(C)1944 年德国 (D)1944 年英国
20. 在克服地球引力而进入太空的航天探索中,\_\_\_\_\_ 科学家戈达德提出火箭飞行的飞行原理,并导出脱离地球引力所需的\_\_\_\_\_。  
(A)英国;第一宇宙速度 (B)美国;第一宇宙速度  
(C)英国;第二宇宙速度 (D)德国;第二宇宙速度
21. 人造地球卫星上用于实现卫星的应用目的或完成科研任务的仪器设备称为\_\_\_\_\_。  
(A)有效载荷 (B)机载设备  
(C)平台 (D)保障系统
22. “神舟”系列飞船绕地球飞行一周的时间约为\_\_\_\_\_分钟。  
(A)108 (B)120  
(C)90 (D)100
23. \_\_\_\_\_ 的“国防气象卫星”是目前世界上唯一的军事气象卫星系统,从 1965 年 1 月 19 日发射第一颗,至今共发射了七代共 40 余颗。  
(A)俄罗斯 (B)中国  
(C)美国 (D)英国
24. 世界上起飞重量最重、推力最大的火箭是\_\_\_\_\_ 重型通用运载火箭。  
(A)美国的“大力神”号 (B)俄罗斯的“能源”号  
(C)中国的“长征”号 (D)欧洲空间局的“阿丽亚娜”5ECA
25. 1989 年发射的“伽利略”号土星探测器,经过长达\_\_\_\_\_ 年的飞行,完成太空探索使命,最后坠毁于木星。  
(A)11 (B)12  
(C)13 (D)14
26. \_\_\_\_\_ 是世界上第一个以离子推进器为主要动力的空间探测器。  
(A)“深空”1 号 (B)“伽利略”号  
(C)“卡西尼”号 (D)“机遇”号
27. 新中国试制成功的第一架飞机是\_\_\_\_\_。  
(A)歼教 1 (B)初教 5  
(C)初教 6 (D)歼 5
28. 我国自行设计制造并投入成批生产和大量装备部队的第一种飞机是\_\_\_\_\_。  
(A)歼教 1 (B)初教 6  
(C)歼 5 (D)歼 6

29. 我国第一架喷气式战斗机是\_\_\_\_\_。
- (A) 歼教 1 (B) 初教 5  
(C) 初教 6 (D) 歼 5
30. 新中国自行设计并研制成功的第一架飞机是\_\_\_\_\_。
- (A) 歼教 1 (B) 初教 5  
(C) 初教 6 (D) 歼 5
31. 在我国战斗机中首次采用锥形机头和从机身两侧进气方式的飞机是\_\_\_\_\_。
- (A) 强 5 (B) 轰 6  
(C) 歼 10 (D) 飞豹
32. 新中国制造的第一架小型运输机是\_\_\_\_\_。
- (A) 运 5 (B) “北京”1 号  
(C) 运 11 (D) “翔凤”
33. 2003 年 10 月 26 日,我国第一架拥有自主知识产权、适用于私人商务活动的轻型飞机\_\_\_\_\_首次试飞成功,填补了我国通用航空领域 4~5 座轻小型飞机生产的空白。
- (A) 运 12 (B) “小鹰”500  
(C) 运 10 (D) “翔凤”
34. 中国自行研制的 ARJ21 采用的发动机属于\_\_\_\_\_。
- (A) 涡轮螺桨发动机 (B) 涡轮风扇发动机  
(C) 涡轮轴发动机 (D) 涡轮桨扇发动机
35. 我国研制的第二代大型直升机是\_\_\_\_\_。
- (A) 直 4 (B) 直 5  
(C) 直 8 (D) 直 9
36. 1980 年,我国引进法国专利生产的\_\_\_\_\_直升机,是一种代表 20 世纪 70 年代后期先进水平的新型多用途直升机。
- (A) 直 4 (B) 直 5  
(C) 直 8 (D) 直 9
37. 我国驻港部队空军使用的直升机是\_\_\_\_\_型军用直升机。
- (A) 直 4 (B) 直 5  
(C) 直 8 (D) 直 9
38. \_\_\_\_\_直升机是我国第一种自行设计制造并拥有自主知识产权的直升机。
- (A) 直 8 (B) 直 9  
(C) 直 10 (D) 直 11
39. 我国仿制的 P-2 导弹属于\_\_\_\_\_。
- (A) 近程地地导弹 (B) 中近程地地导弹

- (C)远程地地导弹 (D)远程地空导弹
40. 1960年11月5日,\_\_\_\_\_在我国西北某试验基地试验成功,这是我国军事武器装备历史上的一个重要里程碑。
- (A)“北京”1号 (B)“北京”2号  
(C)T-7M导弹 (D)仿制的P-2导弹
41. \_\_\_\_\_,我国原子弹爆炸成功。
- (A)1964年6月29日 (B)1964年10月16日  
(C)1966年10月27日 (D)1967年5月26日
42. \_\_\_\_\_,我国导弹核武器的试验成功,表明我国有了可用于实战的核导弹。
- (A)1964年6月29日 (B)1964年10月16日  
(C)1966年10月27日 (D)1967年5月26日
43. 1966年10月27日,我国\_\_\_\_\_装载着真正的核弹头从试验场发射升空,并试验成功。
- (A)近程地地导弹 (B)中近程地地导弹  
(C)中程地地导弹 (D)远程地地导弹
44. \_\_\_\_\_,我国第一枚洲际液体地地导弹从西北某试验基地发射升空,经过30min的飞行,准确到达南太平洋预定海域,使我国成为世界上第三个拥有洲际导弹的国家。
- (A)1980年5月18日 (B)1982年10月12日  
(C)1988年9月15日 (D)1989年5月21日
45. 我国完全掌握了导弹核潜艇水下发射技术的标志是\_\_\_\_\_。
- (A)我国常规动力潜艇成功地从水下发射了我国第一枚固体推进剂战略导弹  
(B)我国常规动力潜艇成功地从水下发射了我国第一枚液体推进剂战略导弹  
(C)我国核动力潜艇从水下发射固体潜地导弹定型试验获得圆满成功  
(D)我国核动力潜艇从水下发射液体潜地导弹定型试验获得圆满成功
46. 1970年4月24日21时35分,中国第一枚运载火箭\_\_\_\_\_携带着中国的第一颗人造地球卫星,从我国酒泉卫星发射场发射升空,10分钟后,卫星顺利进入轨道。
- (A)“长征”1号 (B)“长征”2号  
(C)“长征”3号 (D)“长征”4号
47. 我国“长征”系列运载火箭中主要用于发射低轨道小型、微型卫星的是\_\_\_\_\_。
- (A)“长征”1号丁 (B)“长征”2号E  
(C)“长征”2号丙 (D)“长征”3号乙
48. 为适应国际卫星发射市场的需要,我国研制了简称为“长二捆”的\_\_\_\_\_运载火箭。
- (A)“长征”1号丁 (B)“长征”2号E  
(C)“长征”2号丙 (D)“长征”3号乙

49. 1992年8月14日, \_\_\_\_\_ 火箭将第一颗澳星送入太空, 卫星准确入轨。  
(A)“长征”1号丁 (B)“长2捆”  
(C)“长征”2号丙 (D)“长征”3号乙
50. 1984年4月8日, \_\_\_\_\_ 运载火箭成功将我国“东方红”2号试验通信卫星送入预定地球同步轨道。  
(A)“长征”1号 (B)“长征”2号  
(C)“长征”3号 (D)“长征”4号
51. 1994年11月30日, \_\_\_\_\_ 运载火箭把我国新一代实用通信卫星“东方红”3号发射成功。  
(A)“长征”3号甲 (B)“长征”3号乙  
(C)“长征”3号丙 (D)“长征”4号
52. 1997年8月, \_\_\_\_\_ 运载火箭将重3770 kg的亚洲功率最大的通信卫星(菲律宾马部海卫星)送入预定轨道。  
(A)“长征”3号甲 (B)“长征”3号乙  
(C)“长征”3号丙 (D)“长征”4号
53. 1999年5月10日, \_\_\_\_\_ 运载火箭成功地发射了“风云”1号气象卫星, 并搭载了“实践”5号科学实验卫星。  
(A)“长征”3号甲 (B)“长征”3号乙  
(C)“长征”4号甲 (D)“长征”4号乙
54. “风云”1号气象卫星属于\_\_\_\_\_。  
(A)近地轨道返回式遥感卫星 (B)地球静止轨道气象卫星  
(C)太阳同步轨道气象卫星 (D)地球同步轨道气象卫星
55. “风云”2号气象卫星属于\_\_\_\_\_。  
(A)近地轨道返回式遥感卫星 (B)地球静止轨道气象卫星  
(C)太阳同步气象卫星 (D)地球同步轨道气象卫星
56. 2008年5月27日, 首颗\_\_\_\_\_气象卫星发射成功, 标志着我国气象卫星研制和应用水平进入了新的发展阶段。  
(A)“风云”2号 (B)“风云”3号  
(C)“风云”4号 (D)“风云”5号
57. 中国和巴西联合研制的\_\_\_\_\_卫星, 是我国在卫星研制领域与国外首次合作的成果。  
(A)“东方红”1号 (B)“风云”1号  
(C)“资源”1号 (D)“实践”1号
58. 下列关于大气的说法错误的是\_\_\_\_\_。  
(A)大气层总质量的90%集中在离地球表面15km高度以内  
(B)在2000多千米高度以上, 大气极其稀薄

(C)大气层没有明显的上限,它的各种特性沿水平方向上变化很大  
(D)空气压强和密度都随高度增加而降低,而温度则随高度变化有很大差异

59. 在离地球表面 10 km 高度,压强约为海平面压强的\_\_\_\_\_。  
(A)1/2 (B)1/3  
(C)1/4 (D)1/5
60. 在离地球表面 10km 高度,空气密度相当于海平面空气密度的\_\_\_\_\_。  
(A)1/2 (B)1/3  
(C)1/4 (D)1/5
61. 大气中受地面影响最大的一层是\_\_\_\_\_。  
(A)对流层 (B)平流层  
(C)中间层 (D)热层
62. 中间层大气主要是\_\_\_\_\_的流动。  
(A)铅垂方向和水平方向 (B)铅垂方向  
(C)无特定方向 (D)水平方向
63. 下列不属于地球空间环境的是\_\_\_\_\_。  
(A)高能粒子环境 (B)地球高层大气环境  
(C)电离层环境 (D)磁环境
64. 以下关于行星际空间环境的说法错误的是\_\_\_\_\_。  
(A)具有强度很大的来自银河系的高能带电粒子 (B)具有极高真空度  
(C)存在着太阳连续发射的电磁辐射 (D)存在稳定的等离子体流
65. 下列关于声速的说法错误的是\_\_\_\_\_。  
(A)水中的声速大约为 1 440 m/s  
(B)介质的可压缩性越小,声速越小  
(C)声速随着温度的变化而变化  
(D)在不可压缩介质中,声速将趋于无限大
66. 流体微团的速度、密度和压力等参数不随时间变化的流体是\_\_\_\_\_。  
(A)理想流体 (B)非定常流体  
(C)不可压缩流体 (D)定常流体
67. 流体微团的速度、密度和压力等参数随时间变化的流体称为\_\_\_\_\_。  
(A)理想流体 (B)黏性流体  
(C)可压缩流体 (D)非定常流体
68. 关于大气黏性的说法错误的是\_\_\_\_\_。  
(A)它是相邻大气层之间相互运动时产生的牵扯作用力  
(B)主要是由于气体分子作不规则运动的结果

- (C)随着流体温度的升高,气体的黏性将减小  
(D)流体的黏性和温度是有关系的
69. 在其他条件不变的情况下,速度差越大,流体间的内摩擦力\_\_\_\_\_。  
(A)越小 (B)越大  
(C)不变 (D)越接近于零
70. 由于水的黏性,水在水槽中稳定流动时,紧靠水槽壁面处的水的流速为\_\_\_\_\_。  
(A)非零常数 (B)零  
(C)趋于无穷大 (D)与水槽中心的流速相等
71. 在\_\_\_\_\_的各个点上,它的切线方向就是该点处流体微团的流动速度方向。  
(A)流线 (B)流面  
(C)流管 (D)流体
72. 在河道浅而窄的地方,水流得比较快,在河道宽而深的地方,水流得比较慢,这是流体\_\_\_\_\_的体现。  
(A)连续性定理 (B)相对运动原理  
(C)伯努利定理 (D)高速气流的特点
73. 人站在两栋高楼中间要比站在平坦开阔的地方感觉风要大,这是流体\_\_\_\_\_的体现。  
(A)连续性定理 (B)相对运动原理  
(C)伯努利定理 (D)高速气流的特点
74. 低速气流在变截面的管道中流动时,以下说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)横截面积的变化引起的密度变化占主导地位  
(B)流体的流速与截面面积呈正比  
(C)可以认为气体是不可压缩的  
(D)在压强小的地方流速小。
75. 超声速气流在变截面的管道中流动时,以下说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)随着管道的逐渐变粗流速逐渐减慢  
(B)随着管道的逐渐变细流速逐渐加快  
(C)由于管道后部的压力较高,使流速逐渐减慢  
(D)横截面积变化引起的密度变化占了主导地位
76. 当气流流过平板剖面时,以下说法错误的是\_\_\_\_\_。  
(A)当平板剖面与相对速度夹角为零时,阻力很小,且不会产生升力  
(B)当平板剖面与相对速度夹角为 $90^\circ$ 时,产生的空气动力全部都是阻力  
(C)当平板剖面与相对速度成一定夹角( $0^\circ\sim 90^\circ$ )时,既有升力又有阻力  
(D)当平板剖面与相对速度夹角为零时,很容易发生气流分离
77. 图 24 所示的增升装置为\_\_\_\_\_。

(A)简单式襟翼

(B)富勒式襟翼

(C)双缝式襟翼

(D)三缝襟翼

78. 图 25 所示的增升装置为\_\_\_\_\_。

(A)简单式襟翼

(B)富勒式襟翼

(C)双缝式襟翼

(D)三缝襟翼

79. 图 26 所示的增升装置为\_\_\_\_\_。

(A)简单式襟翼

(B)富勒式襟翼

(C)双缝式襟翼

(D)三缝襟翼

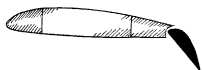


图 24

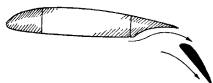


图 25

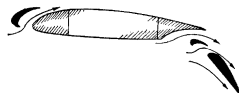


图 26

80. 扰流片是飞机的\_\_\_\_\_。

(A)增升装置

(B)减升装置

(C)减阻装置

(D)操纵舵面

81. 涡流发生器的作用是消除\_\_\_\_\_。

(A)压差阻力

(B)干扰阻力

(C)诱导阻力

(D)附面层

82. 附面层中摩擦阻力较大的是\_\_\_\_\_。

(A)层流层

(B)紊流层

(C)附面层内层

(D)附面层外层

83. 附面层中摩擦阻力较小的是\_\_\_\_\_。

(A)层流层

(B)紊流层

(C)附面层内层

(D)附面层外层

84. 用前缘向下弯曲的弯板来代替平板是为了消除\_\_\_\_\_。

(A)激波阻力

(B)诱导阻力

(C)干扰阻力

(D)附面层分离

85. 飞机采用跨声速面积律技术是为了减小\_\_\_\_\_。

(A)黏性摩擦阻力

(B)黏性压差阻力

(C)干扰阻力

(D)诱导阻力

86. 关于雷诺数的说法正确的是\_\_\_\_\_。

(A)雷诺数与摩擦阻力在总阻力中所占的比例大小成正比

(B)雷诺数与飞机的飞行速度成反比



- (C)雷诺数与空气的黏性系数成正比  
(D)雷诺数与飞机的飞行速度成正比
87. 流动雷诺数越小,空气黏性的作用\_\_\_\_\_。  
(A)越小 (B)越大  
(C)不变 (D)二者无关
88. 与紊流相比,层流的流动雷诺数\_\_\_\_\_。  
(A)较大 (B)较小  
(C)相同 (D)不一定
89. 理想流体的流动雷诺数\_\_\_\_\_。  
(A)趋于零 (B)是常数  
(C)趋于无限大 (D)很小
90. 下列关于“边条涡”的说法错误的是\_\_\_\_\_。  
(A)在较小的迎角下边条前缘气流分离,产生边条涡,容易造成失速  
(B)对基本翼上翼面产生有利的气流影响  
(C)使上翼面的压力下降而升力增加  
(D)能够延缓和减轻基本翼上气流的分离
91. 飞机飘摆现象形成的原因是\_\_\_\_\_。  
(A)横侧向静稳定作用不足 (B)横侧向静稳定作用过大  
(C)纵向静稳定作用不足 (D)纵向静稳定作用过大
92. 直升机受到扰动后,其纵向运动和横向运动一般表现为\_\_\_\_\_。  
(A)非周期衰减运动 (B)非周期发散运动  
(C)周期减幅运动 (D)周期增幅运动
93. 直接影响近地轨道卫星和空间站的轨道寿命的摄动力是\_\_\_\_\_。  
(A)地球扁率 (B)大气阻力  
(C)天体引力 (D)太阳辐射压力
94. 地球扁率摄动是指\_\_\_\_\_对卫星运动的影响。  
(A)南北两级  
(B)地球的非圆球体形状及内部密度分布  
(C)地球质量  
(D)赤道隆起
95. 航天器在控制系统作用下可以按人们的要求使轨道发生改变,这种有目的的轨道变动,称为\_\_\_\_\_。  
(A)轨道机动 (B)轨道改变  
(C)轨道转移 (D)轨道制动

96. 当初轨道与终轨道相交(或相切)时施加一次推力冲量,使航天器由原初轨道转入终轨道,称为\_\_\_\_\_。
- (A)轨道转移 (B)轨道改变  
(C)轨道交会 (D)轨道修正
97. 轨道改变在\_\_\_\_\_进行是比较经济的。
- (A)近地点 (B)初轨道与终轨道的相交点  
(C)远地点 (D)初轨道与终轨道的相切点
98. 当初轨道与终轨道不相交或不相切时,至少要施加两次推力冲量才能使航天器由初轨道进入终轨道,这种情况称为\_\_\_\_\_。
- (A)轨道改变 (B)轨道转移  
(C)轨道交会 (D)轨道修正
99. 以下对霍曼转移的叙述不正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)它是最省能量的轨道转移  
(B)至少要施加两次推力冲量才能实现  
(C)不需要经过过渡轨道  
(D)在两个不同高度的同心圆轨道之间进行
100. 地球静止卫星宜采用的发射入轨方式是\_\_\_\_\_。
- (A)直接入轨 (B)加速入轨  
(C)滑行入轨 (D)过渡入轨
101. 两个航天器经过一连串轨道机动,使这两个航天器在同一时间,以相同的速度到达空间的同一位置,这就是\_\_\_\_\_。
- (A)轨道改变 (B)轨道转移  
(C)轨道交会 (D)轨道修正
102. 发射低轨道航天器宜采用的发射入轨方式是\_\_\_\_\_。
- (A)直接入轨 (B)加速入轨  
(C)滑行入轨 (D)过渡入轨
103. 发射中、高轨道航天器宜采用的发射入轨方式是\_\_\_\_\_。
- (A)直接入轨 (B)加速入轨  
(C)滑行入轨 (D)过渡入轨
104. 环月探测器宜采用的发射入轨方式是\_\_\_\_\_。
- (A)直接入轨 (B)加速入轨  
(C)滑行入轨 (D)过渡入轨
105. 当卫星自旋速度变慢时为了增加自旋速度,卫星上通常要安装\_\_\_\_\_。
- (A)磁性线圈 (B)陀螺转子

- (C)速度喷嘴 (D)阻尼器
106. 为校正卫星自旋轴,卫星上通常要安装\_\_\_\_\_。
- (A)磁性线圈 (B)陀螺转子  
(C)速度喷嘴 (D)阻尼器
107. 为阻止卫星自旋轴的摆动,卫星上通常要安装\_\_\_\_\_。
- (A)磁性线圈 (B)陀螺转子  
(C)速度喷嘴 (D)阻尼器
108. 我国的第1颗卫星“东方红”1号和1984年发射的试验通信卫星“东方红”2号都是\_\_\_\_\_卫星。
- (A)自旋稳定 (B)重力梯度稳定  
(C)磁力稳定 (D)三轴稳定
109. 我国的“实践”1号实验卫星的姿态稳定控制方式是\_\_\_\_\_。
- (A)自旋稳定 (B)三轴姿态控制  
(C)重力梯度稳定 (D)三轴稳定控制
110. 下列卫星中,\_\_\_\_\_的姿态稳定控制方式是重力梯度稳定方式。
- (A)日本地球资源卫星 (B)美国“探险者”29号卫星  
(C)中巴资源卫星 (D)“东方红”二号通信卫星
111. 圆轨道或偏心率较小的椭圆轨道比较适合\_\_\_\_\_的姿态控制方式。
- (A)自旋稳定法 (B)重力梯度稳定  
(C)磁力稳定 (D)三轴稳定法
112. 中国和巴西合作的中巴资源卫星的姿态稳定控制方式是\_\_\_\_\_。
- (A)自旋稳定 (B)三轴姿态控制  
(C)重力梯度稳定 (D)三轴稳定控制
113. 下列不属于燃气涡轮发动机的是\_\_\_\_\_。
- (A)涡轮喷气发动机 (B)涡轮风扇发动机  
(C)冲压喷气发动机 (D)涡轮桨扇发动机
114. 按形成喷气流动能的能源的不同,火箭发动机可分为\_\_\_\_\_两大类。
- (A)液体火箭发动机和固体火箭发动机  
(B)化学火箭发动机和非化学火箭发动机  
(C)电火箭发动机和核火箭发动机  
(D)固—液混合发动机和火箭冲压发动机
115. 不适合大、中型飞机使用的发动机是\_\_\_\_\_。
- (A)涡轮风扇发动机 (B)涡轮桨扇发动机  
(C)涡轮螺旋桨发动机 (D)活塞发动机

116. 不属于喷气式发动机的是\_\_\_\_\_。
- (A)火箭发动机 (B)组合发动机  
(C)活塞式发动机 (D)空气喷气发动机
117. 活塞发动机的活塞的上下移动靠\_\_\_\_\_转变成螺旋桨轴的转动。
- (A)活塞 (B)连杆机构  
(C)气体压缩 (D)气体膨胀
118. 在活塞式发动机的工作过程中,火花塞点火发生在\_\_\_\_\_。
- (A)进气行程 (B)排气行程  
(C)压缩行程 (D)膨胀行程
119. 活塞式发动机的运转速度很高,气缸内每秒钟要点火燃烧\_\_\_\_\_次。
- (A)几 (B)几十  
(C)几百 (D)几千
120. 先进的活塞式发动机的功率重量比可达\_\_\_\_\_ kW/kg 左右。
- (A)1.0~1.2 (B)1.45~1.65  
(C)1.85~1.95 (D)2.75~2.85
121. 先进活塞发动机的耗油率在\_\_\_\_\_ kg/(kW·h)左右。
- (A)0.46~0.48 (B)0.36~0.38  
(C)0.26~0.28 (D)0.16~0.18
122. 涡轮喷气发动机的耗油率的单位是\_\_\_\_\_。
- (A)kg / s (B)kg / (N·h)  
(C)kg / (kw·h) (D)ml / h
123. 现代涡轮喷气发动机的推力可达\_\_\_\_\_。
- (A)几千牛 (B)几万牛  
(C)几十万牛 (D)几百万牛
124. 下列不属于燃气涡轮发动机核心机组成部分的是\_\_\_\_\_。
- (A)尾喷管 (B)压气机  
(C)燃烧室 (D)涡轮
125. 对于进入发动机燃烧室的空气以下说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)大多数气流流到火焰筒的后段时又从火焰筒上的孔洞进入火焰筒内  
(B)高压空气燃烧后分为两股  
(C)大部分气流与燃料混合进行燃烧  
(D)少部分气流用来冷却火焰筒
126. 涡轮喷气发动机较适合于飞行  $Ma$  在\_\_\_\_\_之间的飞机。
- (A)0.4~0.7 (B)0.7~1.5

- (C)0.7~3 (D)3~5
127. 涡轮喷气发动机在\_\_\_\_\_ km 的高度上可以获得最大飞行速度。  
 (A)6~8 (B)8~12  
 (C)12~20 (D)25~30
128. 涡轮喷气发动机的使用高度一般不超过\_\_\_\_\_ km。  
 (A)15 (B)20  
 (C)30 (D)40
129. 涡轮风扇发动机的主要结构与涡轮喷气发动机的不同之处是\_\_\_\_\_。  
 (A)增加了减速装置 (B)压气机不同  
 (C)燃烧室不同 (D)有内外两个涵道
130. 涡轮风扇发动机的加力燃烧室与涡轮喷气发动机的加力燃烧室相比,其不同之处在于\_\_\_\_\_。  
 (A)混合气体含氧量较低 (B)产生的推力更大  
 (C)增加了旋转的部件 (D)加力比较小
131. 英国罗尔斯·罗伊斯公司研制的“飞马”发动机属于\_\_\_\_\_发动机。  
 (A)涡轮桨扇 (B)垂直起落  
 (C)涡轮轴 (D)涡轮螺桨
132. 如图 27 冲压喷气发动机结构中,部件 2 的名称为\_\_\_\_\_。  
 (A)燃油喷嘴 (B)喷管  
 (C)燃烧室 (D)进气口
133. 如图 27 冲压喷气发动机结构中,部件 3 的名称为\_\_\_\_\_。  
 (A)燃油喷嘴 (B)喷管  
 (C)燃烧室 (D)进气口

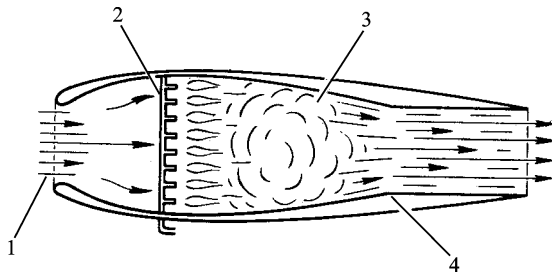


图 27

134. 美国“水星”号载人飞船采用的是\_\_\_\_\_火箭推进系统。  
 (A)液体单组元 (B)液体双组元

(C) 液体三组元

(D) 固体

135. 液体火箭发动机的燃烧室温度可达\_\_\_\_\_。

(A) 1 000~2 000 °C

(B) 2 000~3 000 °C

(C) 3 000~4 000 °C

(D) 4 000~5 000 °C

136. 三维药柱一般适用于\_\_\_\_\_类型发动机。

(A) 小型固体火箭发动机

(B) 中型固体火箭发动机

(C) 大型固体火箭发动机

(D) 姿态控制发动机

137. 冲压发动机常与其他发动机组合使用,如图 28 所示为\_\_\_\_\_组合发动机。

(A) 液体火箭—冲压发动机

(B) 固体火箭—冲压发动机

(C) 涡轮—冲压发动机

(D) 涡轮风扇—冲压发动机

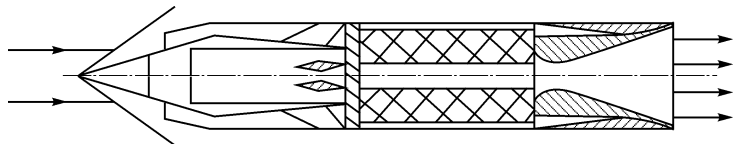


图 28

138. 冲压发动机常与其他发动机组合使用,如图 29 所示为\_\_\_\_\_组合发动机。

(A) 液体火箭—冲压发动机

(B) 固体火箭—冲压发动机

(C) 涡轮—冲压发动机

(D) 涡轮风扇—冲压发动机

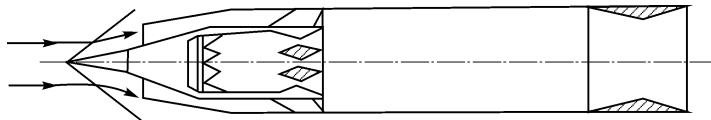


图 29

139. 冲压发动机常与其他发动机组合使用,如图 30 所示为\_\_\_\_\_组合发动机。

(A) 液体火箭—冲压发动机

(B) 固体火箭—冲压发动机

(C) 涡轮—冲压发动机

(D) 涡轮风扇—冲压发动机

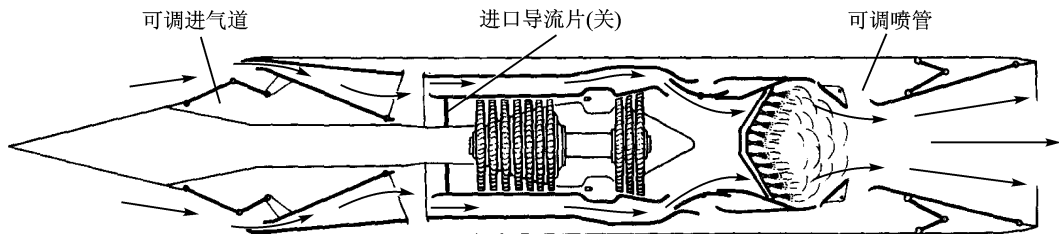


图 30

140. 核火箭发动机较适合于\_\_\_\_\_。
- (A)长期工作的航天器 (B)航天器的姿态控制  
(C)航天器的位置保持 (D)航天器的变轨
141. 串联型多级火箭的各子级发动机工作顺序是\_\_\_\_\_进行。
- (A)同时 (B)依次  
(C)可同时也可依次 (D)交替
142. 并联型多级火箭的各子级发动机工作顺序是\_\_\_\_\_进行。
- (A)同时 (B)依次  
(C)可同时也可依次 (D)交替
143. 串联式火箭在下面级发动机推力尚未消失就进行两级分离属于\_\_\_\_\_。
- (A)冷分离 (B)热分离  
(C)快分离 (D)慢分离
144. 串联式火箭在下面级推力已基本消失的情况下进行两级分离属于\_\_\_\_\_。
- (A)冷分离 (B)热分离  
(C)快分离 (D)慢分离
145. 串联式火箭在热分离过程中依靠\_\_\_\_\_使两级分离。
- (A)专用分离装置 (B)上面级加速,而下面级减速  
(C)分离冲量装置 (D)连接解锁装置
146. 串联式火箭在冷分离过程中依靠\_\_\_\_\_使两级分离。
- (A)气流吹离 (B)上面级加速,而下面级减速  
(C)分离冲量装置 (D)连接解锁装置
147. 运载火箭是在\_\_\_\_\_的基础上发展起来的。
- (A)探空火箭 (B)V-1 火箭  
(C)V-2 导弹 (D)洲际弹道导弹
148. 运载火箭一般将储箱底作成外凸形状,是为了\_\_\_\_\_。
- (A)提高储箱承受内压的能力 (B)提高储箱承受轴向载荷的能力  
(C)提高储箱承受弯矩的能力 (D)提高储箱承受扭矩的能力
149. 航空航天发动机工作时不需要测量\_\_\_\_\_参数。
- (A)温度 (B)转速  
(C)燃料密度 (D)燃油油量
150. 关于导体电阻与温度的变化关系说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)金属导体的电阻随温度升高而减小  
(B)金属导体的电阻随温度升高而增大  
(C)金属导体的电阻与温度变化无关

(D)金属导体的电阻不随温度变化而变化

151. 下列哪个参数与物体温度无确定的函数关系\_\_\_\_\_。
- (A)弹性模量 (B)湿度  
(C)体积 (D)导磁率
152. 热电偶方式适合于测量\_\_\_\_\_温度。
- (A)喷气发动机进气温度 (B)活塞发动机汽缸头温度  
(C)座舱温度 (D)大气温度
153. 飞行器的压力传感器测量的压力实际上是\_\_\_\_\_。
- (A)飞行器所受的压强 (B)飞行器所受的压力  
(C)硅膜片受到的压力 (D)流体介质的压强
154. 下列选项中,\_\_\_\_\_特别适合于发动机主轴等高速运转部件的非接触式测量。
- (A)声敏电阻脉冲传感器 (B)热敏电阻传感器  
(C)磁敏电阻脉冲传感器 (D)光敏电阻脉冲传感器
155. 具有平衡回路的液浮摆式加速度计是通过\_\_\_\_\_得到加速度值的。
- (A)直接测量加速度 (B)测量力矩器的电压或电流并换算  
(C)测量力矩器的恢复力并换算 (D)测量转轴的转角并换算
156. 当迎角传感器采用两个互相垂直的叶片时,水平叶片和垂直叶片可分别测量\_\_\_\_\_。
- (A)侧滑角和俯仰角 (B)滚转角和俯仰角  
(C)俯仰角和侧滑角 (D)俯仰角和滚转角
157. 气压式高度表的测量精度与\_\_\_\_\_因素无关。
- (A)天气变化 (B)机械传动间隙  
(C)膜盒弹性 (D)标准气压与高度的关系
158. 如图 31 所示的气压式高度表测量原理图中,标号 2 的名称为\_\_\_\_\_。
- (A)指针 (B)刻度盘  
(C)放大传动机构 (D)压力传感器
159. 如图 31 所示的气压式高度表测量原理图中,标号 3 的名称为\_\_\_\_\_。
- (A)指针 (B)刻度盘  
(C)放大传动机构 (D)真空膜盒
160. 气压式高度表的真空膜盒感受的是大气的\_\_\_\_\_。
- (A)静压 (B)动压  
(C)总压 (D)没有压力
161. 气压式高度表的主要的元件是\_\_\_\_\_。
- (A)指针 (B)刻度盘  
(C)放大传动机构 (D)压力传感器



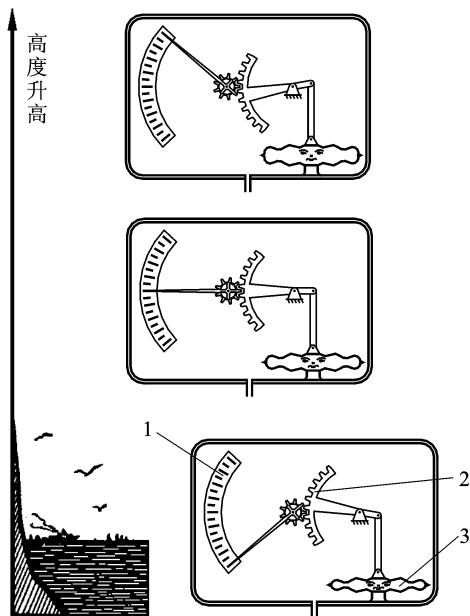


图 31

162. 气压式高度表中的压力传感器内部压力值为\_\_\_\_\_。
- (A) 零  
(B) 同大气静压  
(C) 标准大气压  
(D) 随高度不同而变化
163. 调频式无线电高度表的测量值与\_\_\_\_\_有关。
- (A) 气压变化  
(B) 接收频率与发射频率的频率差  
(C) 温度变化  
(D) 脉冲宽度
164. 下列关于调频式无线电高度表说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A) 调频式高度表发射的是连续的变幅无线电波  
(B) 无线电高度表测量的是绝对高度  
(C) 调频式无线电高度表比脉冲式测量精度低  
(D) 无线电波走过的路线是飞行器—地面—飞行器
165. 气压式升降速度表与气压式速度表的区别有\_\_\_\_\_。
- (A) 升降速度表的开口膜盒内接通的是总压, 而速度表的开口膜盒内接通的是静压  
(B) 升降速度表的开口膜盒内接通的是静压, 而速度表的开口膜盒内接通的是总压  
(C) 升降速度表的开口膜盒感受的是动压, 而速度表的开口膜盒感受的是静压  
(D) 升降速度表包括真空膜盒, 而速度表包括开口膜盒

166. 飞行器的姿态角是相对于\_\_\_\_\_坐标系的。
- (A)地球 (B)机体  
(C)气流 (D)航迹
167. 以下哪种陀螺仪测量精度最高\_\_\_\_\_。
- (A)液浮陀螺 (B)激光陀螺  
(C)压电陀螺 (D)机械陀螺
168. 激光陀螺的可逆计数器输出的是\_\_\_\_\_。
- (A)线位移 (B)线速度  
(C)角位移 (D)角速度
169. 激光陀螺的频率计输出的是\_\_\_\_\_。
- (A)线位移 (B)线速度  
(C)角位移 (D)角速度
170. 在陀螺地平仪中,下面关于摆式敏感元件的描述正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)提供垂直基准  
(B)它是一个气泡式水平仪  
(C)气泡两端有两个相互连通的电极  
(D)由两个互相垂直摆放的液体开关组成
171. 头盔显示系统的信息通过\_\_\_\_\_投影到目镜的组合玻璃上,以图形、字符等方式使飞行员在观察外界的同时能看到这些信息。
- (A)前目镜 (B)成像系统  
(C)电子组件 (D)瞄准器
172. 头盔显示系统中,能够通过一定的检测方法检测头盔运动的部分是\_\_\_\_\_。
- (A)目镜 (B)成像系统  
(C)电子组件 (D)头盔定位系统
173. 头盔显示系统中,驱动跟随头盔一起转动的武器和设备的部分是\_\_\_\_\_。
- (A)瞄准器 (B)成像系统  
(C)电子组件 (D)头盔定位系统
174. 自动测向器(ADF)工作的无线电频率属于\_\_\_\_\_。
- (A)短波 (B)中波  
(C)中长波段 (D)长波
175. 全向信标系统由地面全向信标台向机上接受装置发射的电波是\_\_\_\_\_电波。
- (A)定幅 (B)定向  
(C)调幅 (D)变向
176. 测距无线电导航系统(DME)是通过测量\_\_\_\_\_参数来测距的。

- (A)信号传播速度  
(C)信号相位
- (B)信号往返时间  
(D)相位差
177. 测距无线电导航系统测量的是\_\_\_\_\_。
- (A)飞行器的高度  
(C)飞行器到地面导航台的斜距
- (B)飞行器到导航台的水平距离  
(D)飞行器的位置
178. 称为“塔康”的战术空中导航系统可以同时完成对\_\_\_\_\_两种导航参数的测量。
- (A)测速和测向  
(C)测速和测高
- (B)测距和测向  
(D)测速和测距
179. 利用测距差无线电导航系统确定飞机方位至少要有几个导航台\_\_\_\_\_。
- (A)1个  
(C)3个
- (B)2个  
(D)4个
180. 目前唯一能为水下 20~30m 处的潜艇导航的技术是\_\_\_\_\_。
- (A)测向无线电导航  
(C)测距差无线电导航
- (B)测距无线电导航  
(D)测速无线电导航
181. 测定连续正弦波相位差的测距差导航系统是\_\_\_\_\_。
- (A)罗兰 A 系统  
(C)罗兰 C 系统
- (B)欧米茄系统  
(D)罗兰 D 系统
182. 单独利用惯性导航系统不能获得\_\_\_\_\_参数。
- (A)加速度  
(C)航迹
- (B)速度  
(D)航向
183. 捷联式惯性导航系统与平台式惯性导航系统的主要区别是前者没有\_\_\_\_\_。
- (A)惯性测量组件  
(C)惯导平台
- (B)计算机  
(D)显示器
184. 下列关于平台式惯性导航系统的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)加速度计安装在机体上  
(C)通过计算机建立数字平台
- (B)加速度计不受飞行器姿态的影响  
(D)安装有绕三轴的角速度陀螺
185. 下列关于捷联式惯性导航系统的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)采用数字平台  
(B)与平台式惯性导航系统比较构造复杂,可靠度低  
(C)加速度计安装在平台上  
(D)运算量比平台式惯性导航系统小得多
186. 以下关于 GPS 系统的描述不正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)可全天候工作  
(C)用户数量不受限制
- (B)隐蔽性较差  
(D)用户设备只接收不发射

187. 图 32 中网格中的数字表示\_\_\_\_\_。

(A)地形的  $x$  坐标

(B)地形的  $y$  坐标

(C)地面高度的平均值

(D)飞行器位置距出发点的距离

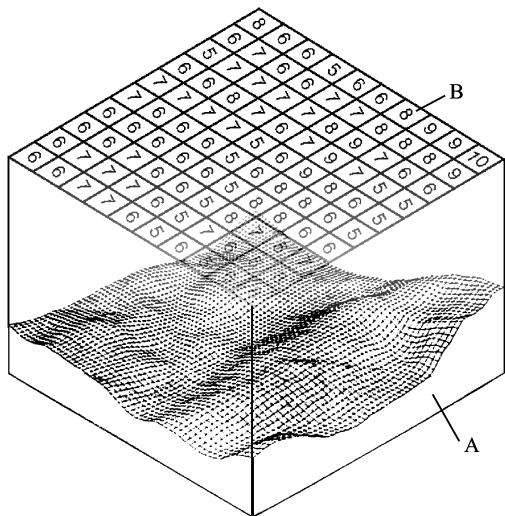


图 32

188. 地形匹配导航的辅助导航系统中,提供地理位置信息的硬件设备是\_\_\_\_\_。

(A)惯性导航系统

(B)无线电高度表

(C)气压式高度表或大气数据系统

(D)雷达高度表

189. 地形匹配导航的辅助导航系统中,提供真实高度的硬件设备是\_\_\_\_\_。

(A)惯性导航系统

(B)无线电高度表

(C)气压式高度表或大气数据系统

(D)导航计算机和大容量存储器

190. 地形匹配导航的辅助导航系统中,提供绝对高度的硬件设备是\_\_\_\_\_。

(A)惯性导航系统

(B)无线电高度表

(C)气压式高度表或大气数据系统

(D)导航计算机和大容量存储器

191. 地形匹配导航的辅助导航系统中,进行匹配计算和存放数字地图的硬件设备是\_\_\_\_\_。

(A)惯性导航系统

(B)无线电高度表

(C)气压式高度表或大气数据系统

(D)导航计算机和大容量存储器

192. 天文导航是通过\_\_\_\_\_来确定飞行器的\_\_\_\_\_的一种导航技术。

(A)观测地球;位置和航向

(B)观测天体;位置和航向

(C)观测地球;速度和高度

(D)观测天体;速度和高度

193. 根据天文测向的原理,飞行器的真实航向角是\_\_\_\_\_得到的。

(A)天体航向角减去天体方位角

(B)天体方位角减去天体航向角

- (C)天体方位角加上天体航向角 (D)天体方位角通过复杂的几何计算
194. 电传操纵系统与机械操纵系统相比,以下描述不正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)改善了操纵品质 (B)减轻了操纵系统的重量  
(C)故障概率低 (D)操纵灵敏
195. 微波着陆系统(MLS)可引导飞机在\_\_\_\_\_类气象条件下着陆。
- (A) I (B) II  
(C) III (D) IV
196. I类着陆条件的决断高度为\_\_\_\_\_米。
- (A)15 (B)30  
(C)50 (D)60
197. II类着陆条件的决断高度为\_\_\_\_\_米。
- (A)15 (B)30  
(C)50 (D)60
198. 雷达是无线电\_\_\_\_\_的简称。
- (A)通讯与测距 (B)探测与定位  
(C)通讯与定位 (D)探测与导航
199. 关于雷达基本原理的叙述不正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)通过无线电设备向空间发射无线电波  
(B)目标回波全部反射回天线方向  
(C)无线电波在不同介质表面会像各个方向散射  
(D)雷达接收目标回波后可检测出目标的空间位置
200. 当两个目标距离很近时,电波返回的信号有可能出现重叠而难以区分,出现这一情况的距离称为雷达的\_\_\_\_\_。
- (A)距离分辨力 (B)角度分辨力  
(C)相位分辨力 (D)位置分辨力
201. 距离分辨力的大小在简单脉冲雷达中取决于\_\_\_\_\_。
- (A)气候条件 (B)雷达发射波束的尖锐程度  
(C)脉冲宽度 (D)两个目标的距离
202. 雷达在一定距离内分辨物体大小的能力称为雷达的\_\_\_\_\_。
- (A)距离分辨力 (B)角度分辨力  
(C)相位分辨力 (D)位置分辨力
203. 雷达角度分辨力取决于\_\_\_\_\_。
- (A)气候条件 (B)雷达发射波束的尖锐程度  
(C)脉冲宽度 (D)两个目标的距离

204. 雷达角度分辨力主要由\_\_\_\_\_决定。
- (A) 天线直径 (B) 波长  
(C) 脉冲宽度 (D) 天线直径与波长的比值
205. \_\_\_\_\_可以提高雷达距离分辨力。
- (A) 减小脉冲宽度 (B) 增大脉冲宽度  
(C) 增大发射信号的频率 (D) 减少发射信号的频谱宽度
206. \_\_\_\_\_可以提高雷达角度分辨力。
- (A) 减小天线口径 (B) 加大天线口径  
(C) 增大波长 (D) 提高波长与天线口径的比值
207. 近地警告系统工作的实时数据来源于\_\_\_\_\_。
- (A) 地面导航台的数据 (B) 系统自身获取的数据  
(C) 其他系统测得的实际飞行状态数据 (D) 事先存储的数据
208. 以下关于近地警告系统的描述不正确的是\_\_\_\_\_。
- (A) 用于起飞阶段  
(B) 用于进近着陆阶段  
(C) 具有风切变警告的能力  
(D) 飞机飞向垂直陡峭的地形时发出警告
209. 比强度是指\_\_\_\_\_。
- (A) 抗拉强度与密度之比 (B) 抗拉强度与重量之比  
(C) 弹性模量与密度之比 (D) 弹性模量与重量之比
210. 比刚度是指\_\_\_\_\_。
- (A) 抗拉强度与密度之比 (B) 抗拉强度与重量之比  
(C) 弹性模量与密度之比 (D) 弹性模量与重量之比
211. 氢气球的球面材料通常采用\_\_\_\_\_。
- (A) 玻璃纤维增强塑料 (B) 塑料薄膜  
(C) 高强度尼龙绸经涂敷气密涂料 (D) 凯芙拉-49 纤维
212. 氢气球中的切割器的作用是\_\_\_\_\_。
- (A) 任务完成后, 回收实验探测设备和试验仪器  
(B) 进行气球的方向控制  
(C) 任务完成后, 将气球与吊篮的连接缆绳切断  
(D) 升降控制时, 切断压舱物与气球的连接
213. 热气球的气囊材料通常采用\_\_\_\_\_。
- (A) 玻璃纤维增强塑料 (B) 塑料薄膜  
(C) 高强度尼龙绸经涂敷气密涂料 (D) 凯芙拉-49 纤维

214. 由于气球要向外散热,因此热气球要维持飞行高度,必须进行\_\_\_\_\_。  
(A)持续性加热 (B)自动加热  
(C)间歇式加热 (D)手动扩张气囊
215. 通常情况下,\_\_\_\_\_飞艇可以允许载荷有较大的变化。  
(A)纯浮力式 (B)硬式  
(C)浮力和气动升力混合式 (D)浮力和旋翼混合式
216. 通常情况下,\_\_\_\_\_飞艇有非常大的载重量,可以用来吊装重物,其起吊重量可达上百吨。  
(A)纯浮力式 (B)硬式  
(C)浮力和气动升力混合式 (D)浮力和旋翼混合式
217. 英国的“巨型起重机”属于\_\_\_\_\_飞艇。  
(A)软式 (B)硬式  
(C)半软式 (D)半硬式
218. 热气飞艇的气囊材料通常采用\_\_\_\_\_。  
(A)玻璃纤维增强塑料 (B)塑料薄膜  
(C)高强度尼龙绸经涂敷气密涂料 (D)凯芙拉-49纤维
219. 软式飞艇在气囊头部装有锥形支撑件,其作用是\_\_\_\_\_。  
(A)提高气囊强度 (B)便于安装其他设备  
(C)俯仰控制 (D)提高气囊抗风能力
220. 机翼翼梁的上下凸缘以\_\_\_\_\_形式承受弯矩。  
(A)拉力 (B)压力  
(C)拉压 (D)扭矩
221. 机翼桁条的作用是\_\_\_\_\_。  
(A)支撑蒙皮 (B)承受剪力  
(C)承受扭矩 (D)承受弯矩
222. 机翼翼梁的腹板承受\_\_\_\_\_。  
(A)弯矩 (B)剪力  
(C)扭矩 (D)弯矩和剪力
223. 为了充分利用构件,减轻结构重量,飞机起落架上的\_\_\_\_\_可以合二为一。  
(A)收放机构和支柱 (B)减震器和支柱  
(C)减震器和收放机构 (D)减震器和刹车
224. 飞机起落架支柱的作用是\_\_\_\_\_。  
(A)满足地面运动,并有一定的减震作用  
(B)用于起落架的收起和放下  
(C)吸收着陆和滑跑时的冲击能量,减小冲击载荷

- (D)承受地面各个方向的载荷并作为安装机轮的支撑部件
225. 典型的轮式起落架的刹车装置安装在\_\_\_\_\_上。
- (A)收放机构 (B)支柱  
(C)减震器 (D)机轮
226. 人造地球卫星多采用\_\_\_\_\_电源系统。
- (A)太阳能电池阵 (B)空间核  
(C)蓄电池和太阳能电池阵组合 (D)氢氧燃料电池和太阳能电池阵组合
227. 载人航天器多采用\_\_\_\_\_电源系统。
- (A)太阳能电池阵 (B)空间核  
(C)蓄电池和太阳能电池阵组合 (D)氢氧燃料电池和太阳能电池阵组合
228. 卫星的天线通常是由\_\_\_\_\_材料制成。
- (A)钛合金 (B)玻璃纤维增强塑料  
(C)陶瓷基复合材料 (D)石墨纤维复合材料
229. 我国的“实践”1号实验卫星的形状是\_\_\_\_\_。
- (A)锥形 (B)圆柱形  
(C)球形 (D)椭球形
230. 划分战术弹道导弹和战略弹道导弹的射程为\_\_\_\_\_ km。
- (A)500 (B)1 000  
(C)1 500 (D)2 000
231. 接收由目标发出的雷达波进行制导的方式属于\_\_\_\_\_。
- (A)被动制导 (B)半被动制导  
(C)主动制导 (D)半主动制导
232. 由制导站发射雷达波跟踪目标和导弹,并发出指令引导导弹飞向目标的制导方式属于\_\_\_\_\_。
- (A)被动制导 (B)半被动制导  
(C)主动制导 (D)半主动制导
233. 由导弹自身发射雷达波,并接收目标的反射波来引导导弹的方式属于\_\_\_\_\_。
- (A)被动制导 (B)半被动制导  
(C)主动制导 (D)半主动制导
234. 红外制导属于\_\_\_\_\_方式。
- (A)被动制导 (B)半被动制导  
(C)主动制导 (D)半主动制导
235. 利用目标反射的可见光信息进行跟踪和控制导弹飞行的制导方式称为\_\_\_\_\_。
- (A)雷达制导 (B)红外制导



- (C)电视制导  
236. 电视制导属于\_\_\_\_\_方式。  
(A)被动寻的制导  
(C)主动寻的制导
- (D)激光制导  
(B)半被动制导  
(D)半主动制导
237. 目前的激光制导方式属于\_\_\_\_\_方式。  
(A)被动寻的制导  
(C)主动寻的制导
- (B)半被动寻的制导  
(D)半主动寻的制导
238. 近距离攻击的导弹主要采用\_\_\_\_\_方式。  
(A)雷达制导  
(C)卫星制导
- (B)惯性制导  
(D)光纤制导

## 二、多项选择

1. 军用航空主要包括\_\_\_\_\_等航空活动。  
(A)作战  
(C)地质勘探
- (B)侦察  
(D)联络救生
2. 商业航空指在国内和国际航线上的\_\_\_\_\_运输等方面的飞行活动。  
(A)商业性客运  
(C)农林牧副渔业
- (B)专业性货运  
(D)游览观光
3. 通用航空指用于\_\_\_\_\_等方面的飞行活动。  
(A)小型客运  
(C)公务
- (B)地质勘探  
(D)游览观光
4. 下列属于通用飞机的是\_\_\_\_\_。  
(A)公务机  
(C)国内、国际干线客机货机
- (B)国内、国际干线客机  
(D)私人飞机
5. 下列关于气球的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)气球是靠热空气升空的  
(B)氢气球主要作为高空探测使用,不可载人  
(C)可通过气动舵面进行方向控制  
(D)多数热气球可载人
6. 反卫星系统包括\_\_\_\_\_。  
(A)反卫星卫星  
(C)动能武器
- (B)定向能武器  
(D)侦察(间谍)卫星
7. 旋翼机和直升机的主要区别是\_\_\_\_\_。

- (A)动力不同  
(C)起飞方式不同
8. 下列属于定向能武器的是\_\_\_\_\_。
- (A)激光武器  
(C)粒子束武器
9. 下列属于动能武器的是\_\_\_\_\_。
- (A)动能导弹  
(C)射频武器
10. 军用空间站可用作\_\_\_\_\_等。
- (A)空间侦察与监视平台  
(C)天基国家指挥所
11. 国家现代防务系统的神经中枢是由\_\_\_\_\_等组成的。
- (A)侦察卫星  
(C)军用气象卫星
12. 地球同步轨道通信卫星将以\_\_\_\_\_作为主要发展方向。
- (A)大功率  
(C)低频段
13. 我国的直升机工业从20世纪50年代后期起步,经历了\_\_\_\_\_等阶段。
- (A)引进国外技术  
(C)自行研制
14. 我国“长征”系列运载火箭中属于捆绑-串联式多级火箭的是\_\_\_\_\_。
- (A)“长征”2号E  
(C)“长征”2号丙
15. 我国“长征”系列运载火箭中属于串联式多级火箭的是\_\_\_\_\_。
- (A)“长征”2号F  
(C)“长征”3号乙
16. 1999年“长征”四号乙运载火箭成功地进行了一箭两星的发射,两颗卫星分别是\_\_\_\_\_。
- (A)“东方红”4号  
(C)“风云”2号
17. 作为我国研制的第一艘飞船,“神舟”1号考核了飞船的\_\_\_\_\_和回收着陆技术。
- (A)舱段连接和分离技术  
(C)升力控制技术
18. 发动机采用矩形二元喷管的作用有\_\_\_\_\_。
- (A)增大失速迎角
- (B)旋翼的驱动方式不同  
(D)直升机可以悬停而旋翼机不能
- (B)电磁炮  
(D)射频武器
- (B)电磁炮  
(D)电热弹
- (B)空间武器试验基地  
(D)未来天军作战基地
- (B)军用通信卫星  
(D)空中预警和指挥飞机
- (B)长寿命  
(D)高频段
- (B)参照设计  
(D)进行国际合作
- (B)“长征”2号F  
(D)“长征”3号乙
- (B)“长征”3号甲  
(D)“长征”4号甲
- (B)“风云”1号  
(D)“实践”5号
- (B)调姿和制动技术  
(D)防热技术
- (B)有助于红外隐身

(C)有助于雷达隐身

(D)使飞机具有过失速机动能力

19. 以下关于推力矢量的描述正确的是\_\_\_\_\_。

(A)通过远离飞机重心的发动机喷管喷口的偏转改变推力的方向

(B)通过发动机喷出的气流对飞机产生较大的操纵力矩

(C)通过改变发动机相对于飞机机身轴线的夹角来改变推力方向

(D)可以使飞机具有过失速机动能力

20. 外形隐身的基本原则主要有\_\_\_\_\_。

(A)主要部件的轮廓线力求互相垂直

(B)尽量避免雷达垂直照射飞机表面

(C)消除强散射源

(D)消除能够成角反射器的外形布局

21. 第一次世界大战后到第二次世界大战爆发前,飞机的特点为\_\_\_\_\_。

(A)单翼布局飞机逐步取代双翼飞机

(B)飞机起落架可以收起放

(C)最大速度达到 700km/h

(D)开始使用自动驾驶仪和无线电技术

22. 能够垂直起降的飞机有\_\_\_\_\_。

(A)英国的“鹞”式战斗机

(B)F-18 飞机

(C)苏联的“雅克”-38

(D)Su-30

23. 以下说法不正确的有\_\_\_\_\_。

(A)固定翼航空器是通过其螺旋桨的旋转来提供升力的

(B)飞机和滑翔机的主要区别在于他们的机翼安装形式不同

(C)直升机和旋翼机都是通过其动力装置直接驱动旋翼旋转产生升力的航空器

(D)目前的航天飞机是可以像飞机一样水平着陆的飞行器

24. 空对空导弹属于\_\_\_\_\_导弹。

(A)战术

(B)弹道

(C)战略

(D)高机动性

25. 探空火箭按研究对象的不同可分为\_\_\_\_\_等。

(A)气象火箭

(B)磁物理火箭

(C)生物火箭

(D)防冰雹火箭

26. 低速气流绕翼型的流动区域包括\_\_\_\_\_。

(A)远前方气流流动区

(B)附面层流动区

(C)主流区

(D)尾迹区

27. 低速气流绕翼型流动时,流体的黏性力起很大作用的区域为\_\_\_\_\_。

(A)远前方气流流动区

(B)主流区

(C)附面层流动区

(D)尾迹区

28. 附面层分离的前提条件是\_\_\_\_\_。

(A)流体有黏性

(B)存在激波

(C)存在逆压梯度

(D)速度达到一定值

29. 关于弱扰动波,以下描述正确的是\_\_\_\_\_。

(A)扰动源以亚声速运动时,整个空间都会成为被扰动区

(B)扰动源以超声速运动时,被扰动的范围只限于马赫锥内

(C)扰动源以超声速运动时,运动速度越大,扰动范围越大

(D)扰动源以超声速运动时,运动速度越大,扰动范围越小

30. 三角机翼飞机适合于超声速飞行的主要原因是\_\_\_\_\_。

(A)机翼相对厚度较小

(B)机翼后掠角大

(C)气动焦点变化范围大,有利于机动飞行

(D)激波阻力小

31. 飞机在超声速飞行中,波阻较小的翼型有\_\_\_\_\_。

(A)双弧形

(B)菱形

(C)楔形

(D)椭圆形

32. 提高飞机最大飞行速度的措施有\_\_\_\_\_。

(A)减小飞机的飞行阻力

(B)增加发动机的推力

(C)优化飞机外形

(D)增加载油量

33. 在飞行过程中,使飞机自动恢复横侧向平衡状态的滚转力矩,主要由\_\_\_\_\_的作用产生。

(A)机翼上反角

(B)水平尾翼

(C)机翼后掠角

(D)垂直尾翼

34. 一般情况下,直升机受到扰动后可能会出现的运动状态有\_\_\_\_\_。

(A)非周期衰减运动

(B)非周期发散运动

(C)周期等幅运动

(D)周期增幅或减幅运动

35. 描述航天器开普勒轨道的要素包括\_\_\_\_\_。

(A)升交点赤经

(B)近地点幅角

(C)轨道偏心率

(D)过远地点时刻

36. 运载火箭的发射入轨方式包括\_\_\_\_\_。

(A)直接入轨

(B)加速入轨

(C)滑行入轨

(D)过渡入轨

37. 航天器轨道摄动的形态包括\_\_\_\_\_。

(A)长期摄动

(B)周期摄动

(C)短期摄动

(D)非周期摄动

38. 太阳和月球摄动对航天器运行轨道影响的大小主要取决于\_\_\_\_\_。

(A)航天器轨道的形状

(B)轨道平面的位置

(C)轨道长半轴相对于地球-月球(太阳)连线的位置

(D)轨道长半轴相对于月球-太阳连线的位置

39. 下列关于我国的“东方红”2号通信卫星说法正确的是\_\_\_\_\_。

(A)它是圆柱形结构

(B)它是椭圆形结构

(C)本体直径大于高度

(D)它是双自旋稳定结构

40. 关于卫星的双自旋稳定的说法正确的是\_\_\_\_\_。

(A)由共轴的转子和平台组成

(B)转子高速旋转,起稳定作用

(C)平台不固定不动

(D)天线和遥感设备等有效载荷安装在转子上

41. 采用三轴稳定控制的卫星的姿态控制系统由\_\_\_\_\_组成。

(A)姿态敏感器

(B)姿态控制器

(C)姿态保持器

(D)姿态控制发动机

42. 下列关于活塞式发动机的说法正确的是\_\_\_\_\_。

(A)把热能转化为机械能

(B)能直接产生使飞行器前进的推力

(C)耗油率低

(D)通过带动螺旋桨转动而产生推力

43. 要保证活塞式发动机正常工作需要一些必要的辅助系统,以下属于活塞式发动机辅助系统的是\_\_\_\_\_。

(A)推力调节系统

(B)燃料系统

(C)点火系统

(D)冷却系统

44. 发动机开加力燃烧室后,各项参数的变化为\_\_\_\_\_。

(A)温度明显升高

(B)排气速度大大提高

(C)推力明显增大

(D)燃油消耗率增大

45. 涵道比对涡轮风扇发动机的\_\_\_\_\_有很大影响。

(A)耗油率

(B)功率

(C)功率重量比

(D)推重比

46. 涡轮风扇发动机的“三高”指标为\_\_\_\_\_。

(A)高推重比

(B)高涵道比

(C)高涡轮前温度

(D)高增压比

47. 加力式涡轮风扇发动机与涡轮喷气发动机相比,有\_\_\_\_\_的突出优点。

(A)飞行高度高

(B)功率大

(C)加力比大

(D)经济性能好

48. 无压气机的空气喷气发动机包括\_\_\_\_\_。

(A)涡轮风扇发动机

(B)火箭发动机

- (C) 冲压喷气发动机 (D) 脉动喷气发动机
49. 采用挤压式输送系统的液体火箭发动机的优点是\_\_\_\_\_。
- (A) 结构简单 (B) 易实现多次启动  
(C) 工作时间长 (D) 重量轻
50. 采用泵式输送系统的液体火箭发动机的优点是\_\_\_\_\_。
- (A) 推进剂贮箱结构质量轻 (B) 系统结构简单  
(C) 产生的推力较大 (D) 工作时间长
51. 固体火箭发动机控制和调节推力的方法有\_\_\_\_\_。
- (A) 包覆层控制 (B) 不同燃速的推进剂组合  
(C) 不同药柱形状 (D) 反复点火
52. 固体火箭发动机的胶体推进剂与复合推进剂相比,其\_\_\_\_\_。
- (A) 稳定燃烧的初始温度较宽 (B) 稳定燃烧的压力范围较宽  
(C) 燃烧温度较低 (D) 比冲较小
53. 按燃烧方式的不同,可以将固体火箭的药柱形状分成\_\_\_\_\_几种类型。
- (A) 端面燃烧 (B) 侧面燃烧  
(C) 外侧面、端面同时燃烧 (D) 端、侧面同时燃烧
54. 属于二维燃烧的固体火箭的药柱燃烧方式有\_\_\_\_\_。
- (A) 端面燃烧 (B) 内侧面燃烧  
(C) 外侧面燃烧 (D) 端、侧面同时燃烧
55. 目前常用于组合的发动机主要有\_\_\_\_\_。
- (A) 冲压发动机 (B) 涡轮喷气发动机  
(C) 涡轮桨扇发动机 (D) 火箭发动机
56. 目前的非常规推进系统可分为\_\_\_\_\_几大类。
- (A) 电推进系统 (B) 化学能火箭推进系统  
(C) 核推进系统 (D) 太阳能推进系统
57. 以下对非常规推进系统描述正确的是\_\_\_\_\_。
- (A) 依靠燃烧化学反应的能量而工作 (B) 不依靠燃烧化学反应的能量而工作  
(C) 推进系统的工质和能源是分开的 (D) 推进系统的能源同时也是工质
58. 飞艇的推进装置一般由\_\_\_\_\_构成。
- (A) 发动机 (B) 气囊  
(C) 减速器 (D) 螺旋桨
59. 飞行器采用特性参数方法测量压力时,可采用\_\_\_\_\_作为敏感元件。
- (A) 弹性元件 (B) 单晶硅膜片  
(C) 振动膜片 (D) 振动筒

60. 下列关于压阻式压力传感器的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)通过检测应变电阻的阻值获得压力数值 (B)用合金膜片作为敏感元件  
(C)压力变化时,应变电阻的阻值发生变化 (D)不易受温度的影响,测量稳定
61. 下列关于谐振式压力传感器的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)用合金膜片作为敏感元件  
(B)通过检测敏感元件的固有频率获得压力数值  
(C)抗干扰能力强,测量精度高  
(D)易受温度的影响,需要采取温度补偿措施
62. 下列关于热电阻和热敏电阻的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)热电阻随温度升高而增大,热敏电阻随温度升高而减小  
(B)热电阻是金属导体,而热敏电阻为半导体  
(C)热敏电阻比热电阻对温度的变化更为敏感  
(D)都与温度有确定的函数关系
63. 气压式高度表主要由\_\_\_\_\_等元件组成。
- (A)刻度盘 (B)开口膜盒  
(C)放大传动机构 (D)真空膜盒
64. 下列关于气压式升降速度表的说法正确的是\_\_\_\_\_。
- (A)当飞行高度变化时,膜盒内的气压变化快,而膜盒外的气压变化慢  
(B)当飞行高度变化时,膜盒内的气压变化慢,而膜盒外的气压变化快  
(C)膜盒内接的是总压,而膜盒外接的是静压  
(D)膜盒内和膜盒外接的都是静压
65. 激光陀螺的基本元器件有\_\_\_\_\_等。
- (A)氦氖激光器 (B)全反射镜  
(C)高压电极 (D)半透半反射镜
66. 激光陀螺的优点是\_\_\_\_\_。
- (A)没有机械转动部件的摩擦引起的误差  
(B)陀螺球悬浮于近乎真空的转子室内,无机械摩擦  
(C)角位移测量精度高被测角速度范围大  
(D)被测角速度范围大
67. 激光陀螺的缺点是\_\_\_\_\_。
- (A)加工精度要求高 (B)被测角速度范围小  
(C)需采用膨胀系数低的材料 (D)需采用热补偿措施
68. 电子综合显示器所需的原始信息来自飞行器的其他机载设备,它们有\_\_\_\_\_等。
- (A)大气数据系统 (B)惯性导航系统

(C)机械式仪表

(D)雷达

69. 下面关于平视显示系统正确的说法是\_\_\_\_\_。

(A)在空中格斗时可显示各种导航信息

(B)主要飞行状态信息可投影到飞行员正前方的成像玻璃上

(C)巡航飞行时可显示跟踪、瞄准等信息

(D)主要由反射镜、聚焦透镜、成像组合玻璃等组成

70. 现代头盔显示器的主要功用有\_\_\_\_\_。

(A)跟踪和截获目标

(B)控制武器系统进行瞄准射击

(C)目视启动控制装置

(D)帮助驾驶员在恶劣的气象条件下安全着陆

71. 头盔显示系统主要由\_\_\_\_\_以及输入、输出接口等组成。

(A)目镜

(B)成像系统

(C)透镜组

(D)头盔定位系统

72. 目前比较成熟、使用比较普遍的头盔定位方法有\_\_\_\_\_。

(A)机电法

(B)光电法

(C)电磁场法

(D)声学法

73. 头盔显示器与其他显示系统相比突出的优点是\_\_\_\_\_。

(A)成本显著降低

(B)缩短了截获目标的时间

(C)头盔瞄准具有的视野是全方位的

(D)改善了人机接口关系

74. 雷达角度分辨力与\_\_\_\_\_有关。

(A)天线直径

(B)波长

(C)目标大小

(D)天线直径与波长的比值

75. 弹射救生系统由\_\_\_\_\_等系统组成。

(A)抛座舱盖装置

(B)座椅解锁装置

(C)座椅弹射装置

(D)自动开伞装置

76. 飞行器结构的功能包括\_\_\_\_\_。

(A)增加飞机的稳定性和操纵性

(B)承受内部载重

(C)装载内部人员和设备

(D)承受动力装置和外部空气动力引起的载荷

77. 导致颤振现象发生的主要因素有\_\_\_\_\_。

(A)结构强度

(B)飞行器重量

(C)飞行器速度

(D)结构刚度



78. 关于铝合金的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A) 有较高的比强度和比刚度 (B) 具有良好的耐腐蚀性和高温性能  
(C) 价格低廉 (D) 不易加工成型
79. 关于镁合金的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A) 有较高的比强度和比刚度 (B) 具有良好的耐腐蚀性和高温性能  
(C) 密度比铝合金更小 (D) 机械加工性能优良
80. 关于合金钢的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A) 适合于制造承受大载荷的接头、起落架和机翼大梁等构件  
(B) 加工性能好, 但价格较贵  
(C) 比强度较低  
(D) 耐高温的不锈钢是制造发动机的主要材料
81. 关于钛合金的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A) 具有较高的比强度 (B) 耐腐蚀性比不锈钢低  
(C) 具有较高的耐热性 (D) 机械加工性能优良
82. 关于复合材料的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A) 由基体和增强体构成 (B) 比强度、比刚度高  
(C) 抗疲劳性能好 (D) 剪切强度高
83. 热气飞艇与热气球的区别在于\_\_\_\_\_。  
(A) 气囊材料不同 (B) 吊舱与气囊的连接不同  
(C) 加热系统不同 (D) 方向控制不同
84. 根据构形的不同飞艇分为\_\_\_\_\_。  
(A) 纯浮力式 (B) 半浮力  
(C) 浮力和气动升力混合式 (D) 气动升力和旋翼混合式
85. 浮力和气动升力混合式飞艇的升力由\_\_\_\_\_提供。  
(A) 充入氦气的气囊 (B) 由丙烷加热的空气  
(C) 升力面 (D) 旋翼
86. 浮力和旋翼混合式飞艇的升力由\_\_\_\_\_提供。  
(A) 充入氦气的气囊 (B) 由丙烷加热的空气  
(C) 升力面 (D) 旋翼
87. 飞艇副气囊操纵的特点是\_\_\_\_\_。  
(A) 操纵缓慢 (B) 设备简单  
(C) 操纵力矩大 (D) 通常用于大型软式飞艇
88. 飞艇升降舵操纵的特点是\_\_\_\_\_。  
(A) 操纵灵敏 (B) 操纵力矩大

- (C)较适用于大型硬式飞艇的操纵 (D)多用于小型飞艇
89. 热气飞艇的特点是\_\_\_\_\_。  
(A)属于软式飞艇 (B)内压比软式氦气飞艇大  
(C)吊舱与气囊的连接是密封的 (D)具有方向舵和升降舵
90. 机翼组合式工字形翼梁由上凸缘、下凸缘和腹板三部分组成,飞机机翼越厚,则\_\_\_\_\_。  
(A)上下凸缘的距离越近 (B)上下凸缘的距离越远  
(C)凸缘中的轴向拉压力就越小 (D)凸缘中的轴向拉压力就越大
91. 飞机机翼的整体翼梁通常由\_\_\_\_\_锻造而成。  
(A)复合材料 (B)镁合金  
(C)铝合金 (D)合金钢
92. 下列关于桁条的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A)是横向受力骨架  
(B)主要用于支撑蒙皮,提高蒙皮的承载能力  
(C)顺横向布置,固定在翼肋上  
(D)用板材弯制或是用挤压型材制造
93. 夹层壁板的上下面板一般采用\_\_\_\_\_。  
(A)蜂窝材料 (B)金属材料  
(C)复合材料 (D)泡沫塑料
94. 夹层壁板内部一般采用\_\_\_\_\_。  
(A)蜂窝夹层 (B)金属夹层  
(C)复合材料夹层 (D)泡沫塑料夹层
95. 典型的轮式起落架由\_\_\_\_\_等部件组成。  
(A)减震器 (B)支柱  
(C)机轮和刹车装置 (D)收放机构
96. 航天器上的温度控制系统主要采用\_\_\_\_\_方式进行温度控制。  
(A)对流 (B)辐射  
(C)对流和辐射 (D)热传导
97. 可返回航天器的返回着陆系统一般由\_\_\_\_\_和控制装置等组成。  
(A)制动火箭 (B)降落伞  
(C)着陆装置 (D)标位装置
98. 人造地球卫星的结构包括\_\_\_\_\_等。  
(A)承力结构 (B)壳体  
(C)太阳能电池板 (D)操纵舵面
99. 卫星承力结构的壳体一般由\_\_\_\_\_制成。

- (A) 铝合金的薄壁结构  
(B) 合金钢的薄壁结构  
(C) 复合材料的薄壁结构  
(D) 蜂窝夹层结构
100. 卫星的天线结构为\_\_\_\_\_。  
(A) 抛物面形  
(B) 平板形  
(C) 固定式  
(D) 展开式
101. 下列关于卫星的太阳能电池阵的说法正确的是\_\_\_\_\_。  
(A) 结构必须对称  
(B) 可以是一组粘贴在外壳表面的太阳能电池片  
(C) 可以是太阳能电池帆板  
(D) 结构最好为抛物面形,以减小飞行阻力
102. 美国航天飞机的轨道机动系统所用的推进器是\_\_\_\_\_。  
(A) 液氢  
(B) 丙烷  
(C)  $N_2O_4$   
(D) 一甲基肼
103. 空间站的用途主要有\_\_\_\_\_等几个方面。  
(A) 对地观测  
(B) 科学研究  
(C) 微重力材料加工药品制造  
(D) 天文观测
104. 有翼导弹可分为\_\_\_\_\_。  
(A) 洲际导弹  
(B) 高机动飞行导弹  
(C) 巡航导弹  
(D) 潜射导弹
105. 雷达制导的方式有\_\_\_\_\_。  
(A) 被动制导  
(B) 半被动制导  
(C) 主动制导  
(D) 半主动制导
106. 利用目标的红外辐射强度,把目标作为点光源处理的制导方式属于\_\_\_\_\_制导。  
(A) 红外非成像  
(B) 红外成像  
(C) 被动寻的  
(D) 主动寻的
107. 将红外信号在空间上强度分布和频率分布等进行分析处理,进而识别和跟踪目标的制导方式属于\_\_\_\_\_制导。  
(A) 红外非成像  
(B) 红外成像  
(C) 被动寻的  
(D) 主动寻的
108. 现代巡航导弹的特点是\_\_\_\_\_。  
(A) 起飞质量小  
(B) 具有很高的命中精度,攻击活动目标的能力强  
(C) 突防能力强,飞行速度高  
(D) 能选择不同的战斗部,以攻击不同的目标

# 第三部分 图片填空

1. 图 33 是飞机的主要部件图,其中

- 标号 1 为\_\_\_\_\_;
- 标号 2 为\_\_\_\_\_;
- 标号 3 为\_\_\_\_\_;
- 标号 4 为\_\_\_\_\_;
- 标号 5 为\_\_\_\_\_;
- 标号 6 为\_\_\_\_\_;
- 标号 7 为\_\_\_\_\_;
- 标号 8 为\_\_\_\_\_;
- 标号 9 为\_\_\_\_\_;
- 标号 10 为\_\_\_\_\_;
- 标号 11 为\_\_\_\_\_;
- 标号 12 为\_\_\_\_\_。

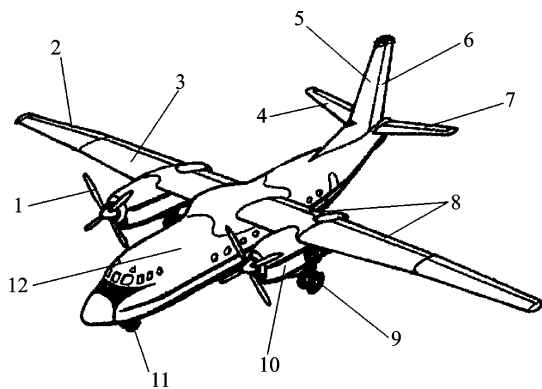


图 33

2. 根据马赫数  $Ma$  的大小,可以将飞行器的飞行速度划分为不同的区域,其中,

- $Ma \leq 0.4$  时称为\_\_\_\_\_飞行;
- $0.4 < Ma \leq 0.85$  时称为\_\_\_\_\_飞行;
- $0.85 < Ma \leq 1.3$  时称为\_\_\_\_\_飞行;
- $1.3 < Ma \leq 5.0$  时称为\_\_\_\_\_飞行;
- $Ma > 5.0$  时称为\_\_\_\_\_飞行。

3. 指出图 34 中数字或字母所代表的与翼型相关的部分名称:

- 标号 1 为\_\_\_\_\_;
- 标号 2 为\_\_\_\_\_;
- 标号 3 为\_\_\_\_\_;
- 标号 4 为\_\_\_\_\_;
- $Y$  为\_\_\_\_\_;
- $R$  为\_\_\_\_\_;
- $D$  为\_\_\_\_\_;
- $\alpha$  为\_\_\_\_\_。

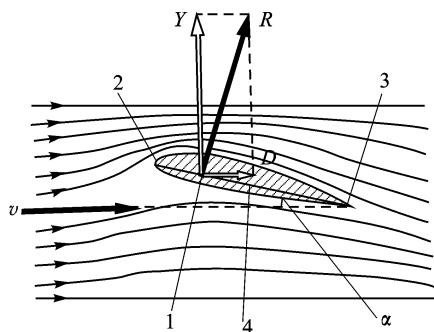


图 34

4. 指出图 35 中附面层各部分名称:

- 标号 1 为\_\_\_\_\_;

标号 2 为 \_\_\_\_\_；

a 为 \_\_\_\_\_；

b 为 \_\_\_\_\_。

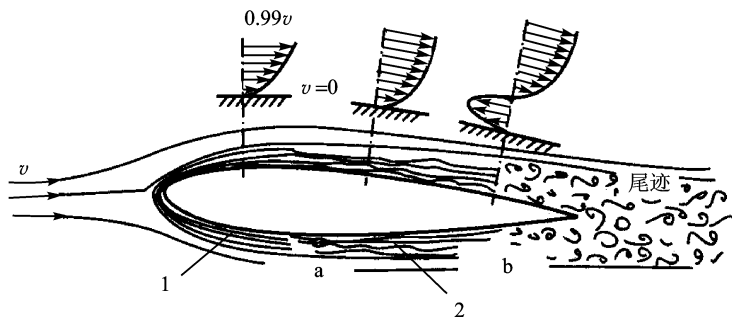


图 35

5. 指出图 36 中飞机起飞过程中不同阶段的名称：

A 为 \_\_\_\_\_；B 为 \_\_\_\_\_；C 为 \_\_\_\_\_。

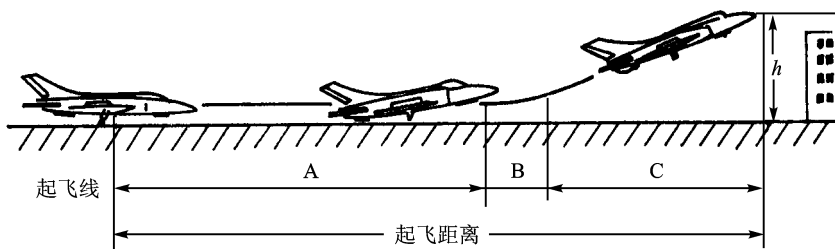


图 36

6. 指出图 37 中飞机着陆过程中不同阶段的名称：

A 为 \_\_\_\_\_；B 为 \_\_\_\_\_；C 为 \_\_\_\_\_；D 为 \_\_\_\_\_；E 为 \_\_\_\_\_。

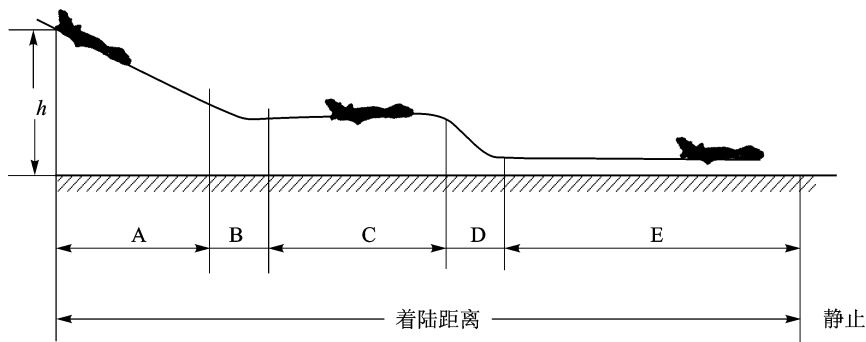


图 37

7. 指出图 38 中环月登月轨道的各阶段轨道名称：

A 为 \_\_\_\_\_；B 为 \_\_\_\_\_；C 为 \_\_\_\_\_。

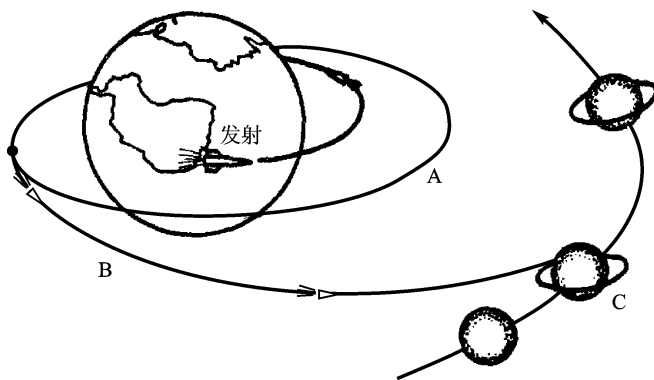


图 38

8. 图 39 中为重力梯度稳定卫星构形原理图，写出其所指部分的名称：

标号 1 为 \_\_\_\_\_；标号 2 为 \_\_\_\_\_；标号 3 为 \_\_\_\_\_。

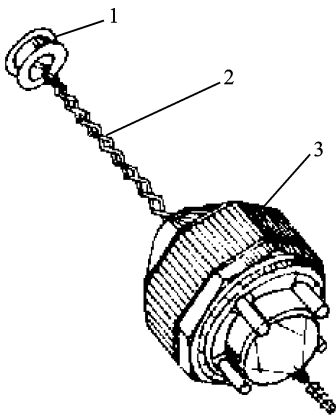


图 39

9. 图 40 至图 43 中所示为活塞式发动机的工作行程,其中

图 40 所示为\_\_\_\_\_行程; 图 41 所示为\_\_\_\_\_行程;

图 42 所示为\_\_\_\_\_行程; 图 43 所示为\_\_\_\_\_行程。

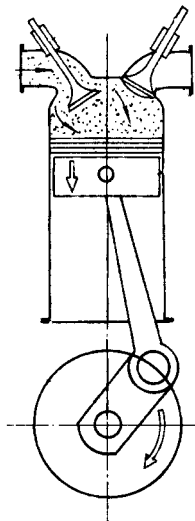


图 40

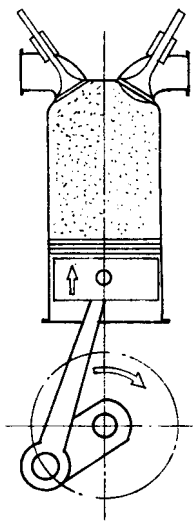


图 41

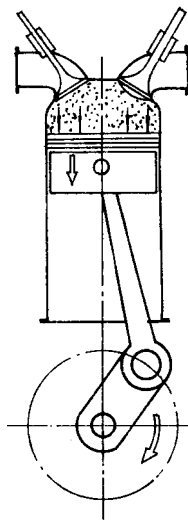


图 42

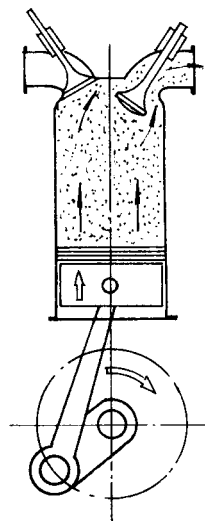


图 43

10. 指出图 44 中涡轮喷气发动机各部件的名称:

标号 1 为\_\_\_\_\_ ; 标号 2 为\_\_\_\_\_ ; 标号 3 为\_\_\_\_\_ ; 标号 4 为\_\_\_\_\_ ;

标号 5 为\_\_\_\_\_。

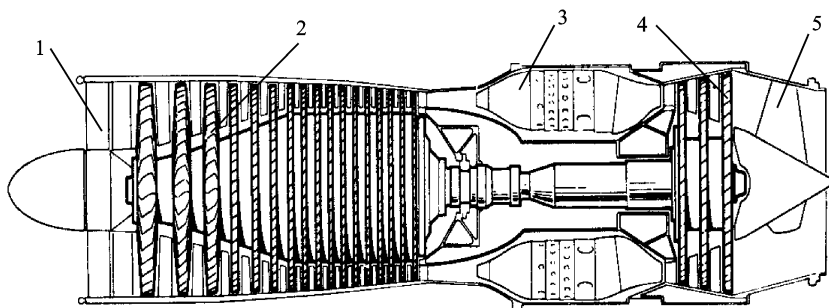


图 44

11. 指出图 45 中离心式压气机各组成部件的名称:

标号 1 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 2 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 3 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 5 为 \_\_\_\_\_ 。

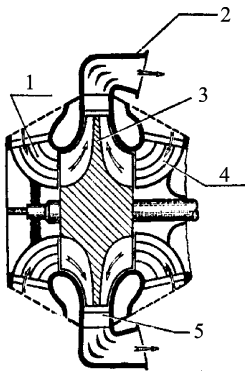


图 45

12. 指出图 46 中发动机燃烧室各组成部分的名称:

标号 1 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 2 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 3 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 4 为 \_\_\_\_\_ 。

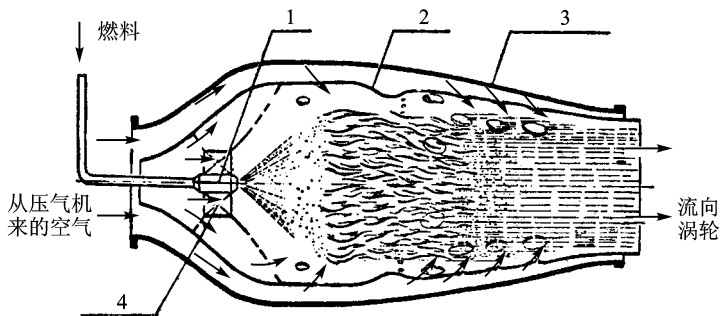


图 46

13. 指出图 47 中涡轮螺桨发动机各组成部分的名称:

标号 1 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 2 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 3 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 4 为 \_\_\_\_\_ ;  
标号 5 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 6 为 \_\_\_\_\_ ; 标号 7 为 \_\_\_\_\_ 。

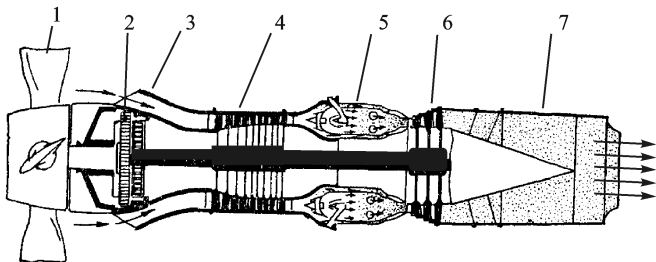


图 47



14. 指出图 48 中涡轮桨扇发动机各组成部分的名称：  
 标号 1 为\_\_\_\_\_；标号 2 为\_\_\_\_\_；标号 3 为\_\_\_\_\_；标号 4 为\_\_\_\_\_；  
 标号 5 为\_\_\_\_\_。

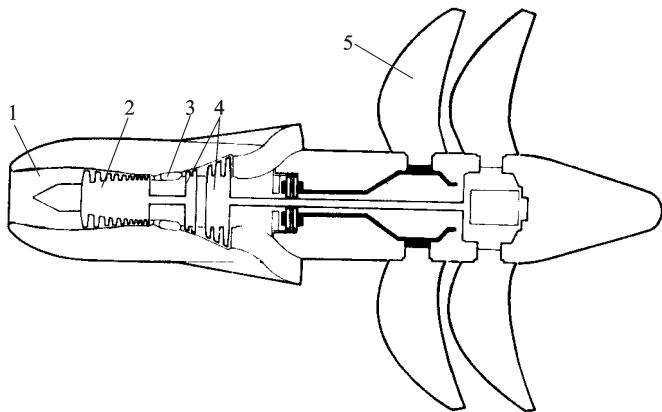


图 48

15. 按照所选择的基准面的不同,飞行高度有多种描述,根据图 49 中所给定的不同的基准面,其中,  
 标号 1 为\_\_\_\_\_高度;标号 2 为\_\_\_\_\_高度;标号 3 为\_\_\_\_\_高度;标号 4 为  
 \_\_\_\_\_高度。

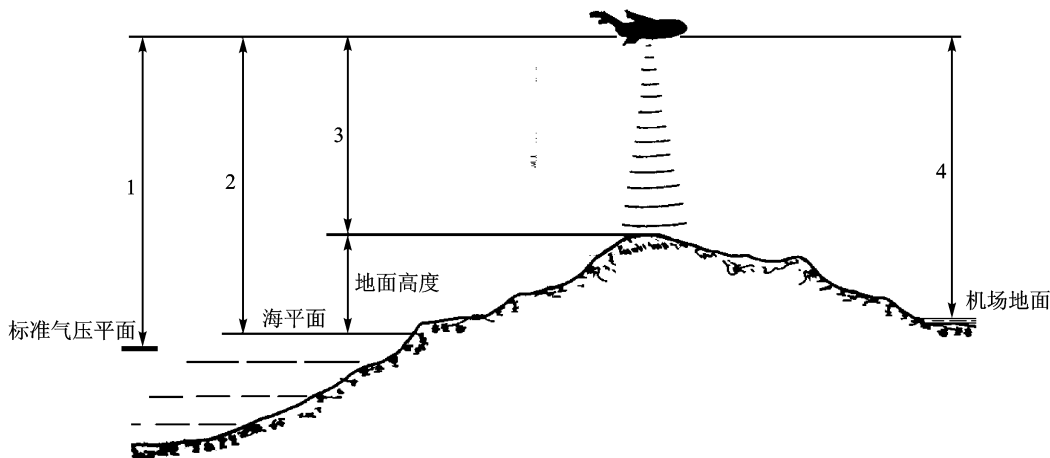


图 49

16. 图 50 中所示为气压式空速表构造示意图,当空速管正对气流时,  
 标号 1 处气流速度为\_\_\_\_\_,气压为\_\_\_\_\_；标号 2 处的气压为\_\_\_\_\_；  
 标号 3 处接到气压式空速表的\_\_\_\_\_；标号 4 处接气压式空速表的\_\_\_\_\_。

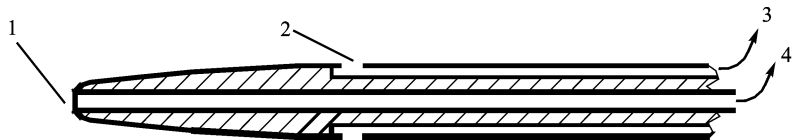


图 50

17. 指出图 51 中探空氢气球所指部分的名称：

标号 1 为 \_\_\_\_\_；标号 2 为 \_\_\_\_\_；标号 3 为 \_\_\_\_\_；标号 4 为 \_\_\_\_\_；  
标号 5 为 \_\_\_\_\_；标号 6 为 \_\_\_\_\_。

18. 指出图 52 中热气球所指部分的名称：

标号 1 为 \_\_\_\_\_；标号 2 为 \_\_\_\_\_；标号 3 为 \_\_\_\_\_；标号 4 为 \_\_\_\_\_；  
标号 5 为 \_\_\_\_\_；标号 6 为 \_\_\_\_\_。

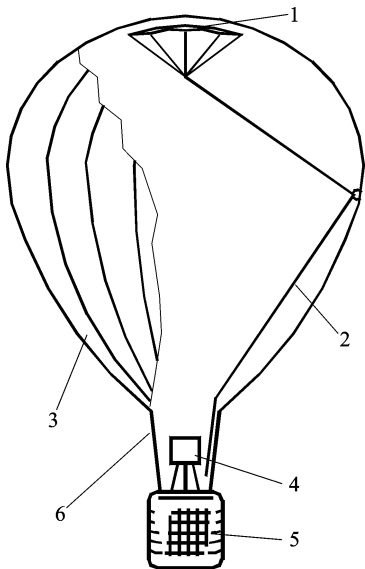
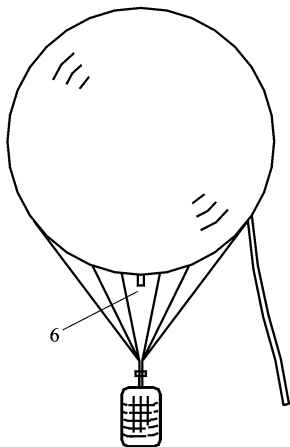
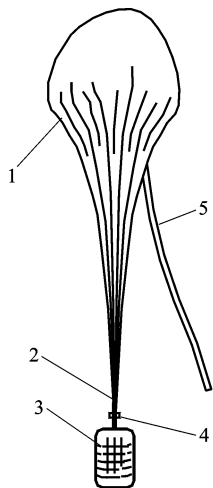


图 51

图 52

19. 指出图 53 中软式氦气飞艇所指部分的名称：

标号 1 为 \_\_\_\_\_；标号 2 为 \_\_\_\_\_；标号 3 为 \_\_\_\_\_；标号 4 为 \_\_\_\_\_；  
标号 5 为 \_\_\_\_\_；标号 6 为 \_\_\_\_\_；标号 7 为 \_\_\_\_\_；标号 8 和标号 9 为 \_\_\_\_\_。

20. 指出图 54 中飞机在飞行过程中作用在机翼上的外载荷：

标号 1 为 \_\_\_\_\_；标号 2 为 \_\_\_\_\_；标号 3 为 \_\_\_\_\_；标号 4 为 \_\_\_\_\_。

21. 指出图 55 中飞机在飞行过程中作用在机翼上各种形式的内力：  
 标号 1 为\_\_\_\_\_；标号 2 为\_\_\_\_\_；标号 3 为\_\_\_\_\_。

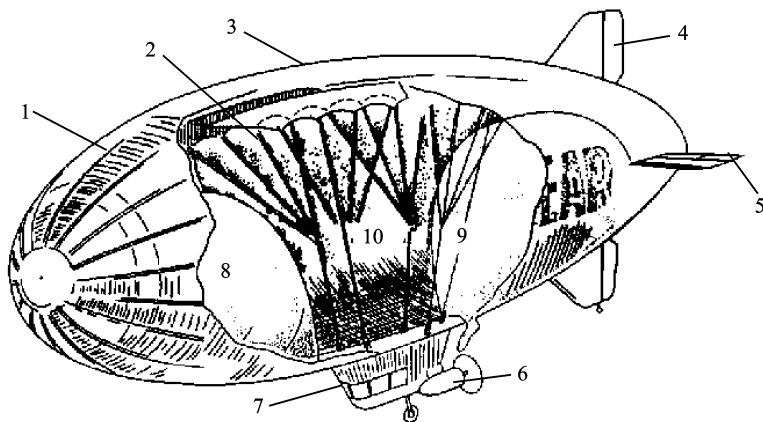


图 53

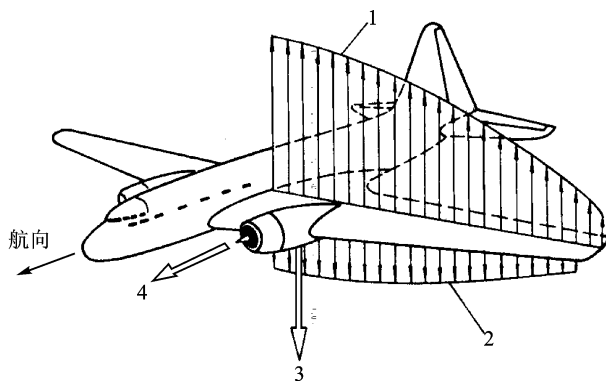


图 54

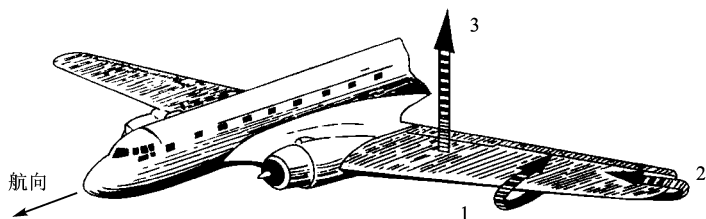


图 55

22. 指出图 56 中单梁式机翼所指部分的名称:

标号 1 为 \_\_\_\_\_;

标号 2 为 \_\_\_\_\_;

标号 3 为 \_\_\_\_\_;

标号 4 为 \_\_\_\_\_;

标号 5 为 \_\_\_\_\_;

标号 6 为 \_\_\_\_\_;

标号 7 为 \_\_\_\_\_。

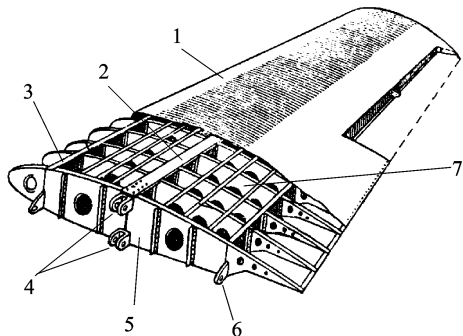


图 56

23. 指出图 57 中组合式翼梁所指组成部分的名称:

标号 1 为 \_\_\_\_\_; 标号 2 为 \_\_\_\_\_; 标号 3 为 \_\_\_\_\_。

24. 指出图 58 中典型轮式起落架所指部分的名称:

标号 1 为 \_\_\_\_\_; 标号 3 为 \_\_\_\_\_; 标号 4 为 \_\_\_\_\_; 标号 5 为 \_\_\_\_\_。

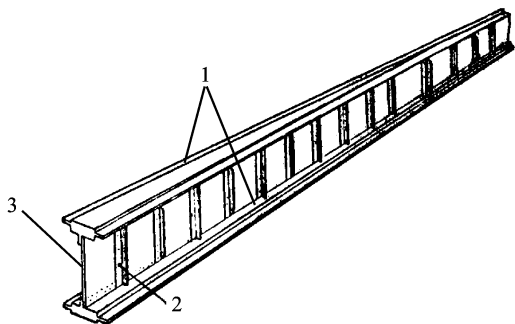


图 57

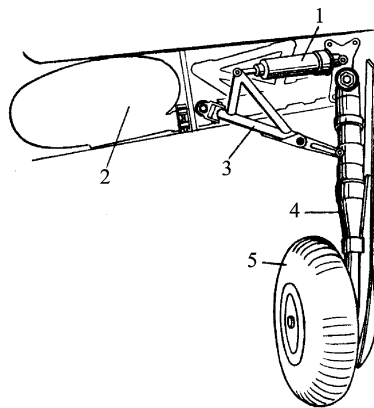


图 58

25. 图 59 中为航空母舰的飞行甲板上的起降辅助装置, 指出所指部分的名称:

标号 1 \_\_\_\_\_; 标号 2 \_\_\_\_\_; 标号 3 \_\_\_\_\_; 标号 4 \_\_\_\_\_。

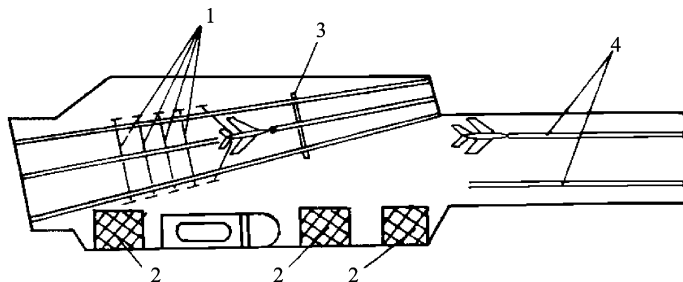


图 59

26. 指出图 60 中航天飞机所示部分的名称：

标号 1 为\_\_\_\_\_；标号 2 为\_\_\_\_\_；标号 3 为\_\_\_\_\_；标号 4 为\_\_\_\_\_。

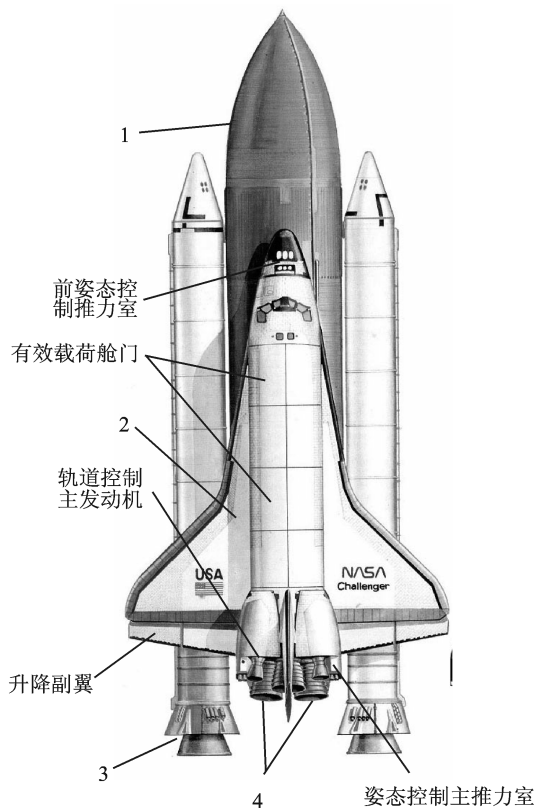


图 60

27. 指出图 61 至 63 中的运载火箭的组合方式：

图 61 所示为\_\_\_\_\_；图 62 所示为\_\_\_\_\_；图 63 所示为\_\_\_\_\_。

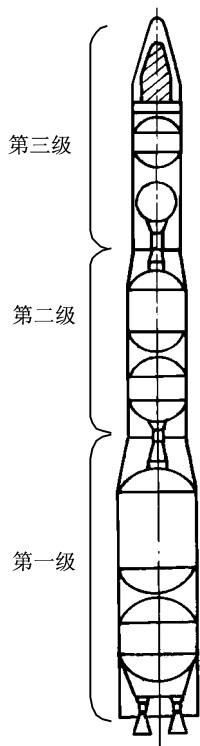


图 61

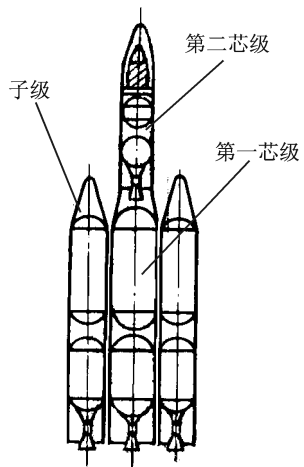


图 62

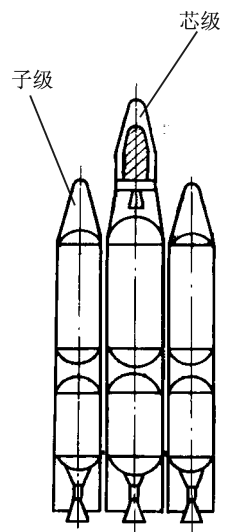


图 63

# 参考答案

## 第一部分 基础部分

### 一、单项选择

- |          |          |          |          |          |          |
|----------|----------|----------|----------|----------|----------|
| 1. (D)   | 2. (C)   | 3. (C)   | 4. (C)   | 5. (A)   | 6. (B)   |
| 7. (C)   | 8. (B)   | 9. (C)   | 10. (C)  | 11. (A)  | 12. (B)  |
| 13. (D)  | 14. (B)  | 15. (C)  | 16. (B)  | 17. (C)  | 18. (A)  |
| 19. (B)  | 20. (A)  | 21. (D)  | 22. (B)  | 23. (D)  | 24. (D)  |
| 25. (D)  | 26. (D)  | 27. (B)  | 28. (B)  | 29. (B)  | 30. (C)  |
| 31. (C)  | 32. (B)  | 33. (B)  | 34. (D)  | 35. (B)  | 36. (A)  |
| 37. (B)  | 38. (B)  | 39. (A)  | 40. (C)  | 41. (B)  | 42. (A)  |
| 43. (A)  | 44. (D)  | 45. (D)  | 46. (B)  | 47. (C)  | 48. (A)  |
| 49. (A)  | 50. (A)  | 51. (B)  | 52. (A)  | 53. (B)  | 54. (C)  |
| 55. (C)  | 56. (D)  | 57. (A)  | 58. (D)  | 59. (B)  | 60. (C)  |
| 61. (A)  | 62. (C)  | 63. (D)  | 64. (C)  | 65. (C)  | 66. (D)  |
| 67. (B)  | 68. (D)  | 69. (C)  | 70. (C)  | 71. (A)  | 72. (B)  |
| 73. (B)  | 74. (C)  | 75. (B)  | 76. (D)  | 77. (C)  | 78. (D)  |
| 79. (C)  | 80. (C)  | 81. (D)  | 82. (B)  | 83. (B)  | 84. (B)  |
| 85. (C)  | 86. (A)  | 87. (B)  | 88. (B)  | 89. (A)  | 90. (B)  |
| 91. (B)  | 92. (D)  | 93. (A)  | 94. (D)  | 95. (D)  | 96. (D)  |
| 97. (B)  | 98. (D)  | 99. (B)  | 100. (C) | 101. (D) | 102. (B) |
| 103. (D) | 104. (D) | 105. (B) | 106. (C) | 107. (C) | 108. (C) |
| 109. (C) | 110. (C) | 111. (A) | 112. (A) | 113. (C) | 114. (D) |
| 115. (B) | 116. (D) | 117. (C) | 118. (B) | 119. (B) | 120. (D) |
| 121. (C) | 122. (C) | 123. (D) | 124. (B) | 125. (C) | 126. (B) |
| 127. (B) | 128. (C) | 129. (C) | 130. (D) | 131. (B) | 132. (A) |
| 133. (B) | 134. (D) | 135. (D) | 136. (A) | 137. (C) | 138. (C) |
| 139. (B) | 140. (B) | 141. (A) | 142. (A) | 143. (B) | 144. (C) |
| 145. (D) | 146. (B) | 147. (D) | 148. (A) | 149. (B) | 150. (A) |

151. (B)	152. (A)	153. (C)	154. (A)	155. (A)	156. (D)
157. (B)	158. (B)	159. (B)	160. (C)	161. (D)	162. (A)
163. (D)	164. (B)	165. (C)	166. (A)	167. (C)	168. (B)
169. (B)	170. (A)	171. (C)	172. (B)	173. (C)	174. (A)
175. (B)	176. (A)	177. (C)	178. (C)	179. (C)	180. (B)
181. (A)	182. (C)	183. (A)	184. (B)	185. (C)	186. (B)
187. (A)	188. (C)	189. (B)	190. (C)	191. (D)	192. (A)
193. (C)	194. (A)	195. (B)	196. (B)	197. (B)	198. (D)
199. (B)	200. (B)	201. (A)	202. (B)	203. (B)	204. (A)
205. (B)	206. (B)	207. (A)	208. (C)	209. (C)	210. (B)
211. (A)	212. (B)	213. (B)	214. (D)	215. (B)	216. (A)
217. (A)	218. (D)	219. (B)	220. (D)	221. (C)	222. (C)
223. (B)	224. (C)	225. (B)	226. (D)	227. (C)	228. (A)
229. (D)	230. (B)	231. (B)	232. (D)	233. (C)	234. (C)
235. (B)	236. (B)	237. (A)	238. (D)	239. (B)	240. (A)
241. (D)	242. (C)	243. (A)	244. (A)	245. (B)	246. (C)
247. (C)	248. (B)	249. (D)	250. (B)	251. (B)	252. (A)
253. (B)	254. (D)	255. (B)	256. (D)	257. (B)	258. (A)
259. (B)	260. (B)	261. (B)	262. (A)	263. (A)	264. (A)
265. (C)	266. (C)	267. (A)	268. (D)	269. (A)	270. (D)
271. (B)	272. (C)	273. (A)	274. (A)	275. (A)	276. (B)
277. (B)	278. (C)	279. (D)	280. (D)	281. (D)	282. (B)
283. (B)	284. (B)	285. (D)	286. (A)	287. (C)	288. (C)
289. (B)	290. (B)	291. (B)	292. (D)	293. (C)	294. (A)
295. (C)	296. (A)	297. (B)	298. (C)	299. (C)	300. (A)
301. (B)	302. (B)	303. (C)	304. (D)	305. (A)	306. (C)
307. (D)	308. (B)	309. (B)	310. (D)	311. (C)	312. (B)
313. (C)	314. (C)	315. (D)	316. (A)	317. (C)	318. (A)
319. (B)	320. (D)	321. (D)	322. (D)	323. (B)	324. (B)
325. (D)	326. (C)	327. (A)	328. (D)	329. (A)	330. (D)
331. (A)	332. (C)	333. (D)	334. (D)	335. (D)	336. (D)
337. (D)	338. (B)	339. (B)	340. (D)	341. (C)	342. (A)
343. (C)	344. (A)	345. (B)	346. (A)	347. (C)	348. (C)
349. (B)	350. (C)	351. (B)	352. (A)	353. (D)	354. (B)



- |          |          |          |          |          |          |
|----------|----------|----------|----------|----------|----------|
| 355. (C) | 356. (D) | 357. (C) | 358. (C) | 359. (D) | 360. (B) |
| 361. (A) | 362. (A) | 363. (B) | 364. (A) | 365. (D) | 366. (D) |
| 367. (A) | 368. (B) | 369. (A) | 370. (B) | 371. (B) | 372. (C) |
| 373. (A) | 374. (B) | 375. (B) | 376. (A) | 377. (C) | 378. (C) |
| 379. (D) | 380. (B) | 381. (D) | 382. (C) | 383. (B) | 384. (C) |
| 385. (A) | 386. (B) | 387. (C) | 388. (A) | 389. (B) | 390. (C) |
| 391. (B) | 392. (A) | 393. (C) | 394. (B) | 395. (A) | 396. (B) |
| 397. (C) | 398. (B) | 399. (B) | 400. (C) | 401. (B) | 402. (C) |
| 403. (B) | 404. (A) | 405. (D) | 406. (D) | 407. (A) | 408. (A) |
| 409. (B) | 410. (C) | 411. (C) | 412. (C) | 413. (B) | 414. (C) |
| 415. (D) | 416. (C) | 417. (D) | 418. (C) | 419. (A) | 420. (B) |
| 421. (A) | 422. (B) | 423. (C) | 424. (A) | 425. (B) | 426. (B) |
| 427. (B) | 428. (C) | 429. (C) | 430. (A) | 431. (C) | 432. (D) |

## 二、多项选择

- |                  |                  |                  |
|------------------|------------------|------------------|
| 1. (B)(C)        | 2. (A)(C)(D)     | 3. (A)(B)(D)     |
| 4. (A)(B)(D)     | 5. (B)(C)        | 6. (B)(C)(D)     |
| 7. (A)(C)        | 8. (B)(C)        | 9. (A)(D)        |
| 10. (A)(C)       | 11. (B)(D)       | 12. (B)(D)       |
| 13. (A)(C)       | 14. (B)(C)(D)    | 15. (A)(B)       |
| 16. (A)(B)(D)    | 17. (A)(B)(D)    | 18. (A)(C)(D)    |
| 19. (A)(B)(D)    | 20. (A)(B)(C)    | 21. (C)(D)       |
| 22. (A)(B)(D)    | 23. (A)(B)(D)    | 24. (B)(D)       |
| 25. (A)(B)(D)    | 26. (A)(B)(C)    | 27. (B)(C)       |
| 28. (B)(C)(D)    | 29. (A)(C)(D)    | 30. (A)(B)(C)(D) |
| 31. (A)(B)(D)    | 32. (A)(D)       | 33. (A)(C)(D)    |
| 34. (A)(B)(C)    | 35. (A)(B)(D)    | 36. (A)(C)       |
| 37. (B)(C)       | 38. (A)(C)       | 39. (B)(C)(D)    |
| 40. (A)(B)(D)    | 41. (A)(C)(D)    | 42. (A)(B)(D)    |
| 43. (B)(D)       | 44. (A)(B)(C)(D) | 45. (A)(D)       |
| 46. (A)(B)(C)    | 47. (A)(B)       | 48. (A)(B)(C)    |
| 49. (A)(B)(C)(D) | 50. (A)(B)(C)    | 51. (A)(B)(D)    |
| 52. (A)(B)       | 53. (C)(D)       | 54. (B)(C)(D)    |
| 55. (A)(B)(C)    | 56. (A)(C)(D)    | 57. (A)(B)       |

58. (A)(B)(C)                      59. (A)(B)(C)(D)                      60. (A)(C)(D)  
61. (A)(B)(D)                      62. (A)(C)(D)                      63. (A)(B)(D)  
64. (A)(B)(C)                      65. (A)(C)(D)                      66. (B)(C)  
67. (B)(C)                      68. (A)(B)(D)                      69. (C)(D)  
70. (A)(B)(C)                      71. (A)(B)(C)(D)                      72. (A)(B)(C)  
73. (A)(C)(D)                      74. (A)(D)                      75. (A)(B)(C)(D)  
76. (A)(B)(C)(D)                      77. (A)(B)(C)                      78. (A)(B)(C)  
79. (B)(C)(D)                      80. (B)(C)(D)                      81. (B)(C)(D)  
82. (A)(B)(D)                      83. (A)(B)(C)                      84. (A)(C)(D)  
85. (A)(B)(C)                      86. (B)(C)(D)                      87. (A)(B)(D)  
88. (A)(B)                      89. (A)(B)(C)(D)                      90. (A)(B)(D)  
91. (B)(C)(D)                      92. (A)(D)                      93. (A)(B)  
94. (A)(B)(D)                      95. (B)(C)(D)                      96. (B)(C)(D)  
97. (A)(D)                      98. (B)(D)                      99. (B)(C)(D)  
100. (A)(B)(C)(D)                      101. (A)(C)(D)                      102. (B)(D)  
103. (A)(B)                      104. (A)(D)                      105. (A)(C)  
106. (A)(B)(C)                      107. (A)(C)                      108. (B)(C)  
109. (A)(B)(C)                      110. (A)(B)(C)                      111. (A)(D)  
112. (B)(C)(D)                      113. (B)(C)(D)                      114. (A)(C)  
115. (A)(B)(D)                      116. (A)(C)(D)                      117. (A)(B)(C)  
118. (A)(C)(D)                      119. (B)(C)                      120. (A)(B)(D)  
121. (C)(D)                      122. (A)(B)(C)                      123. (A)(C)(D)  
124. (A)(B)(C)(D)                      125. (A)(B)(C)                      126. (A)(C)  
127. (B)(C)                      128. (A)(B)(D)                      129. (A)(C)(D)  
130. (A)(B)(C)                      131. (A)(C)                      132. (A)(B)(C)  
133. (B)(C)                      134. (A)(D)                      135. (A)(C)(D)  
136. (A)(B)(C)                      137. (B)(C)(D)                      138. (A)(B)(C)(D)  
139. (A)(B)                      140. (C)(D)                      141. (B)(C)  
142. (A)(B)                      143. (A)(C)                      144. (A)(B)(D)  
145. (B)(C)(D)                      146. (A)(C)(D)                      147. (A)(B)  
148. (A)(B)(D)                      149. (A)(C)                      150. (A)(B)(C)  
151. (B)(C)                      152. (B)(C)(D)                      153. (A)(C)(D)  
154. (B)(C)(D)                      155. (A)(B)(C)                      156. (B)(D)  
157. (A)(C)                      158. (A)(B)(C)                      159. (A)(B)(C)(D)

- |                   |                   |                   |
|-------------------|-------------------|-------------------|
| 160. (A)(B)(D)    | 161. (B)(C)(D)    | 162. (A)(C)(D)    |
| 163. (A)(C)       | 164. (A)(D)       | 165. (A)(C)(D)    |
| 166. (A)(C)       | 167. (A)(B)(C)    | 168. (A)(C)(D)    |
| 169. (A)(B)(D)    | 170. (B)(D)       | 171. (A)(B)       |
| 172. (B)(C)(D)    | 173. (A)(C)(D)    | 174. (A)(D)       |
| 175. (A)(B)(C)    | 176. (A)(B)       | 177. (A)(B)(C)    |
| 178. (A)(B)(D)    | 179. (A)(B)(D)    | 180. (A)(B)       |
| 181. (A)(D)       | 182. (A)(B)       | 183. (A)(B)(C)(D) |
| 184. (A)(B)(D)    | 185. (A)(B)(D)    | 186. (A)(B)       |
| 187. (A)(B)       | 188. (C)(D)       | 189. (A)(B)(C)(D) |
| 190. (A)(B)(D)    | 191. (A)(C)       | 192. (A)(B)(C)    |
| 193. (C)(D)       | 194. (B)(D)       | 195. (B)(D)       |
| 196. (B)(C)(D)    | 197. (A)(C)(D)    | 198. (A)(B)(C)    |
| 199. (A)(C)(D)    | 200. (B)(C)       | 201. (B)(C)       |
| 202. (A)(B)(C)    | 203. (B)(C)       | 204. (A)(B)(C)    |
| 205. (B)(C)       | 206. (B)(D)       | 207. (B)(C)(D)    |
| 208. (B)(C)(D)    | 209. (A)(D)       | 210. (A)(C)       |
| 211. (A)(B)       | 212. (A)(C)(D)    | 213. (A)(B)(D)    |
| 214. (B)(C)       | 215. (A)(D)       | 216. (A)(B)(C)    |
| 217. (B)(D)       | 218. (A)(B)       | 219. (B)(C)(D)    |
| 220. (A)(B)(C)(D) | 221. (B)(C)       | 222. (A)(C)       |
| 223. (A)(D)       | 224. (A)(B)(C)(D) | 225. (B)(C)       |
| 226. (A)(B)       | 227. (A)(D)       | 228. (A)(B)(C)    |
| 229. (B)(C)(D)    | 230. (A)(B)(C)    | 231. (A)(B)(C)(D) |
| 232. (B)(C)       | 233. (A)(B)(C)(D) | 234. (B)(C)(D)    |

## 第二部分 拓展部分

### 一、单项选择

- |         |         |         |         |         |         |
|---------|---------|---------|---------|---------|---------|
| 1. (C)  | 2. (D)  | 3. (B)  | 4. (D)  | 5. (B)  | 6. (B)  |
| 7. (A)  | 8. (A)  | 9. (C)  | 10. (C) | 11. (C) | 12. (B) |
| 13. (D) | 14. (C) | 15. (D) | 16. (B) | 17. (B) | 18. (C) |
| 19. (A) | 20. (B) | 21. (A) | 22. (C) | 23. (C) | 24. (B) |

25. (D)	26. (A)	27. (B)	28. (B)	29. (D)	30. (A)
31. (A)	32. (A)	33. (B)	34. (B)	35. (C)	36. (D)
37. (D)	38. (D)	39. (A)	40. (D)	41. (B)	42. (C)
43. (B)	44. (A)	45. (C)	46. (A)	47. (A)	48. (B)
49. (B)	50. (C)	51. (A)	52. (B)	53. (D)	54. (C)
55. (D)	56. (B)	57. (C)	58. (C)	59. (C)	60. (B)
61. (A)	62. (B)	63. (A)	64. (A)	65. (B)	66. (D)
67. (D)	68. (C)	69. (B)	70. (B)	71. (A)	72. (A)
73. (A)	74. (C)	75. (D)	76. (D)	77. (A)	78. (B)
79. (C)	80. (B)	81. (D)	82. (B)	83. (A)	84. (D)
85. (C)	86. (D)	87. (B)	88. (B)	89. (C)	90. (A)
91. (B)	92. (D)	93. (B)	94. (D)	95. (A)	96. (B)
97. (C)	98. (B)	99. (C)	100. (D)	101. (C)	102. (A)
103. (C)	104. (D)	105. (C)	106. (A)	107. (D)	108. (A)
109. (A)	110. (B)	111. (B)	112. (D)	113. (C)	114. (B)
115. (D)	116. (C)	117. (B)	118. (D)	119. (B)	120. (C)
121. (C)	122. (C)	123. (C)	124. (A)	125. (A)	126. (C)
127. (B)	128. (C)	129. (D)	130. (B)	131. (B)	132. (A)
133. (C)	134. (A)	135. (C)	136. (C)	137. (B)	138. (A)
139. (C)	140. (A)	141. (B)	142. (A)	143. (B)	144. (A)
145. (B)	146. (C)	147. (D)	148. (A)	149. (C)	150. (B)
151. (B)	152. (B)	153. (D)	154. (C)	155. (B)	156. (C)
157. (D)	158. (C)	159. (D)	160. (A)	161. (D)	162. (A)
163. (B)	164. (D)	165. (B)	166. (A)	167. (B)	168. (C)
169. (D)	170. (D)	171. (B)	172. (D)	173. (D)	174. (C)
175. (C)	176. (B)	177. (C)	178. (B)	179. (C)	180. (C)
181. (B)	182. (D)	183. (C)	184. (B)	185. (A)	186. (B)
187. (C)	188. (A)	189. (B)	190. (C)	191. (D)	192. (B)
193. (B)	194. (C)	195. (C)	196. (D)	197. (B)	198. (B)
199. (B)	200. (A)	201. (C)	202. (B)	203. (B)	204. (D)
205. (A)	206. (B)	207. (C)	208. (D)	209. (A)	210. (C)
211. (B)	212. (C)	213. (C)	214. (C)	215. (C)	216. (D)
217. (B)	218. (C)	219. (D)	220. (C)	221. (A)	222. (B)
223. (B)	224. (D)	225. (D)	226. (C)	227. (D)	228. (D)

229. (C)      230. (B)      231. (A)      232. (D)      233. (C)      234. (A)  
235. (C)      236. (A)      237. (D)      238. (D)

## 二、多项选择

- |                  |                  |                  |
|------------------|------------------|------------------|
| 1. (A)(B)(D)     | 2. (A)(B)        | 3. (B)(C)(D)     |
| 4. (A)(D)        | 5. (B)(D)        | 6. (A)(B)(C)(D)  |
| 7. (B)(C)(D)     | 8. (A)(C)(D)     | 9. (A)(B)(D)     |
| 10. (A)(B)(C)(D) | 11. (A)(B)(D)    | 12. (A)(B)(D)    |
| 13. (A)(B)(C)(D) | 14. (A)(B)(D)    | 15. (B)(D)       |
| 16. (B)(D)       | 17. (A)(B)(C)(D) | 18. (B)(D)       |
| 19. (A)(B)(D)    | 20. (B)(C)(D)    | 21. (A)(B)(D)    |
| 22. (A)(C)       | 23. (A)(B)(C)    | 24. (A)(D)       |
| 25. (A)(C)(D)    | 26. (B)(C)(D)    | 27. (C)(D)       |
| 28. (A)(C)       | 29. (A)(B)(D)    | 30. (A)(B)(D)    |
| 31. (A)(B)(C)    | 32. (A)(B)(C)    | 33. (A)(C)(D)    |
| 34. (A)(B)(D)    | 35. (A)(B)(C)    | 36. (A)(C)(D)    |
| 37. (A)(B)       | 38. (A)(B)(C)    | 39. (A)(C)(D)    |
| 40. (A)(B)       | 41. (A)(B)(D)    | 42. (A)(C)(D)    |
| 43. (B)(C)(D)    | 44. (A)(B)(C)(D) | 45. (A)(D)       |
| 46. (B)(C)(D)    | 47. (C)(D)       | 48. (C)(D)       |
| 49. (A)(B)       | 50. (A)(C)(D)    | 51. (A)(B)(C)    |
| 52. (C)(D)       | 53. (A)(B)(D)    | 54. (B)(C)       |
| 55. (A)(B)(D)    | 56. (A)(C)(D)    | 57. (B)(C)       |
| 58. (A)(C)(D)    | 59. (B)(C)(D)    | 60. (A)(C)       |
| 61. (A)(B)(C)    | 62. (B)(D)       | 63. (A)(C)(D)    |
| 64. (A)(D)       | 65. (A)(B)(D)    | 66. (A)(C)(D)    |
| 67. (C)(D)       | 68. (A)(B)(D)    | 69. (B)(D)       |
| 70. (A)(B)(C)    | 71. (A)(B)(D)    | 72. (B)(C)       |
| 73. (B)(C)(D)    | 74. (A)(B)(D)    | 75. (A)(B)(C)(D) |
| 76. (B)(C)(D)    | 77. (C)(D)       | 78. (A)(C)       |
| 79. (A)(C)(D)    | 80. (A)(D)       | 81. (A)(C)       |
| 82. (A)(B)(C)    | 83. (B)(D)       | 84. (A)(C)       |
| 85. (A)(C)       | 86. (A)(D)       | 87. (A)(C)       |
| 88. (A)(D)       | 89. (A)(C)       | 90. (B)(C)       |

- |                   |                  |                |
|-------------------|------------------|----------------|
| 91. (C)(D)        | 92. (B)(D)       | 93. (B)(C)     |
| 94. (A)(D)        | 95. (A)(B)(C)(D) | 96. (B)(D)     |
| 97. (A)(B)(C)(D)  | 98. (A)(B)(C)    | 99. (A)(C)(D)  |
| 100. (A)(B)(C)(D) | 101. (B)(C)      | 102. (C)(D)    |
| 103. (A)(B)(C)(D) | 104. (B)(C)      | 105. (A)(C)(D) |
| 106. (A)(C)       | 107. (B)(C)      | 108. (A)(D)    |

### 第三部分 图片填空

- |                                    |                                     |                                     |
|------------------------------------|-------------------------------------|-------------------------------------|
| 1. 标号 1: <u>螺旋桨</u> ;              | 标号 2: <u>副翼</u> ;                   | 标号 3: <u>机翼</u> ;                   |
| 标号 4: <u>水平安定面</u> ;               | 标号 5: <u>垂直安定面</u> ;                | 标号 6: <u>方向舵</u> ;                  |
| 标号 7: <u>升降舵</u> ;                 | 标号 8: <u>襟翼</u> ;                   | 标号 9: <u>主起落架</u> ;                 |
| 标号 10: <u>动力装置</u> ;               | 标号 11: <u>前起落架</u> ;                | 标号 12: <u>机身</u>                    |
| 2. $Ma \leq 0.4$ : <u>低速</u> ;     | $0.4 < Ma \leq 0.85$ : <u>亚声速</u> ; | $0.85 < Ma \leq 1.3$ : <u>跨声速</u> ; |
| $1.3 < Ma \leq 5.0$ : <u>超声速</u> ; | $Ma > 5.0$ : <u>高超声速</u>            |                                     |
| 3. 标号 1: <u>空气动力作用点</u> ;          | 标号 2: <u>翼型前缘点</u> ;                | 标号 3: <u>翼型后缘点</u> ;                |
| 标号 4: <u>翼型弦线</u> ;                | $Y$ : <u>升力</u> ;                   | $R$ : <u>空气动力合力</u> ;               |
| $D$ : <u>阻力</u> ;                  | $\alpha$ : <u>迎角</u>                |                                     |
| 4. 标号 1: <u>层流层</u> ;              | 标号 2: <u>紊流层</u> ;                  | a: <u>转捩点</u> ;                     |
| b: <u>分离点</u>                      |                                     |                                     |
| 5. A: <u>地面滑跑</u> ;                | B: <u>离地</u> ;                      | C: <u>爬升</u>                        |
| 6. A: <u>下滑</u> ;                  | B: <u>拉平</u> ;                      | C: <u>平飞减速</u> ;                    |
| D: <u>飘落触地</u> ;                   | E: <u>着陆滑跑</u>                      |                                     |
| 7. A: <u>停泊轨道</u> ;                | B: <u>地月转移轨道</u> ;                  | C: <u>环月轨道</u>                      |
| 8. 标号 1: <u>质量块</u> ;              | 标号 2: <u>重力杆</u> ;                  | 标号 3: <u>卫星</u>                     |
| 9. 图 40: <u>进气</u> ;               | 图 41: <u>压缩</u> ;                   | 图 42: <u>膨胀</u> ;                   |
| 图 43: <u>排气</u>                    |                                     |                                     |
| 10. 标号 1: <u>进气道</u> ;             | 标号 2: <u>压气机</u> ;                  | 标号 3: <u>燃烧室</u> ;                  |
| 标号 4: <u>涡轮</u> ;                  | 标号 5: <u>尾喷管</u>                    |                                     |
| 11. 标号 1: <u>导流器</u> ;             | 标号 2: <u>导气管</u> ;                  | 标号 3: <u>离心叶轮</u> ;                 |
| 标号 5: <u>扩散器</u>                   |                                     |                                     |
| 12. 标号 1: <u>喷嘴</u> ;              | 标号 2: <u>内火焰筒</u> ;                 | 标号 3: <u>燃烧室外套</u> ;                |
| 标号 4: <u>涡流器</u>                   |                                     |                                     |
| 13. 标号 1: <u>螺旋桨</u> ;             | 标号 2: <u>减速齿轮</u> ;                 | 标号 3: <u>进气道</u> ;                  |

- |                                |                            |                     |
|--------------------------------|----------------------------|---------------------|
| 标号 4: <u>压气机</u> ;             | 标号 5: <u>燃烧室</u> ;         | 标号 6: <u>涡轮</u> ;   |
| 标号 7: <u>尾喷管</u>               |                            |                     |
| 14. 标号 1: <u>进气道</u> ;         | 标号 2: <u>压气机</u> ;         | 标号 3: <u>燃烧室</u> ;  |
| 标号 4: <u>涡轮</u> ;              | 标号 5: <u>桨扇</u>            |                     |
| 15. 标号 1: <u>标准气压</u> ;        | 标号 2 为: <u>绝对</u> ;        | 标号 3: <u>真实</u> ;   |
| 标号 4: <u>相对</u>                |                            |                     |
| 16. 标号 1: <u>零,总压</u> ;        | 标号 2: <u>大气静压</u> ;        | 标号 3: <u>仪表壳内</u> ; |
| 标号 4: <u>开口膜盒</u>              |                            |                     |
| 17. 标号 1: <u>气囊</u> ;          | 标号 2: <u>吊索</u> ;          | 标号 3: <u>吊篮</u> ;   |
| 标号 4: <u>切割器</u> ;             | 标号 5: <u>充气管</u> ;         | 标号 6: <u>排气管</u>    |
| 18. 标号 1: <u>放气顶盖</u> ;        | 标号 2: <u>顶盖操纵绳</u> ;       | 标号 3: <u>气囊</u> ;   |
| 标号 4: <u>加热器</u> ;             | 标号 5: <u>吊篮</u> ;          | 标号 6: <u>吊索</u>     |
| 19. 标号 1: <u>头部锥形支撑件</u> ;     | 标号 2: <u>吊挂索系</u> ;        | 标号 3: <u>气囊</u> ;   |
| 标号 4: <u>方向舵</u> ;             | 标号 5: <u>升降舵</u> ;         | 标号 6: <u>发动机</u> ;  |
| 标号 7: <u>吊舱</u> ;              | 标号 8 和标号 9: <u>副气囊</u>     |                     |
| 20. 标号 1: <u>沿翼展方向分布的气动力</u> ; | 标号 2: <u>沿翼展方向分布的质量力</u> ; |                     |
| 标号 3: <u>集中质量力</u> ;           | 标号 4: <u>发动机推力</u>         |                     |
| 21. 标号 1: <u>扭矩</u> ;          | 标号 2: <u>弯矩</u> ;          | 标号 3: <u>剪力</u>     |
| 22. 标号 1: <u>蒙皮</u> ;          | 标号 2: <u>翼梁</u> ;          | 标号 3: <u>前纵墙</u> ;  |
| 标号 4: <u>翼梁接头</u> ;            | 标号 5: <u>加强翼肋</u> ;        | 标号 6: <u>纵墙接头</u> ; |
| 标号 7: <u>普通翼肋</u>              |                            |                     |
| 23. 标号 1: <u>缘条</u> ;          | 标号 2: <u>加强立柱</u> ;        | 标号 3: <u>腹板</u>     |
| 24. 标号 1: <u>收放作动筒</u> ;       | 标号 3: <u>撑杆</u> ;          | 标号 4: <u>支柱</u> ;   |
| 标号 5: <u>机轮</u>                |                            |                     |
| 25. 标号 1: <u>拦截索</u> ;         | 标号 2: <u>升降机</u> ;         | 标号 3: <u>应急拦网</u> ; |
| 标号 4: <u>弹射装置</u>              |                            |                     |
| 26. 标号 1: <u>外挂储箱</u> ;        | 标号 2: <u>轨道器</u> ;         | 标号 3: <u>助推器</u> ;  |
| 标号 4: <u>主发动机</u>              |                            |                     |
| 27. 图 61: <u>串联型</u> ;         | 图 62: <u>混合型</u> ;         | 图 63: <u>并联型</u>    |

# 推荐参考书

## 《航空航天技术概论(第2版)》

书号:978-7-81124-428-1 定价:29.00元

作者:谢 础 贾玉红 字数:414千字

### 内容简介

航空航天技术是当代发展最为迅速的技术,是一个国家技术先进水平的标志和综合国力的体现。本书以飞行器(航空器和航天器)为中心,阐述了航空航天领域所涉及的基本知识、基本原理和发展概况,并尽量反映航空航天技术发展的最新成果和发展动态。全书共6章,分别介绍了航空航天发展概况、飞行原理、动力系统、机载设备、飞行器构造以及地面设施和保障系统等方面的基本内容。书中内容力求浅显易懂,并侧重于基本概念、基本原理的阐述,是航空航天院校低年级学生的入门教材。

本书为航空航天专业高校的基础教材,供低年级各类专业的学生使用,也可供从事相关专业的人员参考。

本书第1版入选“国防科工委‘十五’规划教材”,第2版入选“普通高等教育‘十一五’国家级规划教材”,经多年教学实践应用,广受师生好评。

《航空航天知识1000问》一书中的问题是对《航空航天技术概论(第2版)》主要知识点的提炼,并可在书中找到相应答案。下面给出题目顺序与具体章节的对应关系列表,供读者参考。



《航空航天知识1000问》

《航空航天知识1000问》					《航空航天技术概论(第2版)》
第一部分		第二部分		第三部分	
单项选择	多项选择	单项选择	多项选择	图片填空	
1~97	1~45	1~57	1~25	1~2	第1章
98~185	46~87	58~112	26~41	3~8	第2章
186~261	88~135	113~148	42~58	9~14	第3章
262~352	136~181	149~208	59~75	15~16	第4章
353~432	182~234	209~238	76~108	17~27	第5章

如广大师生和航空航天爱好者对本书的编写和出版有更好的建议欢迎通过理工事业部(goodtextbook@126.com)联系编者,我们将共同努力,不断改进。